

# MODEL OE2031

## DSP Lock-In Amplifier



Copyright © 2020 by SSI.  
All Rights Reserved.

Revision 1.1.1, 2023-06-26



# 目录

<b>1. 技术参数</b>	<b>1</b>
1.1 信号通道	1
1.2 参考通道	1
1.3 解调器	1
1.4 内部振荡器与输出	2
1.5 显示	2
1.6 辅助输入输出	2
1.7 通讯接口	3
1.8 其他	3
<b>2. 锁相放大器基础</b>	<b>5</b>
2.1 锁相放大器介绍	5
2.2 OE2031 功能原理图	7
2.3 参考通道	7
2.4 相敏检波器	8
2.5 时间常数和直流增益	9
2.6 直流输出和增益	11
2.7 动态储备	12
2.8 信号输入放大和滤波	13
2.9 输入端连接	14
2.10 固有噪声	15
2.11 外部噪声源	17
2.12 噪声测量	19
2.13 辅助模拟输入/输出 (AUX IN/OUT)	19
2.14 信号发生器的频率、幅值扫描	19
2.15 多谐波测量	20
<b>3. 界面介绍</b>	<b>21</b>
3.1 前面板	21
3.1.1 显示屏	21
3.1.2 软键	21
3.1.3 旋钮	21
3.1.4 键盘	21
3.1.5 BNC 连接器	22
3.2 后面板	22
3.2.1 电源接口	22
3.2.2 USB2.0	23
3.2.3 RS232	23
3.2.4 以太网接口	23
3.2.5 AUX IN	23
3.2.6 AUX OUT	23
3.2.7 CLK IN	23
3.2.8 CLK OUT	23
3.2.9 SYNC IN & SYNC OUT	23

3.2.10 MONITOR OUT .....	23
3.3 主界面 .....	24
3.3.1 状态栏 .....	24
3.3.2 数据栏 .....	25
3.3.3 监测栏 .....	25
3.3.4 功能栏 .....	26
<b>4. 菜单 .....</b>	<b>27</b>
4.1 [INPUT/FILTERS]子菜单 .....	27
4.1.1 <Source>: 输入模式设置 .....	27
4.1.2 <Impedance>: 输入阻抗设置 .....	27
4.1.3 <Grounding>: 接地设置 .....	27
4.1.4 <Coupling>: 耦合设置 .....	28
4.2 [REF/PHASE]子菜单 .....	28
4.2.1 <Ref.Phase>: 参考相位设置 .....	30
4.2.2 <Ref.Source>: 参考信号源设置 .....	30
4.2.3 <Ref.Slope>: 外部参考信号类型设置 .....	30
4.2.4 <Ref.Frequency>: 内部参考信号频率设置 .....	30
4.2.5 <Sweep>: 内部参考信号扫频设置 .....	31
4.3 [GAIN/TC]子菜单 .....	32
4.3.1 <Sensitivity>: 满偏灵敏度设置 .....	33
4.3.2 <Input Range>: 输入电压量程设置 .....	33
4.3.3 <Time Constant>: 时间常数设置 .....	34
4.3.4 <Filter dB/oct>: 低通滤波器陡降设置 .....	35
4.3.5 <Synchronous>: 同步滤波器设置 .....	35
4.4 [DEMOD] 子菜单 .....	35
4.4.1 <Demodulator>: 解调器选择设置 .....	36
4.4.2 <Demod.Type>: 解调器类型设置 .....	36
4.5 [DISPLAY] 子菜单 .....	37
4.5.1 <Monitor>: 状态栏显示设置 .....	38
4.5.2 <Display Mode>: 动态区域显示模式设置 .....	38
4.5.3 <Top Window>&<Bottom Window>: 分栏窗口显示内容设置 .....	39
4.6 [SINE/OUT] 子菜单 .....	39
4.6.1 <Add Mode>: ADD IN 接口启用设置 .....	40
4.6.2 <Output Mode>: 输出模式设置 .....	40
4.7 [AUTO SET]子菜单 .....	43
4.7.1 <Auto Range>: 自动设置测量量程功能 .....	43
4.7.2 <Auto Gain>: 自动设置输入增益功能 .....	43
4.7.3 <Auto Phase>: 自动移相功能 .....	43
4.8 [CHOUT/AUXOUT]子菜单 .....	44
4.8.1 <CH Output>: CH 通道选择设置 .....	45
4.8.2 <Source>: 通道的输出源设置 .....	45
4.8.3 <Offset & Expand>: 偏置与放大设置 .....	45
4.8.4 <Speed>: 输出速率设置 .....	46
4.9 [SYSTEM]子菜单 .....	47

4.9.1 <Info>二级子菜单 .....	47
4.9.2 <Screen>二级子菜单 .....	47
4.9.3 <Remote>二级子菜单 .....	48
4.9.4 <Reset>: 锁相放大器软复位 .....	52
4.10 [SAVE/RECALL] 子菜单 .....	52
<b>5. 远程编程 .....</b>	<b>53</b>
5.1 OE2031 命令语法 .....	53
5.2 详细的命令列表 .....	54
5.2.1 输入与滤波器指令 .....	55
5.2.2 灵敏度和时间常数指令 .....	56
5.2.3 参考与相位指令 .....	58
5.2.4 正弦波输出指令 .....	60
5.2.5 通道输出指令 .....	61
5.2.6 自动设置指令 .....	63
5.2.7 保存读取设置指令 .....	64
5.2.8 复位与 IDN 指令 .....	65
5.2.9 数据和状态读取指令 .....	66
5.2.10 全局数据配置读取指令 .....	69
<b>6. PC 软件安装使用说明 .....</b>	<b>72</b>
6.1 软件安装 .....	72
6.2 软件使用说明 .....	76
6.2.1 软件运行 .....	76
6.2.2 PC 机与 OE2031 连接 .....	76
6.2.3 输入信号配置 .....	78
6.2.4 参考信号及扫频配置 .....	79
6.2.5 灵敏度和增益配置 .....	81
6.2.6 自动设置配置 .....	82
6.2.7 滤波器配置 .....	83
6.2.8 输出通道配置 .....	85
6.2.9 正弦信号输出配置 .....	86
6.2.10 解调器配置 .....	87
6.2.11 系统设置保存和读取 .....	89
6.2.12 数据保存 .....	90
6.2.13 波形显示 .....	91
6.3 软件使用实例 .....	92
<b>7. 性能测试 .....</b>	<b>97</b>
7.1 启动测试 .....	99
7.2 直流偏置 .....	99
7.3 共模抑制 .....	100
7.4 幅值精度和平坦度 .....	100
7.5 幅值线性度 .....	101
7.6 频率精度 .....	102
7.7 Sine Out 幅值精度和平坦度 .....	103
7.8 直流输出和输入 .....	104

7.9 输入噪声 .....	105
7.10 OE2031 性能测试记录表 .....	106
<b>8. 操作实例 .....</b>	<b>110</b>
8.1 基本信号测量 .....	110
8.2 谐波测量 .....	113
8.3 某任意光源光谱测量 .....	117
8.4 串口通讯 .....	120

# 1. 技术参数

## 1.1 信号通道

- 电压输入模式                      单端或差分输入
- 满量程灵敏度                    1 nV 至 1 V, 以 1-2-5 的倍数顺序步进
- 输入阻抗                          可配置 50 $\Omega$ //5pF 或者 10 M $\Omega$ //5 pF, 交流或直流耦合
- 共模抑制比                        >70 dB 至 100 Hz, >50dB 至 100 kHz
- 动态储备                          >120 dB
- 增益精度                          典型 0.5% (<1MHz), 最大 3%
- 电压噪声
  - 9.99k Hz 时                      8 nV/  $\sqrt{\text{Hz}}$  (Typ)
  - 99.99kHz 时                    6 nV/  $\sqrt{\text{Hz}}$  (Typ)
  - 999kHz 时                      3 nV/  $\sqrt{\text{Hz}}$  (Typ)
  - 9.99MHz 时                    2.5 nV/  $\sqrt{\text{Hz}}$  (Typ)
- 输入屏蔽接地                    BNC (A, B)屏蔽层可直接接地或者通过 1k $\Omega$  电阻接至浮地

## 1.2 参考通道

- 输入
  - 频率范围                        10 uHz 至 10 MHz
  - 参考输入                        方波或正弦波
  - 输入阻抗                        1 M $\Omega$
  - 方波参考电平                    $V_{IH}>3V$ ,  $V_{IL}<0.5V$
  - 正弦参考信号                   频率>1 Hz
  - 400 mV <  $V_{pp}$  < 10 V
- 相位
  - 分辨率                          1  $\mu^\circ$
  - 绝对相位误差                   典型 1 $^\circ$  (<1 MHz), 最大 5 $^\circ$
  - 相对相位误差                   <0.001 $^\circ$
  - 温漂
    - 低于 100 kHz                   <0.01 $^\circ$ / $^\circ\text{C}$
    - 高于 100 kHz                   <0.1 $^\circ$ / $^\circ\text{C}$
- 谐波检测                        2F, 3F, ...nF 至 10 MHz (n<32,767)
- 采集时间
  - 内部参考                        即时采集
  - 外部参考                        (2 个周期+ 5 ms)或者 40 ms

## 1.3 解调器

- 稳定性
  - 数字输出 所有设置均无零点漂移
  - 显示 所有设置均无零点漂移
  - 模拟输出 所有动态储备设置小于 50 ppm/°C
- 谐波抑制 -90 dB
- 时间常数 30 ns 至 4.4 ks, 6, 12, 18, 24, 30, 36, 42, 48 dB/oct 陡降
- 同步滤波器 低于 1000 Hz 且 18 dB/oct 以上陡降有效

## 1.4 内部振荡器与输出

- 内部振荡器
  - 精度 0.3 ppm
  - 温度稳定性 0.5 ppm/°C
  - 老化率 1 ppm/year
  - 相位噪声 -145 dBc/Hz (@1kHz)
- 输出频率
  - 范围 10 uHz 至 10 MHz
  - 精度 2 ppm + 1 uHz
  - 分辨率 1 nHz
- 波形失真 -80 dBc (f<100 kHz), -60 dBc (f>1 MHz)
- 正弦幅值 1  $\mu$  Vrms 至 1 Vrms
  - 精度 典型 0.5% (f<1MHz), 最大 3%
  - 分辨率 1  $\mu$  Vrms
  - 温度稳定性 100 ppm/°C
- 正弦输出 正弦信号, 输出阻抗 50  $\Omega$
- TTL 输出 5V TTL/CMOS 电平, 输出阻抗 50  $\Omega$

## 1.5 显示

- 屏幕 5.6 英寸, 640×480 的 TFT 彩色液晶屏
  - 屏幕格式 单通道或双通道显示
  - 显示值 每个通道均可显示 X,Y,R, $\theta$  值
  - 显示类型 数字显示图, 百分比显示图
  - 颜色风格 黄色, 绿色

## 1.6 辅助输入输出

- AUX Inputs 4 通道输入
  - 功能 4 通道输入
  - 幅值  $\pm 10$  V, 0.1 mV 分辨率, 0.1%+20mV 精度
  - 阻抗 1 M $\Omega$

- |                                |                                      |
|--------------------------------|--------------------------------------|
| 采样率                            | 312.5 kSa/s                          |
| • AUX Outputs / CH Outputs     |                                      |
| 功能                             | 4 通道输出                               |
| 幅值                             | $\pm 10$ V, 0.1 mV 分辨率, 0.1%+20mV 精度 |
| 驱动电流                           | $\pm 30$ mA max                      |
| 输出速率                           | 1 MSa/s                              |
| • Clock Input                  |                                      |
| 功能                             | 外部 10 MHz 时钟输入接口, 为 3.3V TTL/CMOS 电平 |
| • Clock Output                 |                                      |
| 功能                             | 10 MHz 时钟输出接口, 为 3.3V TTL/CMOS 电平    |
| • Sync Input / Trigger Input   |                                      |
| 功能                             | 其他 OE2031 锁相放大器的同步/触发信号输入接口          |
| 电平                             | 3.3V TTL/CMOS                        |
| • Sync Output / Trigger Output |                                      |
| 功能                             | 提供给其他 OE2031 锁相放大器的同步/触发信号输出接口       |
| 电平                             | 3.3V TTL/CMOS                        |
| • Monitor Output               |                                      |
| 功能                             | 信号放大器的模拟输出                           |
| 驱动电流                           | $\pm 40$ mA max                      |

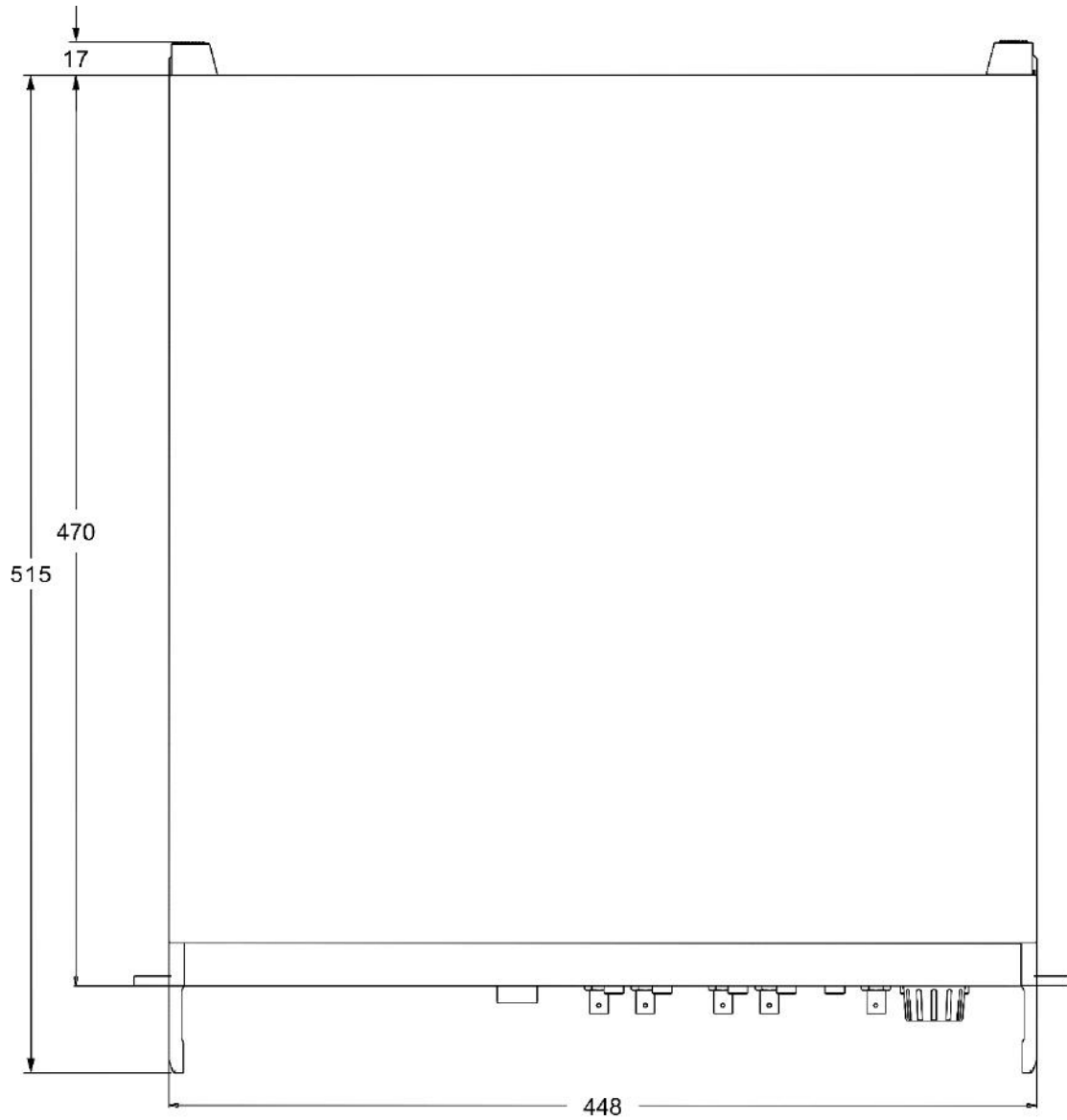
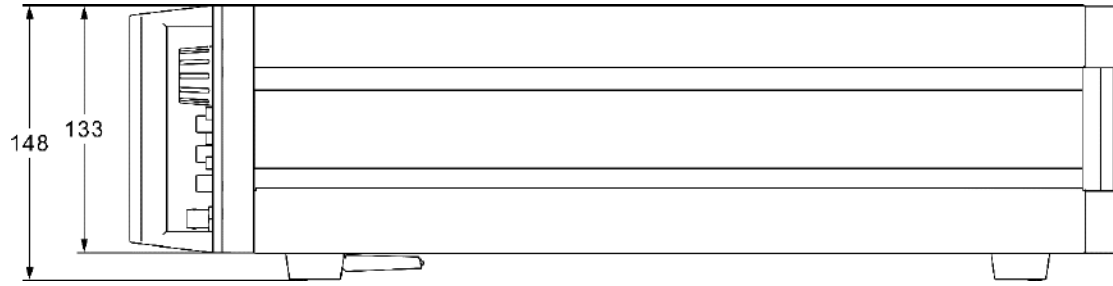
## 1.7 通讯接口

- |            |                   |
|------------|-------------------|
| • RS-232   | 标准 9 针 RS-232 母插座 |
| • USB2.0   | USB2.0 高速接口       |
| • Ethernet | 1000Mbps 千兆网络接口   |

## 1.8 其他

- |          |                               |
|----------|-------------------------------|
| • 电源要求   |                               |
| 电压       | 220~240 V AC (110~120 VAC 可选) |
| 频率       | 50 Hz / 60 Hz                 |
| 功率       | 典型 50W, 最大不超过 70 W            |
| • 电源噪声抑制 | 70dB@1MHz                     |
| • 重量     | 12 KG                         |
| • 尺寸     |                               |
| 宽        | 448 mm                        |
| 深        |                               |
| 包括提手     | 515 mm                        |
| 不包括提手    | 470 mm                        |
| 高        |                               |
| 包括支脚     | 148 mm                        |
| 不包括支脚    | 133 mm                        |

- 产品尺寸图



## 2. 锁相放大器基础

### 2.1 锁相放大器介绍

锁相放大器是用于微弱信号检测的装置，微弱信号常淹没在各种噪声中，锁相放大器可以将微弱信号从噪声中提取出来并对其进行准确测量。锁相放大器是基于互相干方法的微弱信号检测手段，其核心是相敏检测技术（Phase-Sensitive Detection），利用与待测信号有相同频率和固定相位关系的参考信号作为基准，提取出与参考信号有关的信号分量，过滤掉参考频率以外的噪声分量。

对微弱信号的最基本处理是放大，传统的放大处理在放大信号的同时，也放大了噪声，而且在不进行带宽限制或滤波处理的情况下，任何放大操作都将使得信号信噪比下降。因此，必须采用滤波手段提纯信号，提高信噪比，以实现微弱信号的准确测量。但要实现中心频率可调而且稳定、高 Q 值的带通滤波器，往往十分困难。

相敏检测器（PSD）可以取代高 Q 值的带通滤波器，其基本模块包含一个将输入信号与参考信号相乘的乘法模块和一个对相乘结果进行低通滤波的滤波器模块。有时 PSD 也特指乘法模块，不包含滤波器模块。如图 1 所示。

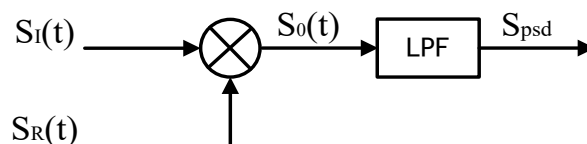


图1. 相敏检测示意图

$S_I(t)$  是掺杂了噪声的时域输入信号， $S_R(t)$  为与输入待测信号有相同频率关系的参考信号。PSD 结合待测信号通道和参考信号通道，即可以形成一路完整的锁相放大器功能架构，称为单相型锁相放大器。其结构原理图如图 2 所示。

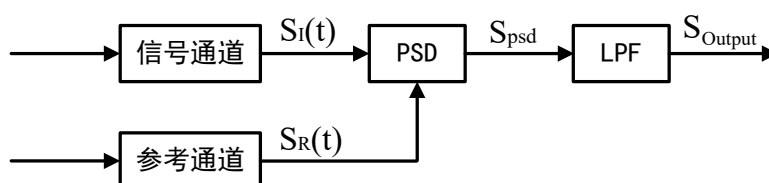


图2. 单相型锁相放大器结构图

从信号通道进入 PSD 模块的信号可定义为：

$$S_I(t) = A_I \sin(\omega t + \varphi) + B(t)$$

其中  $\omega$  是待测信号的频率， $A_I \sin(\omega t + \varphi)$  是待测信号， $B(t)$  是掺杂的噪声。

参考信号通道输出的标准参考信号可定义为：

$$S_R(t) = A_R \sin(\omega t + \delta)$$

两路信号同时输入 PSD 模块进行乘法操作，得到的输出为：

$$S_{psd} = S_I(t)S_R(t) = A_I A_R \sin(\omega t + \varphi) \sin(\omega t + \delta) + B(t)A_R \sin(\omega t + \delta)$$

$$= \frac{1}{2} A_I A_R \cos(\varphi - \delta) - \frac{1}{2} A_I A_R \cos(2\omega t + \varphi + \delta) + B(t)A_R \sin(\omega t + \delta)$$

上式结果有三部分，其中第一部分包含待测信号幅值 $A_I$ 、参考信号幅值 $A_R$ 以及输入信号相对于参考信号的相位差 $(\varphi - \delta)$ 的余弦值，在输入信号有用部分与参考信号均稳定的情况下，可以认为该部分为一定值，即直流信号；同理，第二部分为原参考信号二倍频交流信号；而第三部分为噪声信号与参考信号的相乘，根据正弦信号的完备性可知，随机信号与其不具有相关性，其积分结果为零。

另一方面，从频谱来看，第一部分结果处于直流部分，第二部分在参考信号二倍频点，第三部分为原随机信号经过 $\omega$ 频谱搬移，以白噪声为例，搬移结果仍为白噪声。因此，将结果输入低通滤波器可以得到其直流部分如下：

$$S_{Output} = \frac{1}{2} A_I A_R \cos(\varphi - \delta)$$

虽然通过调整待测信号与参考信号的相位差 $(\varphi - \delta)$ 就能确定待测信号的幅值，但是这个调整的精度是很难保证的。双相锁相放大器的产生很好的解决了这个问题。如图 3 所示是双相锁相放大器的原理架构图。

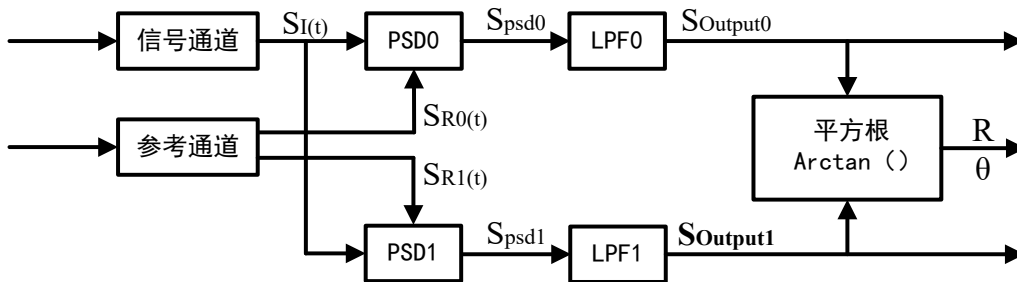


图3. 双相锁相放大器结构图

令相位差 $\theta = \varphi - \delta$ ，其中参考通道产生两个相差 $90^\circ$ 的正弦信号：

$$S_{R0}(t) = A_R \sin(\omega t + \delta), \quad S_{R1}(t) = A_R \cos(\omega t + \delta),$$

可计算出输出结果为： $S_{Output0} = \frac{1}{2} A_I A_R \cos \theta$ ， $S_{Output1} = \frac{1}{2} A_I A_R \sin \theta$ 。

定义 $X = A_I \cos \theta$ ， $Y = A_I \sin \theta$ ，因此可计算出不依赖于相位差的输出幅值：

$$R = \sqrt{X^2 + Y^2} = A_I = \frac{2 \times \sqrt{S_{Output0}^2 + S_{Output1}^2}}{A_R}$$

参考信号与待测信号之间的相位差可由下式得到：

$$\theta = \tan^{-1}(Y/X)$$

## 2.2 OE2031 功能原理图

数字锁相放大器 OE2031 的原理框图如下所示：

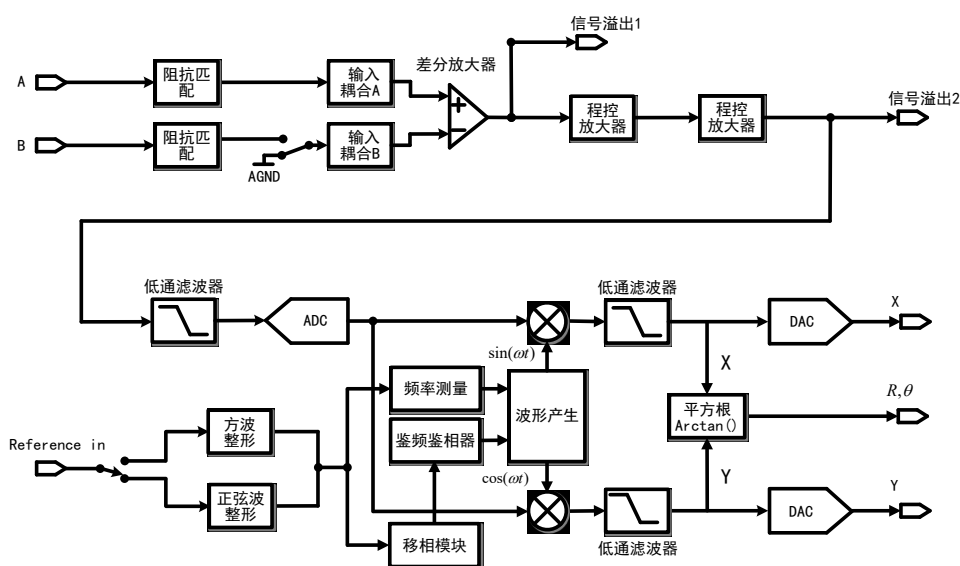


图4. OE2031 原理框图

总体来看，其功能模块大致分为信号调理通道、参考信号处理通道、算法实现模块、系统主控等部分。

## 2.3 参考通道

参考通道的功能是为相敏检测器提供与被检测信号相干的控制信号，OE2031 的参考信号可根据实际情况来选择正弦波或者方波信号，其输入阻抗为  $1\text{ M}\Omega$ 。

通常情况下两种参考波形都可以使用，TTL 参考时，要求高电平  $>3\text{V}$ ，低电平  $<0.5\text{V}$ ；正弦参考为交流耦合，正弦信号幅值大于  $0.2\text{Vpp}$  有效。但当频率低于  $1\text{ Hz}$  时，必须使用 TTL 电平信号模式。由于正弦波信号在输出的幅值较小时信噪比较低，而且幅值会有抖动，而很多函数发生器都可以产生稳定的 TTL 同步信号，所以更推荐使用方波信号作为参考信号。

OE2031 锁相放大器有两种参考源模式，一为内部参考模式，二为外部输入模式。

当设定为内部参考信号模式时，仪器内部的高精度振荡器和合成算法能够产生用于与输入信号相乘的正弦波信号，此时不需锁相环进行锁相，内部参考信号几乎不会受到相位噪声的影响。OE2031 的内部参考模式能够在  $10\text{ }\mu\text{Hz}$  至  $10\text{ MHz}$  的频率范围内正常工作。由于内部振荡器与外部信号源的振荡器会有一定的频率偏差，而且没有锁相环跟踪锁定，因此内部产生的正弦信号与待测信号之间会有一定的频率差，并且不能保证两者间的相位稳定性。

OE2031 也能够使用外部参考信号模式，正弦波信号和 TTL 逻辑电平可作为外部参考信

号。锁相环在实际工作中会产生一定的相位抖动，这可能会造成测量的误差。相位抖动导致参考信号掺杂了不同频率的噪声，根据 PSD 相干原理，输出信号不仅包含有与参考信号频率相同的待测信号，还包含参考信号中其它频率的噪声。实际上，相位抖动一般比较小，不会造成测量问题。如果需要无抖动的测量，可以选用内部参考模式。由于该模式没有使用锁相环，内部晶振与参考信号是直接相连的，所以没有额外的相位抖动干扰。

## 2.4 相敏检波器

OE2031 的相敏检波器（PSD）由一个数字乘法器来实现。输入信号放大滤波后由 24 bit A/D 转换器变为数字信号输入到相敏检测器。又因为内部信号发生器产生的参考信号也是位宽为 24 bit 的数字量，所以本产品的相敏检波模块的精度为 48 bit。

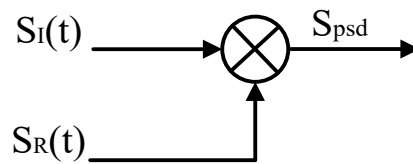


图5. 相干检测核心部分

锁相放大器的相敏检波模块主要实现输入信号与参考信号的相干调制，传统的锁相放大器通过一个模拟乘法器来实现以上功能。但这种以模拟技术实现相干调制的方法存在诸多缺陷，它不仅会极大地限制相敏检波器的精度还会引入很多背景噪声，这些对于微弱信号的测量都是极为不利的。

基于以上考虑，本产品采用数字技术来实现信号的相干调制。因为内部信号发生器产生的参考信号是位宽为 24 bit 的数字信号，所以它能极大地避免谐波分量对相干调制的影响。实际上，谐波分量的抑制可达-120 dB，这就意味着在相干调制的过程中谐波分量几乎没有影响。

另外由于模拟技术实现的相敏检波器存在温度漂移、直流偏置，所以其输出结果往往与实际结果间存在一定的偏差（即系统误差，并且这一系统误差往往带有不确定性），而以数字技术实现的相敏检波器就可以避免这一问题的产生。在系统正常工作的情况下，几乎不会产生相应的系统误差。考虑到模拟乘法器的输入量均是模拟量，所以其参考信号也会受到温度漂移效应的影响。这就会使得参考信号也会存在偏差，进而使得相干调制的结果存在更大的系统误差。

以模拟技术实现的相敏检波器的动态储备基本被限制在 60 dB 以下，这是因为在模拟系统中往往存在很多背景噪声。由于锁相放大器主要用于微弱信号的检测，所以当背景噪声的幅值与信号相接近或是比信号更大时相干调制的结果就会出错。而采用数字技术实现的相敏检波器就不存在此类问题，它的动态储备主要受 A/D 转换的质量限制。一旦输入信号完成数字化后，就不会在相干调制的过程中引入额外的误差。实际上，OE2031 的动态储备能达到 120 dB 以上。

综上所述可以看出,以数字技术实现的相敏检波器在各方面性能上均优于以模拟技术实现的相敏检波器,并且以数字技术实现的相敏检波器还拥有易于调试等优点,因而成为本产品的最优选择。

## 2.5 时间常数和直流增益

相敏检波器的输出包含多种频率成分的信号,其中既有输入信号与参考信号的和频成分也有两者的差频成分以及噪声信号。并且仅当输入信号与参考信号同频时,两者的差频信号才为一直流信号。相敏检波器后端的低通滤波器能将除直流分量外的噪声信号以及和频信号滤除,以便让锁相放大器具备一个高品质带通滤波器的功能。

### 时间常数

相敏检波器后端的低通滤波器的带宽设置方法与常规的低通滤波器相同,均是通过设置时间常数来实现。其中时间常数 TC 的计算公式为:

$$TC = \frac{1}{2\pi f}$$

其中 f 为滤波器-3 dB 处的截止频率。例如对于一个一阶的 RC 低通滤波器而言,1 秒的时间常数意味着它的-3 dB 的截止频率为 0.16 Hz。

通常情况下,当系统的输入端有噪声时输出端也会因此而产生噪声。但通过增大时间常数的值能够使系统的输出端更稳定也能减轻输入端噪声对输出端的影响。时间常数除了对系统的稳定性和精度有影响外,还会影响系统的响应时间。对于一阶 RC 低通滤波器而言,需要等待 5 倍时间常数以上的时间,才能使输出结果稳定。

另外时间常数还决定噪声测量时的等效噪声带宽 (ENBW)。在此特别说明一下,等效噪声带宽指的并不是滤波器的-3 dB 带宽,它指的是对高斯噪声的有效带宽。

各阶 RC 低通滤波器的等效噪声带宽和响应等待时间如表 1 所示:

表1. 各阶 RC 低通滤波器的 ENBW 和响应等待时间

滤波器阶数	陡降	等效噪声带宽	输出到达 99%稳定度所需时间
1	6 dB/oct	$0.25 \div TC$	$4.6 \times TC$
2	12 dB/oct	$0.125 \div TC$	$6.6 \times TC$
3	18 dB/oct	$0.09375 \div TC$	$8.4 \times TC$
4	24 dB/oct	$0.07813 \div TC$	$10 \times TC$
5	30 dB/oct	$0.06836 \div TC$	$11.6 \times TC$
6	36 dB/oct	$0.06152 \div TC$	$13.1 \times TC$
7	42 dB/oct	$0.0564 \div TC$	$14.6 \times TC$
8	48 dB/oct	$0.05237 \div TC$	$16 \times TC$

### 数字滤波器与模拟滤波器对比

为了尽量提升 OE2031 的性能,我们采用数字滤波器来实现对相干调制结果的低通滤波

处理。与大多数模拟系统与数字系统的对比一样，数字系统拥有很多模拟系统所不具备的优势。首先模拟器件固有的温度漂移和非线性将极大的限制滤波器的滚降程度。其次，要通过模拟器件搭建一个时间常数大、高品质的低通滤波器需要占据相当大的电路板面积，这不仅会使得仪器的成本上升，而且大量的模拟器件也会为今后的调试带来很大的难度。

本产品采用数字技术实现的低通滤波器是一个 48 bit 位宽，直流增益为 0 dB，等效 Q 值最高达 145 dB 以上的窄带滤波器。

### 同步滤波器

数字滤波器的另一个优势是可以轻松搭建同步滤波器。即使输入信号没有噪声，相敏检波器的输出仍会包含输入信号与参考信号的和频分量（二倍频分量），并且这一和频分量幅值可能会大于所需的差频分量幅值。在频率较低的情况下，要过滤掉二倍频分量所需要的时间常数会很大。例如输入信号是 1Hz 频率的波形，那么二倍频分量即为 2Hz，即使是 10 秒时间常数的二阶 RC 滤波器，对于 2Hz 频率位置的衰减也只有 40 多 dB。

同步滤波器是把参考频率的一个完整周期时间内的所有数据作平均算法，可以有效过滤参考频率的所有倍频分量。在上述的例子中，如果用了同步滤波器，只需要 1 秒的等待时间，即可以实现比 10 秒时间常数的 RC 滤波器更好的效果。

在 OE2031 中，同步滤波器被设置为当检测频率低于 1000 Hz 时有效。因为频率更高时，和频分量能够在时间常数较小的情况下被移除，所以此时没必要使用同步滤波器。在同步滤波器的后端我们还设计了二阶滤波器，这样的滤波器组合不仅能够滤除参考信号的谐波分量，还能滤除其余的噪声信号。

### 较大的时间常数

用模拟技术实现的滤波器很难实现大于 100s 的时间常数，这是因为此时所需的电容不仅在数值上还是在规格上都过大。但为什么需要如此大的时间常数？因为在某些情况下是别无选择的。例如当参考信号的频率低于 1 Hz 并且存在很多低频噪声干扰时，相敏检波器的输出就会包含很多低频成分的干扰。同步滤波器仅能滤除其中参考信号的谐波分量，其余的噪声信号需要由其后置的滤波器来滤除。

OE2031 能提供最高达到 4400 s 的时间常数，这能满足大多数测量的需求。

### 直流输出增益

相敏检测器的直流输出能有多大？它取决于动态储备的大小。当动态储备为 60 dB 时，代表噪声信号会比满量程的信号大 1000 倍。在相敏检测器中，噪声信号不能超过相敏检测器的输入范围。在一个模拟锁相放大器中，假设相敏检测器的最大输入幅值为 5 V。在它的动态储备为 60 dB 时，相敏检测器输入端的信号将只有 5 mV。而相敏检测器是不会放大信号的，所以其输出仅有几毫伏。即使相敏检测器的直流输出没有误差，后端的放大器直接将其放大 1000 倍到 5V，也很容易使信号失真。如果 PSD 有 1 mV 的偏移量，则将在输出端变为 1 V 的输出。这就是为什么基于模拟技术的相敏检测器不能达到太高的动态储备的原因。

因为基于数字技术的锁相放大器没有采用模拟直流放大器，所以数字锁相放大器不存在

直流输出的偏置。数字直流放大器也不存在输入偏移量。数字直流放大器只需将接受到的数据与预先设定好的增益相乘，再将结果输出即可。这就是 OE2031 在动态储备能达到 120 dB 时仍能不受偏置影响的原因。

## 2.6 直流输出和增益

OE2031 在后面板有 CH1 至 CH4 四个输出通道。

### CH1 和 CH2 的输出与显示

CH1 和 CH2 的输出范围为 -10 V 到 +10 V。根据当前对信号的测量结果与当前设置测量范围的比例，正比到输出。除此之外，OE2031 还能通过前面板的显示屏显示 CH1 至 CH4 的数据源，其中包括被测信号的 X 值、Y 值、R 值、 $\theta$  值等数据。本产品除了可以以常规的数值方式显示数据外还能以条形图的方式显示数据。

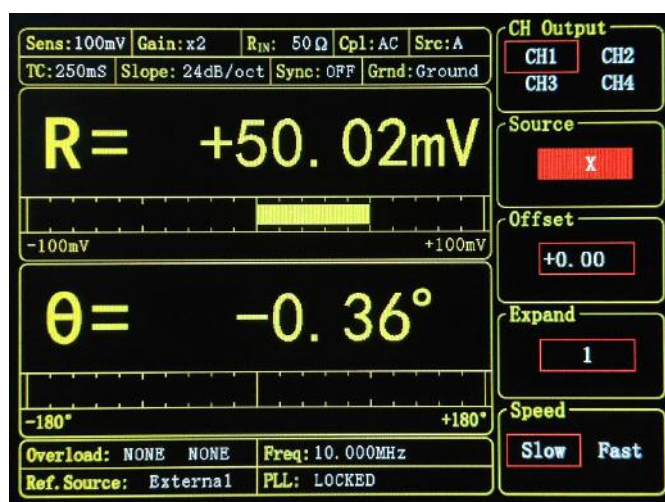


图6. OE2031 输出设置界面

### X, Y 和 R 的输出偏移与增益

OE2031 能够通过设置偏移量以抵消测量时的误差。这对于测量值在某些标称值附近存在误差的情况下是极其有用的。因为偏移量可以在范围内任意设置，所以输出的偏移量可以说几乎为零。输出的变化可以直接从显示屏或面板的输出端读出。偏移量以满刻度输出的百分比形式表示，并且这一比值不会因为灵敏度的变化而改变。偏移量最多可以设置为满刻度输出的  $\pm 100\%$ 。

另外还能对 X、Y 和 R 的输出值放大。这一功能是通过给输出数据乘以一个增益系数来实现的。因此，一个仅有满偏刻度十分之一的信号经过放大后能提供 10 V 的输出而不是 1 V 的输出。输出信号增益的作用一般是在某些非零值的附近增加测量分辨率。

在不超过满偏刻度的情况下，OE2031 能够提供增益系数为 +1 ~ +256 的多个档位的输出增益。其输出的计算公式为：

$$\text{Output} = \left( \frac{\text{Signal}}{\text{Sensitivity}} + \text{Offset} \right) \times \text{Expand} \times 10(\text{V})$$

<Offset>可在 -100% ~ +100% 之间进行设置，可通过数字键盘直接输入，最小步进为 0.01%；<Expand>值可在 +1 ~ +256 之间进行设置，可通过数字键盘直接输入，最小步进为 1。例如：

$$\text{Output} = \left( \frac{0.1\text{mV}}{1\text{mV}} + 0.2 \right) \times 2 \times 10(\text{V}) = 6(\text{V})$$

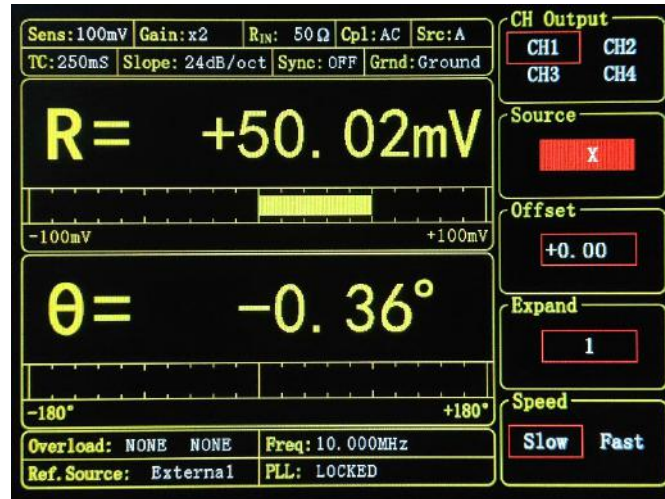


图7. 输出偏移与增益设置

## 2.7 动态储备

动态储备的定义是最大可容纳的噪声信号和满量程信号的比值。动态储备表示锁相放大器对噪声容忍程度的大小，通常以 dB 表示。

$$\text{动态储备} = 20\lg \frac{\text{OVL}}{\text{FS}} (\text{dB})$$

其中 OVL 表示输入总动态范围，FS 是最大量程，表示输出动态范围。若动态储备为 100dB，表示系统能容忍的噪声可以比有用信号高出  $10^5$  倍。

实际上动态储备设置应该保证整个实验过程中不发生过载，过载还可能出现在前置放大器的输入端和 DC 放大器的信号输出端。系统的输入增益与动态储备成反比，因为噪声也会随着输入增益而放大，因此**可以通过减少输入增益来实现高动态储备**。前级放大倍数设置为较合理范围，以防止噪声过载，经过 PSD 和低通滤波器滤掉了大部分噪声后，直流放大倍数设置为较大值，将信号放大到满量程。

锁相放大器的输入信号在 PSD 处理之前需要交流放大，而在 PSD 处理之后进行直流放大即可。在总增益不变的情况下，如果调整交流增益增加，直流增益减小，则输入噪声经交流放大很容易使 PSD 过载，动态储备减小，同时输出的直流漂移减小。反之，如果增加直流增益，降低交流增益，则动态储备提高，使锁相放大器具有良好的抗干扰能力，但以输出稳定性为代价，降低了测量精度。

直流放大输出精度受噪声的频率和幅值影响。幅值较大且与信号频率相同的噪声经过

PSD 后同样变成直流信号，这样经过低通滤波器时直接叠加到输出，对输出结果造成影响。

动态储备与噪声频率有关。在参考频率处的动态储备为 0，远离参考频率时动态储备增加，离参考频率足够远时，动态储备可达到最大值。参考频率附近的动态储备对仪器噪声容限极其重要，增加低通滤波器的级数可以提高滤波效果，从而增加参考频率附近的动态储备。远离参考频率的动态储备一般比较大，但一般对测量影响不大。

OE2031 动态储备可达 120 dB 以上，高的动态储备会产生输出噪声和漂移。当动态储备较高时，由于模数转换器的噪声存在导致输出误差增加。所有的信号源都存在本底噪声，因此在 PSD 提取信号过程中就会掺杂着噪声，如果噪声很大，在高动态储备测量中就会产生较大的输出误差。如果外部噪声较小，则其输出主要是受 OE2031 自身噪声影响。这时可以通过降低动态储备和直流增益来降低输出误差。因此，在实际应用中应尽量使用较低动态储备，即较高的输入增益。

## 2.8 信号输入放大和滤波

锁相放大器可以测量低至纳伏级的微弱信号。模数转换器可以将模拟信号数字化，但信号必须达到能被识别的强度。因此低噪声信号放大器必须有足够大的增益，将信号放大到可直接被模数转换器转化的程度，而无需降低信号的信噪比。OE2031 的模拟放大倍数增益大约在 0.4 到 1500 倍，但无论增益设置多大都不会提高信噪比。

直流信号和交流信号的总增益由灵敏度确定，两者各自的增益则由动态储备设定。

### 输入噪声

OE2031 信号放大器的输入噪声约为  $10 \text{ nVrms}/\sqrt{\text{Hz}}$ 。如果放大器的输入噪声为  $10 \text{ nVrms}/\sqrt{\text{Hz}}$ ，增益为 1000 倍，那么将输出  $10 \mu\text{Vrms}/\sqrt{\text{Hz}}$  噪音。假设放大器的输出为一阶 RC 低通滤波器（6 dB/oct 的滚降），RC 滤波器的时间常数为 100 ms。放大器的输入噪声和电阻的约翰逊噪声具有高斯噪声性质，其噪声的量正比于该噪声带宽的平方根。单级 RC 滤波器的等效噪声带宽（ENBW）为  $1/(4 \times \text{TC})$ 。这意味着，对滤波器输入的高斯噪声进行滤波，其有效带宽等于 ENBW。在这个例子中，滤波器输入端有  $10 \mu\text{Vrms}/\sqrt{\text{Hz}}$  噪声，其等效噪声带宽为 2.5 Hz，滤波器的输出电压噪声为  $10 \mu\text{Vrms}/\sqrt{\text{Hz}} \times \sqrt{2.5 \text{ Hz}} = 15.8 \mu\text{Vrms}$ 。对于高斯噪声，噪声峰峰值是噪声有效值的 6.6 倍左右。因此，输出有大约 104  $\mu\text{V}$  峰峰值噪声。

锁相放大器的输入噪声同理。在设置增益为 1500 倍时，输入增益达到最大，输入噪音的大小将决定输出噪声。而低通滤波器的等效噪声带宽又影响输出的噪声量。

等效噪声带宽取决于时间常数和滤波器滚降（参考 2.5 章）。例如，将 OE2031 设定到  $<5 \mu\text{V}>$  量程，设置时间常数为  $<100 \text{ ms}>$  以及  $<6 \text{ dB/oct}>$  的滚降，则其等效噪声带宽为 2.5 Hz。这个设置下，等效到输入端的噪声为 15.8 nVrms，输出为量程的 0.32%（即 15.8 nV/5  $\mu\text{V}$ ），噪声峰峰值则是满量程的 2% 左右。

假定信号是由一个低阻抗信号源发出的。其中电阻约翰逊噪声为  $0.13 \times \sqrt{R}$ ，以 100  $\Omega$  电阻为例，常温下其约翰逊噪声为  $1.3 \text{ nVrms}/\sqrt{\text{Hz}}$ 。而一个阻抗为 10 k $\Omega$  的信号源的约翰逊噪声  $13 \text{ nVrms}/\sqrt{\text{Hz}}$  都大于 OE2031 的自身输入噪声。系统总噪声大小由各个噪声源的平方之和后开根号计算出来。例如，一个 10 k $\Omega$  阻抗的信号源接入到 OE2031，它自身的约翰逊噪声和 OE2031 的输入噪声叠加起来，总噪声大小为  $\sqrt{10^2 + 13^2} = 16.4 \text{ nVrms}/\sqrt{\text{Hz}}$ 。

在增益较低时，经过放大后的噪声信号仍然低于模数转化器的自身噪声，此时系统的输出噪声主要是模数转换器噪声，但这种情况下的滤波器之后的直流增益很低，输出的噪声相对于有用信号可忽略不计。

### 抗混叠滤波器

输入信号经过陷波器和放大电路之后，会通过抗混叠滤波器，这是信号的数字化处理前必须要完成的。根据奈奎斯特定理，采样频率至少是信号频率的两倍。比如信号频率是 100-kHz，那至少需要 200 kHz 采样频率才能进行采样。OE2031 的 A/D 转换器采样频率是 250-MHz，A/D 转换器无法转换高于 125 MHz 频率的信号，高于 125 MHz 的信号会违反奈奎斯特定理，导致欠采样。欠采样的结果是 A/D 转换器输出的数字流中，高频的信号将出现在低频部分，即信号发生混叠，造成测量错误。

为了避免欠采样这种情况，先将模拟信号进行低通滤波处理，消除信号超过 125 MHz 的高频部分。低通滤波器具有平坦的通带 (0-10 MHz)，在这个频率范围内的信号不会受影响。高于 10 MHz 的高频部分信号会被逐渐衰减，从 10 MHz 至 125 MHz 是过渡阶段，对高于 125-MHz 频率的信号和噪声产生 100 dB 的衰减。

### 输入阻抗

OE2031 的输入阻抗可选择 50 $\Omega$  或 10M $\Omega$ 。如果需要更高的输入阻抗，可以使用 OE2031 的前置放大器 OE400X 系列。OE400X 系列前置放大器的输入阻抗可达 100 M $\Omega$  或更高，满足用户的各种使用场景。

## 2.9 输入端连接

噪声存在于所有的电路中。即使在信号幅值较大的情况下，噪声也会降低测量的精度。为了得到最佳测量精度，必须注意减少实验环境中可以避免的噪声源。除了系统固有噪声之外，其他噪声源（如市电噪声、信号发生器的噪声、在空间分布的电磁场等）的影响和不同仪器之间的地电平差、地环路问题，可以在输入连线的环节降低影响。

我们的仪器有两种输入连接的方式，单端连接和差分连接。单端连接非常的方便，而差分连接则能有效消除噪声的影响。

### 单端连接模式 (A)

单端连接模式中，使用 A 输入端。锁相放大器检测 A 输入接口的中心导体和外壳导体之间的电压差。

一般认为，地电平是 0V 的常量，然而不同仪器的地电平会有些许的差异。当信号源的地电平与检测仪器的地电平直接相连时，它们的电平差值会导致一个大电流，即接地回路，这时候处于较高地电平的仪器的电流都通过较低地电平的仪器回流到大地，这样会导致两个严重问题：一是较高地电平的仪器的噪声直接输入到低地电平的仪器里，二是低地电平的仪器有可能因为电流过大而损坏。要解决这个问题，通过在两个不同电平的地之间连接一个电阻就能消除接地回路问题，在 OE2031 里，有浮地 (Float) 和接地 (Ground) 两种电阻模式选择，浮地采用 1k $\Omega$  电阻，而接地采用 0  $\Omega$  电阻短接。

另外，单端连接模式对噪声抵抗能力较弱。单根信号线就像天线，会被环境的电磁噪声所影响，屏蔽层会吸收这些噪声，因为单端连接模式是检测中心信号线和屏蔽层的电压差，因此这些噪声会被带入锁相放大器内部。

### 差分连接模式 (A-B)

差分连接模式有两根信号线连接到信号源，每一根接到对应的输入端 (A、B) 中。这个模式下检测 A 和 B 接口的中心导体之间的电压差，两个接口的外壳屏蔽层吸收的噪声不会被锁相放大器获取。

使用差分连接模式有一个需要注意的地方，两个输入端的电缆应该紧密缠绕，不应形成环路，以免产生电磁感应，从而给测量带来误差。

### 交流耦合和直流耦合模式

OE2031 对输入的信号有交流耦合和直流耦合两种模式。交流耦合通过一阶 RC 高通滤波器 (-3dB 频率是 0.16Hz) 来滤除直流和较低频率信号，交流耦合应该在信号频率大于 10Hz (保证通带平坦度) 的情况下使用。对于低于 10Hz 频率的信号，应该使用直流耦合模式。直流耦合模式不对输入信号有任何阻碍。

如果输入信号含有直流成分，若没有被去除，那会带来几个隐患：在放大电路中直流分量也会被放大，如果被放大到超过 A/D 转换器的输入范围，那么就会使测量结果产生误差，也有可能损坏 A/D 转换器。另外直流量被 A/D 转换器量化成数字量后，在 PSD 里会和参考正弦信号相乘，那么需要更强大的低通滤波器才能滤除，会导致需要更久的测量时间。

当待测信号的频率大于 10Hz 时，建议使用交流耦合模式。

## 2.10 固有噪声

### 噪声

从主观的角度出发，可认为凡是不希望得到或者有碍于准确测量的输入或影响均可称之为噪声。噪声具有瞬时性和不可预知性的随机性。几乎所有测量领域，探测弱信号的最终限制因素都在于噪声。即使要测量的信号并非很弱，噪声的存在也会降低测量精度。某些形式的噪声是无法避免的(例如待测信号的抖动)，只有通过信号平均和缩小带宽等技术来克服。而另一些形式的噪声(例如射频干扰和接地回路)可以由很多技术来消除或降低，包括滤波和良好的线路结构和元件布局。同时，放大器本身在工作时也会产生噪声，可以通过低噪声放大器设计技术解决这一问题。

电子系统中存在各种各样的固有噪声源，这些噪声有它们的物理含义。

### 约翰逊噪声 (Johnson Noise)

任何一种无源器件，其导体中的电子始终在做随机运动，其两端会因此产生一个噪声电压，这就是约翰逊噪声，也称为白噪声或热噪声。它存在于所有电子器件和传输介质中。它受温度变化的影响，但与频率变化无关。从频域上看，热噪声在整个频段具有均匀的功率谱

密度,即类似于白色光谱,它不能够被消除的,因此是电子系统性能的上限的影响因素之一。在温度为 T 时,由一个电阻 R 产生的实际噪声电压由下式计算出来:

$$V = \sqrt{4kTRB}$$

其中 k 为玻尔兹曼常数,  $k=1.38 \times 10^{-23}$  J/K, T 是以开尔文为单位的热力学温度(热力学温度与摄氏度的转换关系为:  $^{\circ}\text{K} = ^{\circ}\text{C} + 273.16$ ), B 是以赫兹为单位的带宽。

随后, Nyquist 利用热力学推理以数学方式描述了热噪声的统计特性,并证明了热噪声功率谱函数为

$$S_t(f) = 4KTR(V^2/\text{Hz})$$

例如,室温下,将一个 10K 电阻接入高保真放大器的输入端,输出端接伏特表,用带宽为 10 kHz 的滤波器来测量它的的开路有效电压,结果为 1.3 uV。

热噪声电压的瞬间幅度在任何情况下一般来说都是不可预见的,但是它遵循高斯分布。其意义就在于它是任何检波器、信号源或者放大器的噪声电压的下限。源内阻的阻抗部分会产生热噪声,放大器的偏置和负载电阻也同样如此。

### 散射噪声 (Shot Noise)

电流其实是一股离散的电荷载,而不是一种真正的流体。电荷量的有限性导致了电流的统计性起伏。如果电荷之间互不影响,那么电流的波动就由下式给定:

$$I_{\text{noise}} = \sqrt{2qIB}$$

其中 q 为电子电荷( $1.6 \times 10^{-19}$  C), I 为电路中 RMS 电流值, B 为测量带宽。例如,一个稳定的 1 A 电流,在 10 kHz 范围内测量,其有效值波动为 57 nA,也就是在 0.000,006% 上下波动。对于更小的电流,其波动更大:一个稳定的 1 uA 的电流在 10 kHz 范围内测量值的均方电流波动为 57 pA,也就是 0.006% 的波动。对于 1 pA 的电流,均方电流噪声波动为 56 fA(在同样带宽测量),也就是 5.6% 的波动!

随后证明了散弹噪声电流也是一种白噪声,其功率谱密度函数为

$$S_{sI}(f) = 2qI(A^2/\text{Hz})$$

前面给出的散射噪声公式是假设电流中的载流子互不影响而得出的。当电荷通过一个势垒时,这种假设确实是存在的,例如面接触型二极管中的电流是以电荷的扩散形式传播的。但是对于最常见的金属导体来说就不是这样,其载流子之间有着很密切的联系。

### 1/f 噪声 (Flicker Noise)

1925 年, Johnson 在电子管电流中首次发现 1/f 噪声,其突出特点在于该噪声的功率谱函数正比于 1/f。频率越低,噪声越严重,因为又称为低频噪声。其微观机理在于当两种导体接触不理想时,其接触电阻将发生随机涨落,从而引起噪声。

尽管对 1/f 噪声研究已达数十年,然后其适用的情形不一从而有许多的描述模型。其电流幅度满足高斯分布,功率谱密度正比于工作频率的倒数,功率谱密度函数表示为:

$$S(f) = \frac{KI_d^2}{f} (V^2/Hz)$$

1/f 噪声也叫闪烁噪声 (flicker noise), 是有源器件中载波密度的随机波动而产生的, 它会对中心频率信号进行调制, 并在中心频率上形成两个边带, 降低了振荡器的 Q 值。由于 1/f 噪声是在中心频率附近的主要噪声, 因此在设计器件模型时必须考虑到它的影响。

散射噪声和热噪声都是由于物理特性而产生的不可避免的噪声。对于相同阻值的电阻, 制作精良的电阻和便宜的炭阻所产生的热噪声完全一样。另外, 实际设备都会有各种各样的过量噪声源。实际中的电阻都存在阻值的波动, 其结果是产生一个附加的噪声电压(与永久存在的热噪声叠加在一起), 其值与流经它的直流电流成正比。这一噪声和很多与电阻构造相关的因素有关, 其中包括电阻的材料, 特别是封装技术。以纯炭阻, 碳膜电阻, 金属膜电阻和绕线电阻为例, 绕线电阻的噪声最小, 金属膜电阻次之, 炭膜电阻再次之, 纯炭阻最大。

## 2.11 外部噪声源

内部固有噪声是难以避免的, 只有尽可能减少这种噪声的大小。相对于固有噪声而言, 外部噪声的形式各种各样, 而且绝大多数的噪声源都是异步的。外部噪声源主要通过增加动态储备和时间常数的要求, 进而影响了测量的时间。少数的噪声源和参考信号联系紧密, 与实际测量信号相加或相减, 造成测量结果的错误。幸好, 外部噪声源可以通过多种途径尽可能减少。

### 电容耦合

由于布线之间总是有互容, 互容如同寄生在布线之间的一样, 所以叫寄生电容, 又称为杂散电容。极板与周围体(各种元件甚至人体)也产生电容联系。而在锁相放大器附近的交流电压信号可以用过这些寄生电容耦合到设备上。虽然寄生电容可能很小, 但耦合来的电压信号仍然有可能比待测微弱信号要大。

寄生电容的影响可由以下公式计算出来:

$$I = \omega C_{\text{stray}} V_{\text{noise}}$$

其中,  $\omega$  是噪声频率的  $2\pi$  倍,  $C_{\text{stray}}$  为寄生电容容值,  $V_{\text{noise}}$  是噪声的振幅。

当噪声源频率变大时, 耦合噪声将会变大。如果噪声源和参考频率一致, 对测量结果的影响会很大。因为锁相放大器会滤除其他频率的噪声, 但是会把与参考频率一致的噪声当作信号进行测量。

减少电容耦合的方法:

- 移除噪声源, 或者尽量把噪声源远离仪器和信号线。
- 设计低阻抗的实验装置, 这样耦合的噪声电流就只会产生很小的噪声电压。
- 容性屏蔽, 例如将整套实验装置放入金属盒中。

### 电感耦合

交流电附近会感应出一个磁场,如果放置器件在交流电附近,感应的磁场会耦合到电路中进而影响电路。变化的交流电会产生变化的磁场,变化的磁场感应产生电动势,感应电动势会影响电路的电流电压,进而使实验的测量发生偏差。电动势的大小和磁场变化的频率有关,频率越快,电动势越大,对实验的测量影响就越大。

减少感性耦合的方法:

- 尽可能移除仪器附近的噪声源。
- 使用双绞线或者紧密缠绕的两根同轴电缆线以减小环路效应。
- 对仪器进行磁性屏蔽,防止磁场进入并穿透测量的区域。

### 阻性耦合和接地环路

接地环路也会变成一个干扰源,能在传输两端的接地之间产生噪声电压,如果噪声电压足够大,就会导致测量错误。接地环路是系统接地方案中的一个物理环路,产生于电路之间的多个接地途径。这些接地路径可以充当一个大环路天线,从环境中捕获噪声,从而在接地系统中产生电压。工频交流电源的 50Hz 磁场是接地环路捕获的常见噪声源,类似地,对于分布式接地系统,源于某个位置的地电压也能引起地电流在接地环路中流动。由于地为低阻抗,因此噪声电流往往相当大。数百毫伏的噪声可能会引起数安培的电流流过接地环路。

消除接地环路电流的途径:

- 将所有的地连接到同一个点。
- 地总线应尽可能粗,这样可以降低地连接中的阻抗。
- 小信号的接地线上应避免有大电流的接地回路接入。

### 颤动噪声效应

大部分噪声源都是以电气的形式影响电路,然而机械振动的噪声也可通过颤噪效应转化为电气形式。因微振动而使传输电缆或者待测信号产生的机械振动,会产生频率变化的电形式噪声。

消除颤噪效应的方法:

- 在测量时,尽可能地减少机械的振动。
- 传输微弱信号的传输线应绑紧固定以减少它们的颤动。
- 用低噪声的电缆来替代普通电缆以减少颤噪效应。

### 热电偶效应

热电偶效应,指的是两种不同的金属相互接触时在它们之间产生的电势差。产生接触电势差的原因是:(1)两种金属电子的逸出功不同。(2)两种金属的电子浓度不同。若 A、B 两种金属的逸出功分别为  $V_a$  和  $V_b$ , 电子浓度分别为  $N_a$  和  $N_b$ , 则它们之间的接触电势差为

$$V_{ab} = V_a - V_b + \frac{kT}{q} \times \ln\left(\frac{N_a}{N_b}\right)$$

其中  $k$  为玻尔兹曼常数,  $k=1.38 \times 10^{-23} \text{J/K}$ 。  $T$  是以开尔文为单位的热力学温度(热力学温度与摄氏度的转换关系为:  $^{\circ}\text{K} = ^{\circ}\text{C} + 273.16$ ),其中  $q$  为电子电荷( $1.60 \times 10^{-19} \text{C}$ )。由上式可得知接触电势数值决定于金属的性质和接触面的温度,因不同金属的功函数(电子逸出金属表面所需的功)不同而产生。

当两种金属接触时,在接触点产生的电动势会在原电平的基础上增加了一个缓慢变化的毫伏级的电平。这种噪声与温度密切相关,由于温度变化缓慢,因为这种噪声频率也很低。热电偶效应会随着检测器输出变大而增长,在低频率时影响较大,尤其是 mHz 级别的测量时,影响更大。

消除热电偶效应的方法:

- 测量仪器尽可能保持在恒温状态。
- 使用补偿特性的节点。

## 2.12 噪声测量

OE2031 提供噪声测量功能,可以测量输入信号在参考频率下的噪声。部分噪声源对频率有相关性,锁相放大器可以对这些噪声源进行测量。

根据用户设定的 RC 滤波器的带宽,锁相放大器可以理解为以参考频率为中心频率,通带带宽为 RC 滤波器带宽两倍的带通滤波器。因此参考频率附近的噪声会保留在输出端。当输入信号就是一个噪声源,那么锁相放大器就可以测量其在设定频率上的噪声值。若把频率按照扫频的方式测量,还能得到噪声源的噪声功率谱图。

OE2031 测量噪声的方法是首先计算一段时间内 X 值的均方差,其含义是参考频率附近一定带宽内的总噪声。而这个带宽就是 PSD 之后的数字滤波器的带宽,因为不同带宽得到的噪声是不同的,所以接下来要进行归一化处理。把计算得到的均方差除以数字滤波器的等效噪声带宽的平方根 ( $\sqrt{ENBW}$ ),得到的噪声谱密度就是需要的测量值,其单位是  $V/\sqrt{\text{Hz}}$ 。等效噪声带宽的计算可以参考 2.5 章节的表 1。

## 2.13 辅助模拟输入/输出 (AUX IN/OUT)

OE2031 包含了四路 16 位的高精度辅助 AUX-ADC 输入,输入电压范围为  $\pm 10\text{ V}$ ,最小分辨率达  $0.1\text{ mV}$ ,采样率为  $312.5\text{ ksps}$ 。这四路 ADC 提供输入信号钳位保护和内部差分放大功能,输入阻抗达  $1\text{ M}\Omega$ ,可同时进行信号采集,用来测量低速模拟信号,或者测量从某个实验得到的直流信号(例如来自温度传感器或者压力传感器),以便于进行比例运算和传送给控制计算机。

OE2031 同时包含了四路 16 位的高精度辅助 AUX-DAC 输出(与直流输出 CH Output 兼用接口),输出电压范围为  $\pm 10\text{ V}$ ,最小分辨率达  $0.1\text{ mV}$ ,数据刷新率为  $1\text{ Msps}$ 。可以根据用户需要提供辅助电压输出。

AUX IN 和 AUX OUT 的接口采用标准 BNC 接头,集成在 OE2031 后面板。对 AUX-ADC 数值显示设置在 [DISPLAY] 子菜单中进行,而 AUX-DAC 的输出值设置在 [CHOUT AUXOUT] 子菜单中进行。

## 2.14 信号发生器的频率、幅值扫描

OE2031 新增频率、幅值扫描功能。内部信号发生器可以在输出幅值和频率上进行扫描。频率的扫描可以实现对用户感兴趣频段的扫描，更好的分析信号的特点。扫幅功能通过 Sine output 输出大大增加了在实际中的应用范围。

频率和幅值的扫描基本方式都是通过设定起点值和终点值，并在这两个值之间以步进的方式增加数值，完成扫描。详细见频率扫描，幅值扫描相关章节。

## 2.15 多谐波测量

谐波是指周期函数或者周期性波形中能用常数、与原函数的最小周期相同的正弦函数和余弦函数的线性组合表达的部分。根据傅立叶级数的原理，周期函数都可以展开为常数与一组具有共同周期的正弦函数和余弦函数之和。其展开式中，常数表达的部分称为直流分量，最小正周期等于原函数的周期的部分称为基波或一次谐波，最小正周期的若干倍等于原函数的周期的部分称为高次谐波。

传统的锁相放大器中，同一时间只能测量基频信号或者某个谐波信号分量。在很多的实际应用上，往往需要对多个谐波的同时测量和记录。这时，目前的锁相放大器就很难满足要求了。

OE2031 突破性的开发了多谐波同时测量功能，可以最多同时进行 4 个通道谐波分量的测量。原来需 4 台锁相放大器完成的工作，现在 OE2031 一台即可完成。

对多谐波的测量设置在[DEM0D]菜单中进行。

除了多谐波测量功能之外，OE2031 还增加了任意频率解调功能以及公式组合频率解调功能。

## 3. 界面介绍

### 3.1 前面板



图8. OE2031 前面板

#### 3.1.1 显示屏

OE2031 使用 5.6 英寸 TFT 显示屏作为用户的数据显示与交互控制。显示屏分辨率为 640\*480，有 8 级的背景亮度可供用户选择，可以在[SYSTEM]子菜单设置。

屏幕的左边大幅区域用于显示输入信号的测量结果，支持单区域或双区域显示。此外，单区域显示支持数字、条形图显示，双区域显示支持所有测量参数显示，可以在[DISPLAY]中的<Display Mode>选项中设置。

屏幕的右边区域用于测量控制条件的选择与修改。

#### 3.1.2 软键

显示屏的右边有 5 个软键。软键根据不同的当前目录有着不同的功能。总体来说，软键有着两个主要功能，一是在不同的设置选项进行选择，二是高亮某些参数，然后使用旋钮或键盘进行输入。不管哪种功能，软键只对屏幕右方与软键相邻的参数起作用。

#### 3.1.3 旋钮

旋钮可以调整那些被软键高亮的参数。大部分的参数均可以使用旋钮进行调整。沿顺时针方向旋转是增大参数，沿逆时针方向旋转是减小参数。

#### 3.1.4 键盘

键盘由 3 组键组成。ENTRY 区域主要对被软键高亮的参数进行数据形式的输入。MENU 区域改变屏幕右方的参数列表，并提供 10 个不同的功能菜单。ARROW 区域提供某些高亮参数的选择，如 Sensitivity 范围设置，频率对单一个位进行修改等。

### 3.1.5 BNC 连接器

6 个 BNC 连接器，从左往右分别是 TTL-OUT, SINE-OUT, ADD-IN, REF-IN, B, A。

#### SINE OUT

信号发生器提供最大 1 V<sub>rms</sub> 的幅值可编程正弦波输出，输出阻抗为 50 Ω。当外部参考信号使用时，信号发生器通过锁相环与参考信号进行锁相。

#### TTL OUT

TTL OUT 输出接口提供 3.3V TTL/CMOS 兼容的方波信号，输出阻抗为 50 Ω，其频率与 SINE OUT 相同。

#### ADD IN

ADD IN 功能输入范围为 -10V 到 +10V，在这个接口输入的信号可以设置与 SINE OUT 信号叠加。

#### REF IN

参考信号输入可以使用正弦波或 TTL 方波驱动。正弦波输入时输入阻抗为 1 MΩ，交流耦合。对于低频应用的情况 (<1 Hz)，推荐使用 TTL 方波的参考信号。

#### SIGNAL IN

信号输入可以是单端输入 A，也可以是差分输入 A-B。当测量电压信号时，A、B 两个接口输入阻抗均为 50Ω or 10MΩ/5 pF。

## 3.2 后面板



图9. 后面板

OE2031 后面板如图 9 所示，包括散热风扇，电源接口，电源开关，USB2.0 接口，RS-232 母接口，以太网接口，Digital-IO 接口以及扩展功能接口。其中，扩展功能接口包括 AUX IN、AUX OUT、CLK IN、CLK OUT、SYNC IN、SYNC OUT、和 MONITOR。

### 3.2.1 电源接口

电源接口用于整台仪器供电输入，接受 220 V、50 Hz 交流市电，内置保险丝，同时兼备滤除高频噪声干扰的滤波器功能。

### 3.2.2 USB2.0

USB2.0 高速接口允许 OE2031 锁相放大器与 PC 机进行通信。可以通过 PC 机对 OE2031 进行控制和读取数据。

### 3.2.3 RS232

RS232 接口是标准的 9 针 RS-232 母接口，可允许 OE2031 与其他上位机进行通讯。

### 3.2.4 以太网接口

以太网接口通讯数据高达 1000Mbps，可跟 PC 机进行快速通讯。

### 3.2.5 AUX IN

四路辅助 AUX-ADC 输入，输入范围 $\pm 10$  V，最小分辨率为 0.1mV。

### 3.2.6 AUX OUT

四路辅助 AUX-DAC 输出，输出范围 $\pm 10$  V，最小分辨率为 0.1mV。

### 3.2.7 CLK IN

CLK IN 是外部时钟输入接口，只能接收 10 MHz、3.3V 电平时钟信号输入，用于与外部仪器同步时钟使用。

☆注意，如果外部时钟源稳定性不好，会使 OE2031 性能下降。

### 3.2.8 CLK OUT

CLK OUT 提供 10 MHz 时钟输出接口，工作电平为 3.3V。

### 3.2.9 SYNC IN & SYNC OUT

同步输入与输出接口用于多台 OE2031 之间的同步。

### 3.2.10 MONITOR OUT

MONITOR 提供了一个模拟放大、滤波之后得到的输出信号，即输入到 ADC 之前的信号。由于模拟放大也会放大噪声，MONITOR 输出并不适合观察到原信号幅值十分小的信号。

### 3.3 主界面

OE2031 主界面中可以分为四个部分。

#### 3.3.1 状态栏

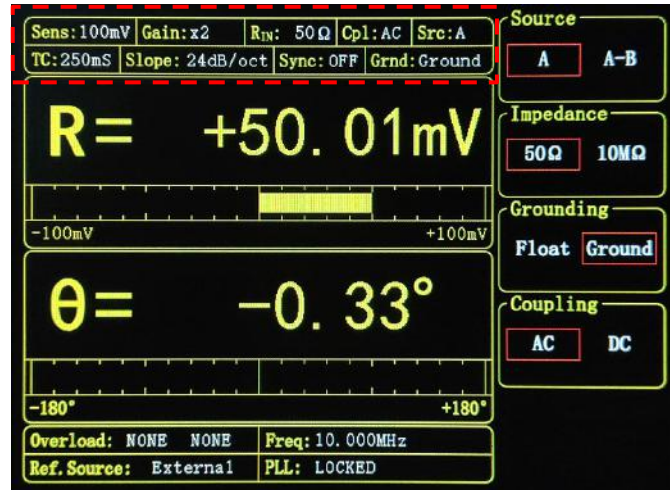


图10. 主界面-状态栏 1

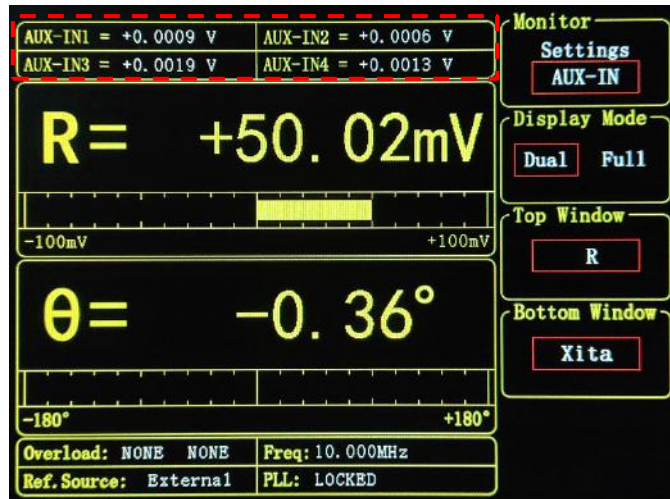


图11. 主界面-状态栏 2

如图 10、图 11 所示，状态栏用于指示当前系统的设置情况和测量的数值，可在[DISPLAY]子菜单中切换显示，此部分显示的内容包括：

- <Sens> : 灵敏度值
- <Gain> : 输入增益值
- <R<sub>IN</sub>> : 输入阻抗
- <Cpl> : 输入耦合方式
- <Src> : 输入接口模式
- <TC> : 时间常数值
- <Slope> : 滤波器陡降值

- <Sync> : 同步滤波器设置
- <Grnd> : A、B 接口外壳接地方式
- <AUX-IN1> : AUX-IN1 接口输入幅值
- <AUX-IN2> : AUX-IN2 接口输入幅值
- <AUX-IN3> : AUX-IN3 接口输入幅值
- <AUX-IN4> : AUX-IN4 接口输入幅值

### 3.3.2 数据栏

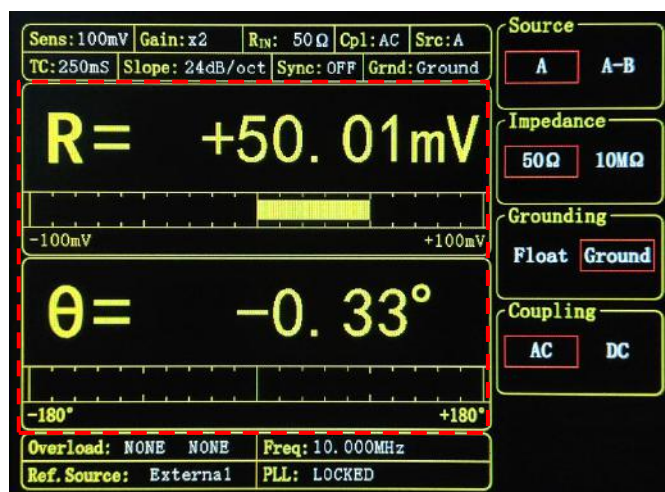


图12. 主界面-数据栏

如图 12 所示，可在[DISPLAY]子菜单中选择显示<X>、<Y>、<R>、<θ>值，显示方式可选择数字图、条形图、全数据显示图。设置方式详见[DISPLAY]子菜单。

### 3.3.3 监测栏

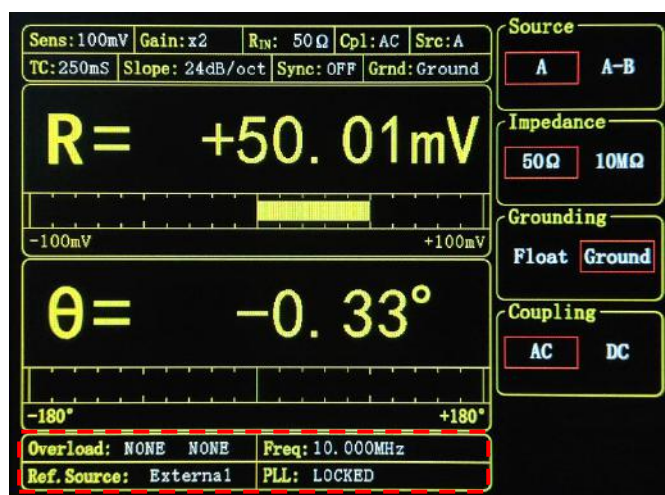


图13. 主界面-监测栏

监测栏一共显示四项内容，包括：

<Overload> : 溢出提示。能够提示前级输入和放大是否溢出。若未发生溢出，则显示：Overload: NONE NONE；若前级输入溢出，则显示 Overload: INPUT NONE；若放大溢出，则显示 Overload: NONE GAIN；若同时溢出，则显示 Overload: INPUT GAIN。无论哪种溢出，需尽快把输入信号和增益减小以防止对机器造成过压损伤。

<Freq> : 输入信号频率。显示输入信号的频率。

<Ref.Source> : 参考信号。显示选用的参考信号源是内部参考还是外部参考。

<PLL> : 锁相环的锁相提示，提示相位是否锁定。当锁相环已经锁定，则显示 PLL: LOCKED；当没有参考信号，或者锁相环未锁定，则显示 PLL: UNLOCKED；当使用内部参考时，一直显示 PLL: NONE。

### 3.3.4 功能栏

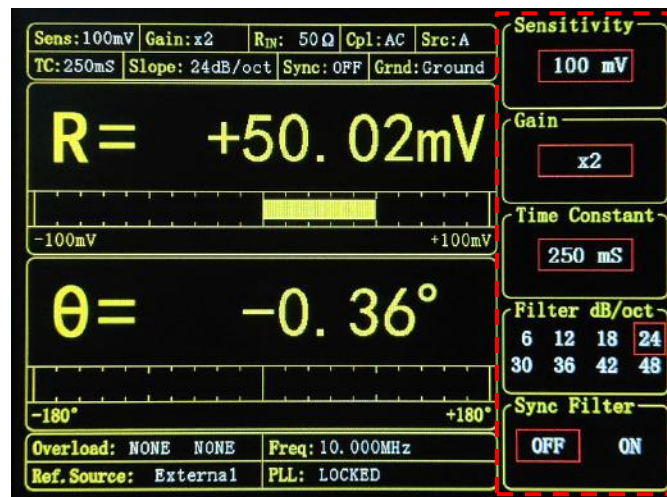


图14. 主界面-功能栏

如图 14 所示，功能设置框内有多种功能选择，与前面板的 5 个软键一一对应，在不同的子菜单中有不同作用，是控制系统的主要方式。

## 4. 菜单

OE2031 主菜单位于前面板控制部分的 MENU。MENU 主菜单共分为：  
[INPUT/FILTERS]、[REF/PHASE]、[GAIN/TC]、[DEMOD]、[DISPLAY]、[SINE/OUT]、  
[AUTO/SET]、[CHOUT/AUXOUT]、[SYSTEM]和[SAVE/RECALL]十个子菜单。通过按每个按钮可切换到相应的子菜单界面。

### 4.1 [INPUT/FILTERS]子菜单

在前面板菜单栏中选择[INPUT/FILTERS]进入。如图 15 所示：

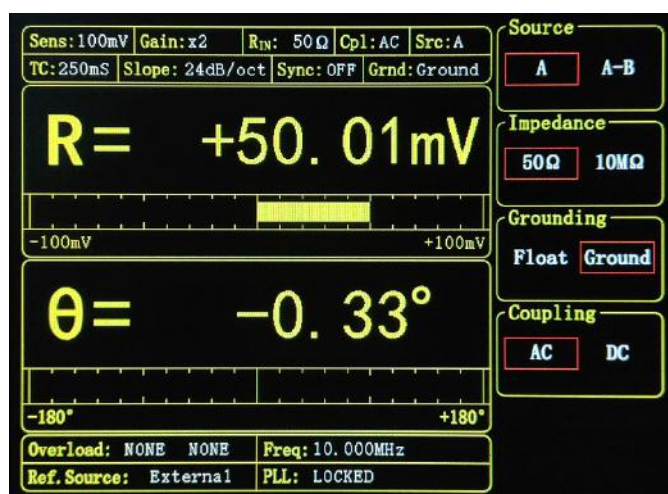


图15. [INPUT/FILTERS]子菜单

此子菜单中包括<Source>、<Impedance>、<Grounding>和<Coupling>四种功能设置：

#### 4.1.1 <Source>：输入模式设置

<A> : 单端电压信号输入模式。

<A-B> : 差分电压信号输入模式。选择此模式时，将双信号的一端由接口 A 输入，另一端由接口 B 输入。

☆当使用电压模式时，输入最大不能超过 1 Vrms。

#### 4.1.2 <Impedance>：输入阻抗设置

<50Ω> : 输入阻抗设置为 50Ω。

<10 MΩ>: 输入阻抗设置为 10MΩ。

☆频率较高时 (>1MHz)，建议使用 50Ω 输入阻抗设置。

#### 4.1.3 <Grounding>：接地设置

<Float> : A、B 输入接口外壳与仪器地通过 10KΩ 电阻隔离。

<Ground> : A、B 输入接口外壳与仪器地（仪器地已短接在大地---市电 GND 上）通过  $0\ \Omega$  电阻短接。

一般认为信号灌入电流的能力不强（不致烧毁仪器接口芯片），或者确保信号地与仪器地处于同一地电平，可设置为<Ground>，让信号地与系统地短接在一起，防止信号地过于浮空带来的信号漂动。当信号地与仪器地绝对电势相差较大，且信号地灌入电流能力很强时，使用<Float>选项，浮空信号地，同时起限流保护作用。

☆当测量微弱信号时（ $<1\text{mV}$ ），建议使用 Ground 模式，但前提要保证信号地与仪器地是同一地电平的。

#### 4.1.4 <Coupling>: 耦合设置

<AC> : 交流耦合输入。交流耦合输入用于阻隔输入信号中的直流成分，如果信号频率在 10 Hz 以上建议使用<AC>交流耦合。

<DC> : 直流耦合输入。直流耦合不阻隔任何输入信号，如果信号频率低于 10 Hz 时建议使用<DC>直流耦合。但要注意输入信号的偏置量而导致的信号溢出。

## 4.2 [REF/PHASE] 子菜单

在前面板的菜单栏选择[REF/PHASE]子菜单进入，选择不同的参考信号模式会有不同的界面，如图 16、图 17、图 18 所示：

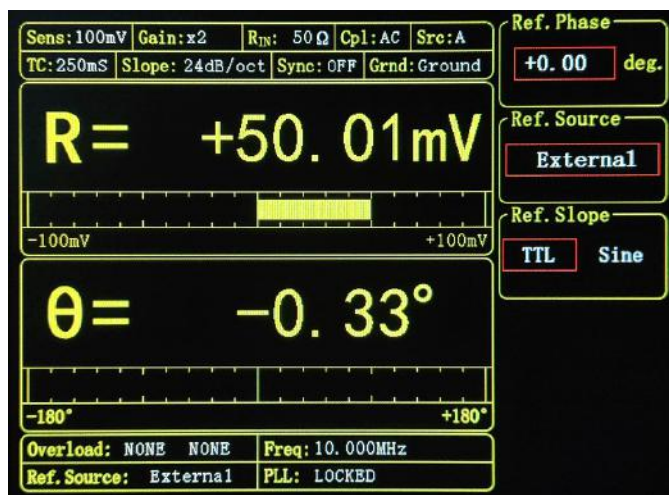


图16. [REF/PHASE]子菜单-<External>

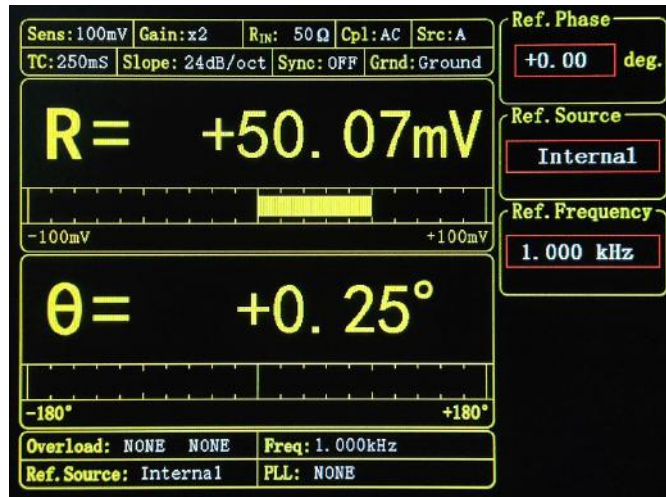


图17. [REF/PHASE]子菜单-<Internal>

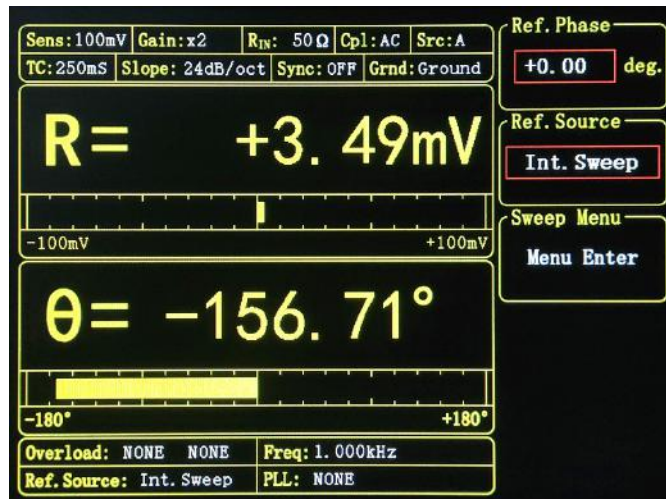


图18. [REF/PHASE]子菜单<Int.Sweep>

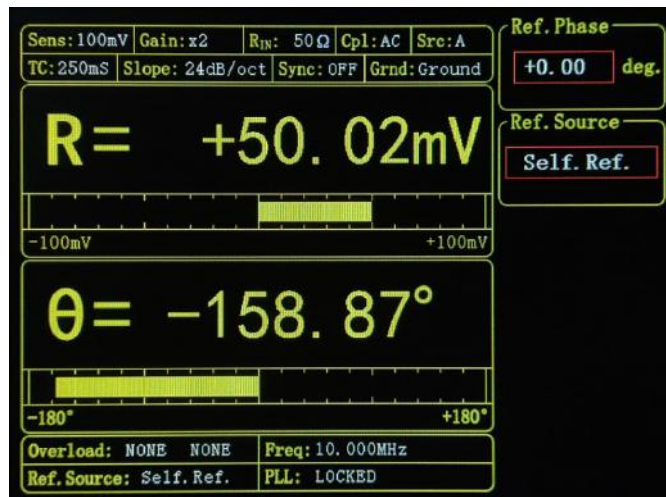


图19. [REF/PHASE]子菜单<Self.Ref.>

此子菜单中包括<Ref.phase>、<Ref.source>、<Ref.slope>、<Ref.frequency>和<Sweep>五种功能设置：

#### 4.2.1 <Ref. Phase>: 参考相位设置

通过数字键盘输入可设置 PSD 算法两路正交参考信号的相移角度，移相精度为  $0.01^\circ$ ，输入范围为  $-180^\circ$  至  $+180^\circ$ 。

对于相位，必须有一个基准或者参考才有意义，系统中，我们默认以输入参考信号 REF IN 经过高精度锁相环锁定相位后的信号为相位基准，其余相位值都是相对于此而言的。

#### 4.2.2 <Ref. Source>: 参考信号源设置

<External> : 外部参考信号。OE2031 将与 REF-IN BNC 输入的参考信号进行锁相。此时的界面如图 16 所示，可以对<Ref.slope>进行设置。

<Internal> : 内部参考信号。此设置下参考信号将根据内部信号发生器产生的信号作为参考信号。REF-IN BNC 输入信号将不起作用。此时的界面如图 17 所示，可以对<Ref.frequency>进行设置。

<Internal Sweep> : 内部参考信号扫频。在此设置下，信号发生器根据用户设置的参数进行内部扫频。此时的界面如图 18 所示。可以对<Sweep>进行设置。

<Self.Ref.> : 自参考模式。在此设置下，OE2031 将以输入通道 (A、A-B) 的信号也作为参考信号来进行锁相，此时 REF-IN 接口无效。此时的界面如图 19 所示。要注意的是，当输入信号幅值太小或者信噪比较低时，锁相环有可能不稳定，此时不建议用<Self.Ref.>模式。

#### 4.2.3 <Ref. Slope>: 外部参考信号类型设置

当<Ref.source>选择<External>时可进行此项设置，根据外部参考信号的类型选择对应的信号类型。

<TTL> : 外部输入信号为方波时选择此项。

<Sine> : 外部输入信号为正弦波时选择此项。

当输入参考信号为 TTL 逻辑电平时，建议选择 TTL 触发。应当注意，当输入 REF-IN 的参考信号虽然是方波，但电平值不满足 TTL 逻辑高低电平阈值条件时，可能得不到稳定的触发，此时可能得不到预期的测量结果，故此时推荐选用 SINE 触发。此外，对特别低的频率( $<1$  Hz)时，需使用 TTL 参考。

当输入 REF-IN 的参考信号为正弦信号时，建议选用该 SINE 触发。SINE 触发是在系统内部对 REF IN 输入进行精密整形后再检测频率、相位信息。

另外，无论是<TTL>触发还是<SINE>触发，系统对其信号占空比 (Duty Cycle) 没有要求，但推荐使用常规 50%占空比为宜。

#### 4.2.4 <Ref. Frequency>: 内部参考信号频率设置

当<Ref.source>选择<Internal>时可进行此项设置，频率范围为 10  $\mu$ Hz 到 10 MHz，默认 1.000 kHz。频率设置可以通过键盘输入，频率分辨率最小为 1 nHz。另外还可以在选中<Ref.frequency>时，通过在[ARROW]区域的上下左右四个方向键，单独改变其中一个位的数。如把 1000Hz 快速调整为 1100Hz，先选中<Ref.frequency>按键，然后通过[→]和[←]按键，把光标移动到百位的位置，再通过[↑]和[↓]按键把百位的数字改成 1，再按<Enter>按

键确认，即可完成操作。如图 20 所示。

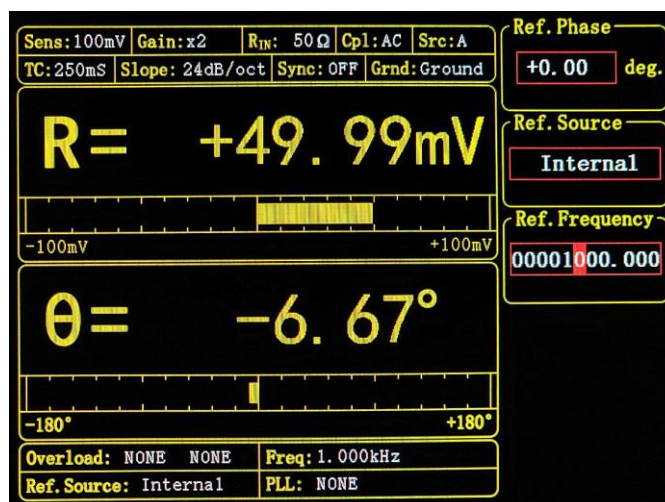


图20. 通过[ARROW]调整频率示意图

#### 4.2.5 <Sweep>: 内部参考信号扫频设置

当<Ref.source>选择<Int.Sweep>时可进行此项设置。选择界面中的<Sweep>功能进入二级子菜单。在二级子菜单中可以对<SweepType>、<Sweep Set>和<Sweep Run>功能进行设定。界面图如图 21 所示。

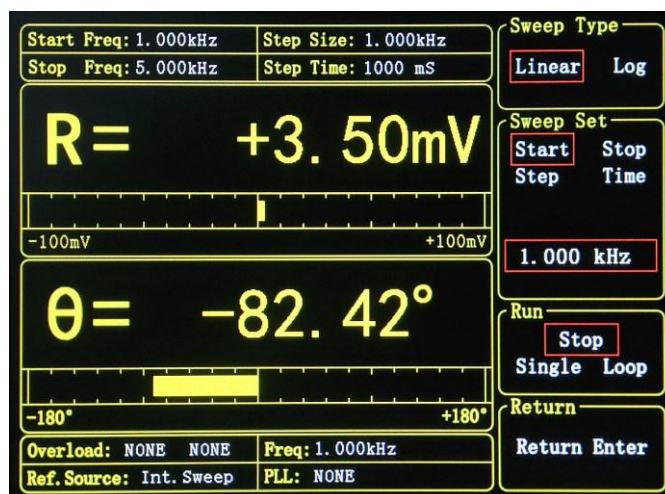


图21. <Sweep>二级子菜单

##### 4.2.5.1 <Sweep Type>: 扫频类型设置

<Linear> : 线性扫频类型。

<Log> : 对数扫频类型。

当选择<Linear>模式时，步进类型为频率与设定步进频率进行累加。而在<Log>模式时，步进的类型为频率的百分比。

例如<Log>扫频模式下，扫频步进为 10%，开始频率为 1 kHz，截止频率为 2 kHz，扫描频率的过程如下：

1000.000Hz → 1100.000Hz → 1210.000Hz → 1331.000Hz → 1464.100Hz →  
1610.510Hz → 1771.561Hz → 1948.717Hz → 2000.000Hz

#### 4.2.5.2 <Sweep Set>: 扫频参数设置

<Start> : 扫频的开始频率。

<Stop> : 扫频的截止频率。

<Step> : 当选<Linear>时为扫频的步进频率, 当选<Log>时为百分比比例。

<Time> : 扫频的步进时间间隔。

通过数字键盘与软键配合对扫频的开始频率、截止频率、步进和时间设置, 开始频率与截止频率的范围为 10  $\mu$ Hz 到 10 MHz, 默认<Start> 开始频率为 1.000 kHz, <Stop>截止频率为 5.000 kHz, 频率分辨率最小为 1 nHz; <Log>时<Step>分辨率最小为 0.001 %, <Linear>时<Step>分辨率最小为 1 nHz; <Time>分辨率最小为 1 ms, 最大 100,000ms。

#### 4.2.5.3 <Sweep Run>: 扫频运行模式设置

<Stop> : 停止扫频。

<Single> : 单次扫频。

<Loop> : 循环扫频。

当<Single>单次扫频启动时, OE2031 按照用户设置进行一次内部频率扫描, 完成后, 状态自动跳转回<Stop>停止扫频。

当<Loop>循环扫频启动时, OE2031 根据用户设计不停的循环扫频, 直到用户手动改变状态为<Stop>停止扫频。

### 4.3 [GAIN/TC]子菜单

在前面板的 MENU 菜单栏选择[GAIN/TC]子菜单进入, 如图 22 所示:

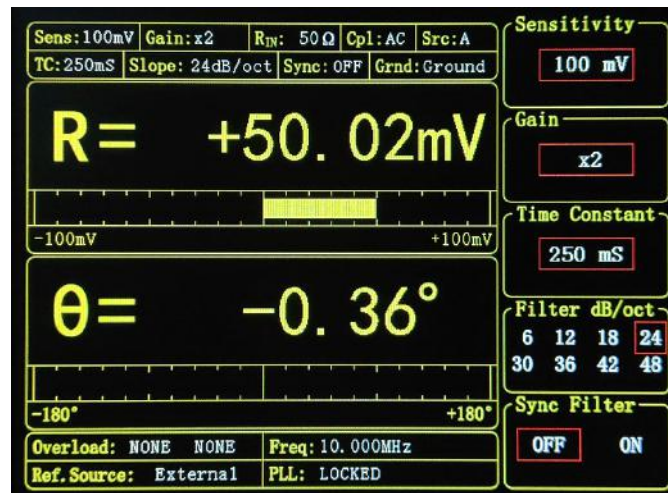


图22. [GAIN/TC]子菜单

此子菜单中包括<Sensitivity>、<Gain>、<Time Constant>、<Filter dB/oct>和<Sync Filter>五种功能设置:

### 4.3.1 <Sensitivity>: 满偏灵敏度设置

根据输入信号的大小选择合适的满偏灵敏度，通过重复按软键或旋钮调节数值。满偏灵敏度表如表 2 所示：

表2. 满偏灵敏度表

1 nV	200 nV	50 uV	10 mV
2 nV	500 nV	100 uV	20 mV
5 nV	1 uV	200 uV	50 mV
10 nV	2 uV	500 uV	100 mV
20 nV	5 uV	1 mV	200 mV
50 nV	10 uV	2 mV	500 mV
100 nV	20 uV	5 mV	1 V

改变<Sensitivity>会改变系统的动态范围，同时也会影响到对 CH1 至 CH4 的输出。系统默认为<100 mV>。

当使用自动设置灵敏度<Auto Range>时，系统会根据输入信号的 R 值自动调整合适的<Sensitivity>。需注意的是，如果时间常数在 1s 以上，则不建议使用<Auto Range>功能。

### 4.3.2 <Input Range>: 输入电压量程设置

- <1 V> : 允许输入信号的最大电压有效值为 1Vrms。
- <200mV>: 允许输入信号的最大电压有效值为 200mVrms。
- <50mV> : 允许输入信号的最大电压有效值为 50mVrms。
- <10mV> : 允许输入信号的最大电压有效值为 10mVrms。
- <2mV> : 允许输入信号的最大电压有效值为 2mVrms。
- <400uV> : 允许输入信号的最大电压有效值为 400uVrms。

对于一般情况下的测量时，增益选择以监控栏里没有 overload 溢出为基准。在不溢出的前提下，选择更贴近信号的量程，可以提高测量结果稳定性和精度。

当使用自动设置增益功能<Auto Gain>时，系统会根据输入信号的 R 值自动调整测量所需要的最合适的输入量程，以保证测量精度。

<Sensitivity>和<Input Range>可以组合成不同的动态储备，另外每一组<Input Range>有对应的模拟增益倍数，具体关系如表 3 所示。

表3. 动态储备和增益关系表

Dynamic Reserves(dB)						
Range	1V	200mV	50mV	10mV	2mV	400uV
Sensitivity	Gain=0.4	Gain=2	Gain=8	Gain=40	Gain=200	Gain=1000
1 V	0	-14	-26	-40	-54	-68
500 mV	6	-8	-20	-34	-48	-62
200 mV	14	0	-12	-26	-40	-54
100 mV	20	6	-6	-20	-34	-48
50 mV	26	12	0	-14	-28	-42
20 mV	34	20	8	-6	-20	-34

(续上页表 3)

10 mV	40	26	14	0	-14	-28
5 mV	46	32	20	6	-8	-22
2 mV	54	40	28	14	0	-14
1 mV	60	46	34	20	6	-8
500 $\mu$ V	66	52	40	26	12	-2
200 $\mu$ V	74	60	48	34	20	6
100 $\mu$ V	80	66	54	40	26	12
50 $\mu$ V	86	72	60	46	32	18
20 $\mu$ V	94	80	68	54	40	26
10 $\mu$ V	100	86	74	60	46	32
5 $\mu$ V	106	92	80	66	52	38
2 $\mu$ V	114	100	88	74	60	46
1 $\mu$ V	120	106	94	80	66	52
500 nV	126	112	100	86	72	58
200 nV	134	120	108	94	80	66
100 nV	140	126	114	100	86	72
50 nV	146	132	120	106	92	78
20 nV	154	140	128	114	100	86
10 nV	160	146	134	120	106	92
5 nV	166	152	140	126	112	98
2 nV	174	160	148	134	120	106
1 nV	180	166	154	140	126	112

#### 4.3.3 <Time Constant>: 时间常数设置

时间常数设置范围为 30ns 到 4400k s，通过重复按软件或旋钮调节数值，时间常数表如表 4 所示：

表4. 时间常数表

30 ns	32 $\mu$ s	32 ms	35 s
60 ns	65 $\mu$ s	65 ms	70 s
125 ns	125 $\mu$ s	125 ms	140 s
250 ns	250 $\mu$ s	250 ms	275 s
500 ns	500 $\mu$ s	500 ms	550 s
1 $\mu$ s	1 ms	1 s	1100 s
2 $\mu$ s	2 ms	2 s	2200 s
4 $\mu$ s	4 ms	4 s	4400 s
8 $\mu$ s	8 ms	8 s	
16 $\mu$ s	16ms	17 s	

时间常数越长，等效噪声带宽越小，系统测量响应的时间越长，测量的精度也越高。

#### 4.3.4 <Filter dB/oct>: 低通滤波器陡降设置

- <6 dB/oct> : 一阶低通滤波器, 陡降 6 dB/oct。
- <12 dB/oct> : 二阶低通滤波器, 陡降 12 dB/oct。
- <18 dB/oct> : 三阶低通滤波器, 陡降 18 dB/oct。
- <24 dB/oct> : 四阶低通滤波器, 陡降 24 dB/oct。
- <30 dB/oct> : 五阶低通滤波器, 陡降 30 dB/oct。
- <36 dB/oct> : 六阶低通滤波器, 陡降 36 dB/oct。
- <42 dB/oct> : 七阶低通滤波器, 陡降 42 dB/oct。
- <48 dB/oct> : 八阶低通滤波器, 陡降 48 dB/oct。

在同样的测量准确度下, 使用更高的滤波器陡降可以降低时间常数, 使得测量响应更快。具体的时间常数和滤波器陡降搭配, 必须根据实际情况来选择, 一个判定的准则是只要对测量结果的稳定度满意, 此时的时间常数和滤波器陡降就不需要设置太大, 以免等待时间过长。当然, 若想结果更加平稳, 可以适当增大时间常数和滤波器陡降。

#### 4.3.5 <Synchronous>: 同步滤波器设置

<OFF> : 关闭同步滤波器。

<ON> : 开启同步滤波器。当信号频率低于 1000 Hz 时可以开启同步滤波器。低通滤波器在输入信号频率较低时无法或需长时间才能得到稳定的结果, 此时可借助于此同步滤波器改善效果。效果如图 23 所示。

同步滤波器可以有效去除参考频率及其倍频的信号, 降低对低通滤波器的要求。

**☆注: 同步滤波器开启时, <Filter db/oct> 必须为<18 dB/oct>以上才能真正起作用!**

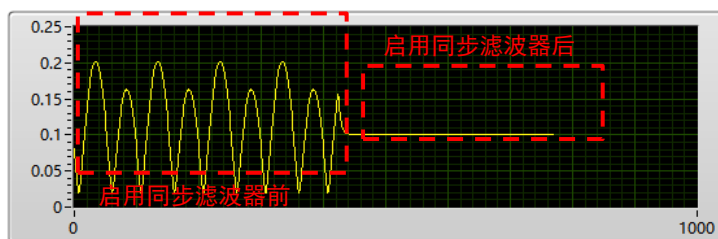


图23. 开启同步滤波器效果图

#### 4.4 [DEMOD] 子菜单

在前面板的菜单栏选择[DEMOD]子菜单进入, 如图 24 所示:



图24. [DEMODO]子菜单

此子菜单中包括< Demodulator>、< Demod.Type>、< Harmonic Set>、< Frequency Set>和< Equation Set>五种功能设置：

#### 4.4.1 <Demodulator>：解调器选择设置

OE2031 除了参考频率的解调器之外，还有 3 个额外的解调器 D1、D2、D3，通过<Demodulator>分别选中每个解调器，可以单独设置每个解调器的功能。

#### 4.4.2 <Demod. Type>：解调器类型设置

- <Harm> : 设置当前解调器为谐波解调模式。此模式界面如图 24 所示。
- <Arb\_Freq> : 设置当前解调器为任意频率解调模式。此模式界面如图 25 所示。
- <Equation> : 设置当前解调器为公式组合频率解调模式。此模式界面如图 26 所示。



图25. &lt;Arb\_Freq&gt;模式界面



图26. &lt;Equation&gt;模式界面

#### 4. 4. 2. 1 <Harmonic Set>: 谐波解调阶数设置

当<Demod.Type>设置为<Harm>时，可以设置此项。其设置范围是 1~32767 的整数。通过数字键盘输入所需测量的谐波阶数，默认显示 1，表示检测 1 阶谐波(即基波)。<Harmonic Set>谐波阶数设置的限制是 (Harmonic\*Freq) ≤ 10 MHz，其中 Freq 表示参考信号频率。一旦超过限制时，系统会把谐波阶数自动往下调整直到满足条件。同时，当设置为 0 时，系统自动变化为 1。

例如输入信号是频率为 1kHz 的方波时，假定它的峰峰值为 A，设置<Harmonic Set>值分别为 1、2、3、4、5、6.....时，将预期得到 R 值为 0.45A、0、0.15A、0、0.09A、0.....，而这个序列正是方波信号傅立叶级数的系数序列的 A 倍。

☆注：多解调器测量的同时显示需在[DISPLAY]子菜单中的<Display Mode>选项中选择<Full>，详细可见[DISPLAY]子菜单。

#### 4. 4. 2. 2 <Frequency Set>: 解调器的参考频率设置

当<Demod.Type>设置为<Arb\_Freq>时，可以设置此项。此项设置与 4.2.4<Ref.frequency>的规则相同。<Arb\_Freq>设置为某个频率时，解调器即以该频率为参考频率来解调信号。

在输入信号包含多个频率信息，而用户需要分别提取出来的时候，这个模式尤为有用。

#### 4. 4. 2. 3 <Equation Set>: 公式组合参考设置

当<Demod.Type>设置为<Equation>时，可以设置此项。<Equation>的计算公式为：

$$\text{Equation} = A \times F1 + B \times F2$$

其中 A、B 为整数，可设置-32767 至+32767 的范围；F1、F2 为频率设置，设置规则与<Ref.frequency>相同。

假如 Equation 计算结果是 1500Hz，那么该解调器即以 1500Hz 为参考频率进行相敏检测算法。本模式在 AM、FM 解调中有较好的效果。

## 4.5 [DISPLAY] 子菜单

在前面板的 MENU 菜单栏选择[DISPLAY]子菜单进入，如图 27 所示：

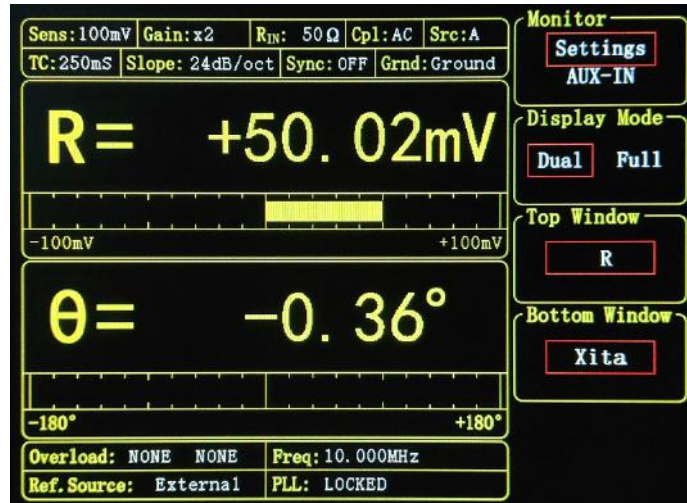


图27. [DISPLAY]子菜单

[DISPLAY]子菜单主要包括 <Monitor>、<Display Mode>、<Top Window>、<Bottom Window>和<Full Window>五种功能设置，可以通过子菜单旁边对应的软键进行选择、设置。

#### 4.5.1 <Monitor>：状态栏显示设置

<Settings>：在液晶屏左上方状态栏内显示 <Sensitivity>、<Filter>等 9 项当前设定的参数和状态。

<AUX-IN>：在液晶屏左上方状态栏内显示当前后面板 AUX-IN 的四个 BNC 接口的实时输入幅值。界面如图 28 所示：

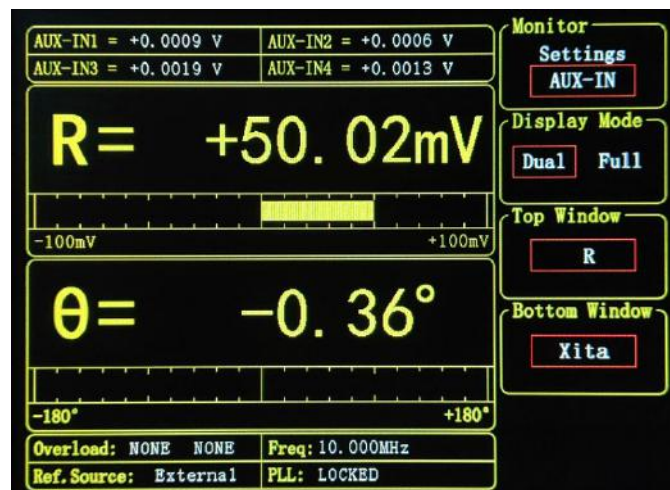


图28. &lt;AUX-IN&gt;界面

#### 4.5.2 <Display Mode>：动态区域显示模式设置

<Display Mode>选项主要用于设置数据栏的显示类型，有两种类型：

<Dual>：上下分栏显示模式。这个模式如图 27 所示。

<Full>：所有测量数据在一个窗口内显示的模式。这个模式如图 29 所示。

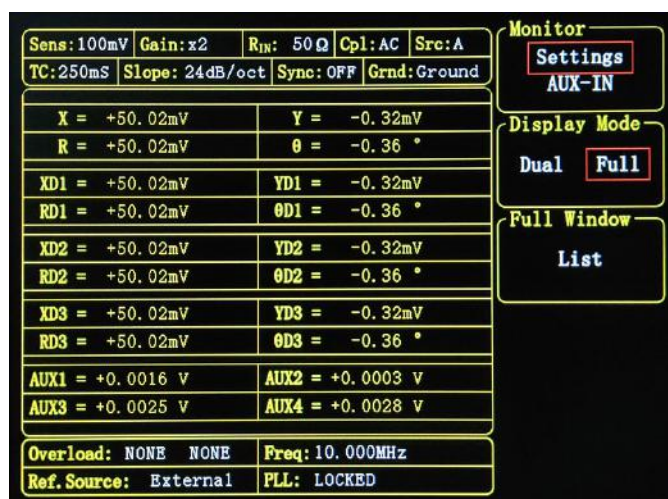


图29. &lt;Full&gt;显示模式

### 4.5.3 <Top Window>&<Bottom Window>: 分栏窗口显示内容设置

在<Display Mode>设置为<Dual>时，此2个选项可以设置为以下参数：

- <X> : 输入信号基波X值。
- <Y> : 输入信号基波Y值。
- <R> : 输入信号基波R值。
- <θ> : 输入信号基波θ值。
- <X-Noise>: 输入信号基波的X-Noise值。
- <XD1> : 输入信号第一解调器谐波X值。
- <YD1> : 输入信号第一解调器谐波Y值。
- <RD1> : 输入信号第一解调器谐波R值。
- <θD1> : 输入信号第一解调器谐波θ值。
- <XD2> : 输入信号第二解调器谐波X值。
- <YD2> : 输入信号第二解调器谐波Y值。
- <RD2> : 输入信号第二解调器谐波R值。
- <θD2> : 输入信号第二解调器谐波θ值。
- <XD3> : 输入信号第三解调器谐波X值。
- <YD3> : 输入信号第三解调器谐波Y值。
- <RD3> : 输入信号第三解调器谐波R值。
- <θD3> : 输入信号第三解调器谐波θ值。

上下两个显示窗口可以灵活选择要显示的内容，默认是显示<R>和<θ>值。

## 4.6 [SINE/OUT] 子菜单

在前面板的 MENU 菜单栏选择[SINE/OUT]子菜单进入，如图 30 所示：



图30. [SINE/OUT]子菜单

此子菜单中包括<Add Mode>、<Output Mode>、<Voltage>、<Sweep Set>和<Run>五种功能设置。

OE2031 可通过前面板的“Sine Out”BNC 接头输出幅值由 1 uVrms 到 1 Vrms 的正弦波信号，通过子菜单设置可以实现<Fixed>固定幅值输出、<Linear>线性扫幅输出或者<Log>对数扫幅输出 3 种不同的模式。

当使用<External>外部参考时，<Sine Out> 提供一个与外部参考锁相的正弦信号；当使用<Internal>内部参考时，将由 OE2031 自身的振荡器产生信号。同时前面板上“TTL OUT”的 BNC 头将输出与<Sine Out>同频的 TTL 信号。

#### 4. 6. 1 <Add Mode>：ADD IN 接口启用设置

<OFF> : 关闭 ADD IN 接口功能。

<ON> : 启用 ADD IN 接口功能。

此功能在参考频率在 10 MHz 以下可以开启，启用后是把 SINE OUT 信号和 ADD IN 信号叠加。假如 Sineout 设定是 100mV 正弦波，ADD IN 接口从外部输入 1V 的直流信号，那么最后 Sineout 信号会变成 1V 直流偏置，交流幅值为 100mV 的正弦波。

#### 4. 6. 2 <Output Mode>：输出模式设置

<OFF> : 关闭 Sineout 输出，此模式 Sineout 恒定输出 0V。

<Fixed> : 固定交流幅值输出模式。

<Linear> : 线性扫幅输出模式。

<Log> : 对数扫幅输出模式。

在一些时候，在极其微弱的信号测量（如电阻热噪声测量）时，建议关闭 Sineout 输出，降低对系统内部同频干扰的影响。

当选择<Fixed>模式时，Sineout 输出幅值稳定的正弦波信号。

当选择<Linear>模式时，步进类型为线性累加，幅值与设定步进幅值进行累加。而在<Log>模式时，步进的类型为幅值的百分比递增。

例如<Log>扫幅模式下，扫幅步进为 10%，开始频率为 100mVrms，截止频率为 200mVrms，扫幅的过程如下：

100.000mVrms → 110.000mVrms → 121.000mVrms → 133.100mVrms →

146.410mVrms → 161.051mVrms → 177.156mVrms → 194.872mVrms → 200.000mVrms

#### 4.6.2.1 <Voltage>: 正弦信号输出幅值设置

固定交流幅值模式<Fixed>下的正弦信号幅值设置，通过数字键盘和旋钮输入，范围 1uVrms~1Vrms 有效值，最小分辨率为 1 uVrms。

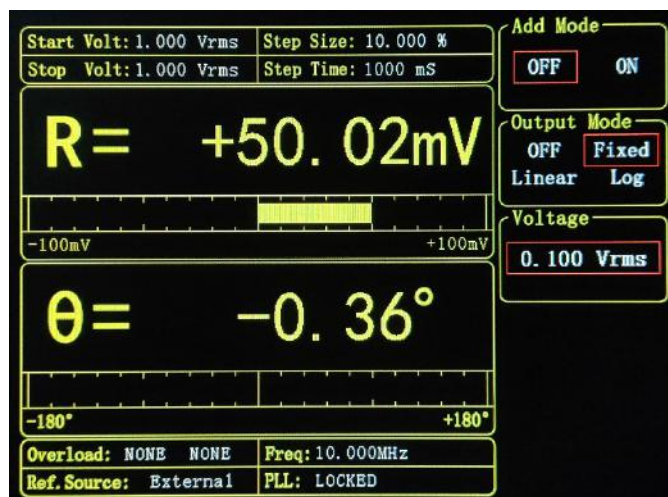


图31. <Voltage>菜单

#### 4.6.2.2 <Sweep Set>: 扫幅参数设置

当<Output Mode>设置为<Linear>和<Log>时，可以设置此菜单。此时界面如图 32 所示。

- <Start> : 扫幅的开始幅值。
- <Stop> : 扫幅的截止幅值。
- <Step> : 当<Linear>时为扫幅的步进幅值，当<Log>时为百分比。
- <Time> : 扫幅的步进时间间隔。

通过数字键盘与软键配合对扫幅模式下的开始幅值、截止幅值，步进和时间设置。幅值范围为 1 uVrms 到 1 Vrms，默认<Start> 开始幅值为 1.000 Vrms，<Stop>截止幅值为 1.000 Vrms，幅值的分辨率最小为 1 uVrms；<Log>时<Step>的分辨率最小为 0.001 %，<Linear>时<Step>分辨率最小为 1 uVrms；<Time>分辨率最小为 1 ms，最大为 100,000 ms。

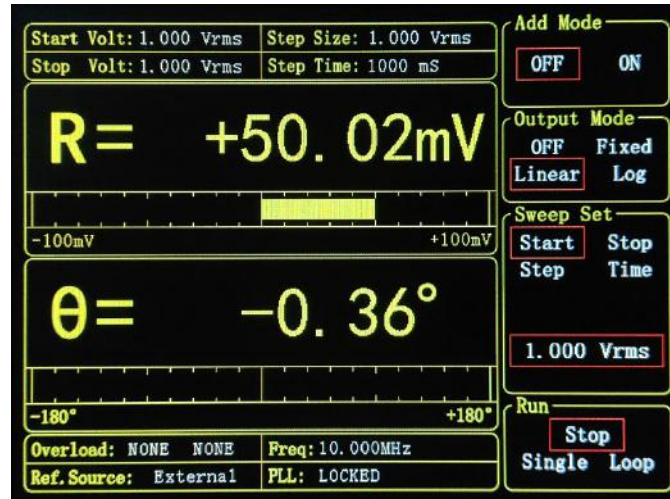


图32. &lt;Sweep Set&gt;菜单

#### 4. 6. 2. 3 <Run>: 扫幅运行模式设置

<Stop> : 停止扫幅。

<Single> : 单次扫幅。

<Loop> : 循环扫幅。

当<Single>单次扫幅启动时，OE2031 按照用户设置进行一次幅值扫描，完成后状态自动跳转回<Stop>停止扫幅。

当<Loop>循环扫幅启动时，OE2031 根据用户设计不停的循环扫幅，直到用户手动改变状态为<Stop>停止扫幅。

## 4.7 [AUTO SET]子菜单

[AUTO SET]子菜单包括 OE2031 中的 3 种自动设置。如图 33 所示：

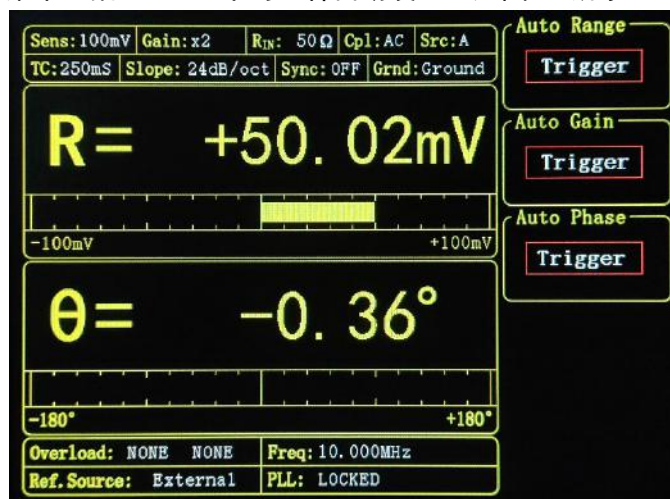


图33. AUTO SET 子菜单

### 4.7.1 <Auto Range>：自动设置测量量程功能

当按下<Auto Range>按钮时，系统会根据当前的信号的幅值而自动改变<Sensitivity>的设置。其原则是选取测量当前信号的最大动态储备的设置。

### 4.7.2 <Auto Gain>：自动设置输入增益功能

当按下<Auto Gain>按钮时，系统会根据当前的信号的幅值自动改变<Gain>设置，其原则就是在仪器本身不溢出的情况下，选择最大的输入增益<Gain>。OE2031 的<Auto Gain>功能需要一定的响应时间（一般小于 5 秒），如果当前的 R 值波动较大时，或者时间常数大于 1s 时，<Auto Gain>设置有可能不成功。此时请切换至[GAIN/TC]子菜单进行手动设置。

### 4.7.3 <Auto Phase>：自动移相功能

当按下<Auto Phase>按钮时，OE2031 会调整参考信号的相移使得测得的输入信号相位为 0°。该功能需要一定的响应时间（一般小于 5 秒），如果当前的 θ 值波动较大时，<Auto Phase>设置有可能不成功。此时请切换至[REF/PHASE]子菜单手动设置<Phase>值。

## 4.8 [CHOUT/AUXOUT]子菜单

在前面板的 MENU 菜单栏选择[CHANNEL OUTPUT]子菜单进入，如图 34 所示：

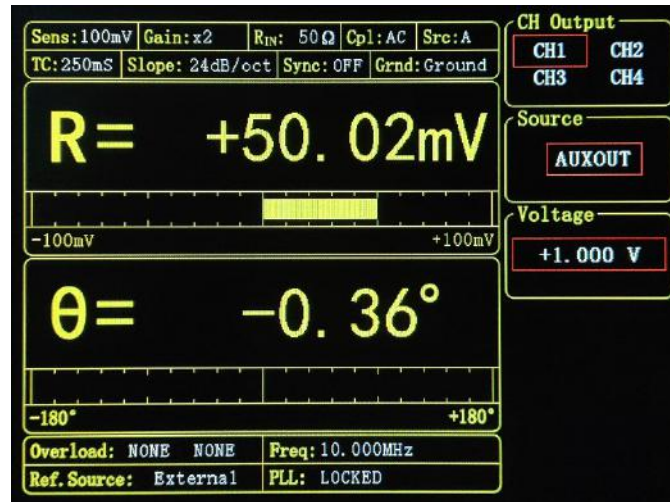


图34. [CHANNEL OUTPUT]子菜单

[CHOUT/AUXOUT]子菜单控制后面板上 AUXOUT / CHOUT 的四个 BNC 通道，可以输出用户需要的任意值、R、X、Y 和  $\theta$  值等，以及通过<Offset&Expand>设置输出的偏置与放大倍数。同时在<Speed>选项栏设置通道输出数据速率。

输出信号的计算公式如下

- 1、当选择信号为<R>, <X>, <Y>, <RD1>, <XD1>, <YD1>, <RD2>, <XD2>, <YD2>, <RD3>, <XD3>, <YD3>, <X-Noise>时:

$$\text{输出} = \left( \frac{\text{Signal(选择信号)}}{\text{Sens}} + \text{Offset} \right) \times \text{Expand} \times 10V$$

- 2、当选择信号为< $\theta$ >, < $\theta$ D1>, < $\theta$ D2>, < $\theta$ D3>时:

$$\text{输出} = \frac{\text{Signal(选择信号)}}{180^\circ} \times 10V$$

- 3、除了上面两种情况，还有下面选项:

- a) AUXOUT : 按照用户设定的电压值输出。
- b) ADC1~ADC4 : 输出等于 AUX-IN 的输入电压。
- c) 频率Freq :

频率每个阶梯分5 V-10 V，例如；

- 1000Hz = 5 V
- 1200Hz = 6 V
- 1600Hz = 8 V
- 1800Hz = 9 V
- 1990Hz = 9.95 V
- 2000Hz = 5 V (下一阶梯)

阶梯定义为:

...

62.5 Hz- 125 Hz

125 Hz – 250 Hz  
 250 Hz – 500 Hz  
 500 Hz – 1000 Hz  
 1 kHz – 2 kHz  
 4 kHz – 8 kHz  
 8 kHz – 16 kHz  
 ...

#### 4.8.1 <CH Output>: CH 通道选择设置

分别选择 CH1 到 CH4 的通道配置，每个通道可以单独选择一个输出源。

#### 4.8.2 <Source>: 通道的输出源设置

<AUXOUT> : 通道输出设定的电平。每个 CH 通道都有独立的<AUXOUT>参数。  
 <X> : 通道输出 X 值对应的模拟电平。  
 <Y> : 通道输出 Y 值对应的模拟电平。  
 <R> : 通道输出 R 值对应的模拟电平。  
 < $\theta$ > : 通道输出  $\theta$  值对应的模拟电平。  
 <XD1> : 通道输出 XD1 值对应的模拟电平。  
 <YD1> : 通道输出 YD1 值对应的模拟电平。  
 <RD1> : 通道输出 RD1 值对应的模拟电平。  
 < $\theta$ D1> : 通道输出  $\theta$ D1 值对应的模拟电平。  
 <XD2> : 通道输出 XD2 值对应的模拟电平。  
 <YD2> : 通道输出 YD2 值对应的模拟电平。  
 <RD2> : 通道输出 RD2 值对应的模拟电平。  
 < $\theta$ D2> : 通道输出  $\theta$ D2 值对应的模拟电平。  
 <XD3> : 通道输出 XD3 值对应的模拟电平。  
 <YD3> : 通道输出 YD3 值对应的模拟电平。  
 <RD3> : 通道输出 RD3 值对应的模拟电平。  
 < $\theta$ D3> : 通道输出  $\theta$ D3 值对应的模拟电平。  
 <X-Noise> : 通道输出 X-Noise 值对应的模拟电平。  
 <Y-Noise> : 通道输出 Y-Noise 值对应的模拟电平。  
 <Freq> : 通道输出 Freq 值对应的模拟电平。  
 <ADC1> : 通道输出 AUX-IN1 接口对应的电平。  
 <ADC2> : 通道输出 AUX-IN2 接口对应的电平。  
 <ADC3> : 通道输出 AUX-IN3 接口对应的电平。  
 <ADC4> : 通道输出 AUX-IN4 接口对应的电平。

#### 4.8.3 <Offset & Expand>: 偏置与放大设置

选择<AUXOUT>以外的其它源时，如<X>、<Y>、<R>等，会出现<Offset>、<Expand>和<Speed>的选项菜单，界面如图 35 所示。

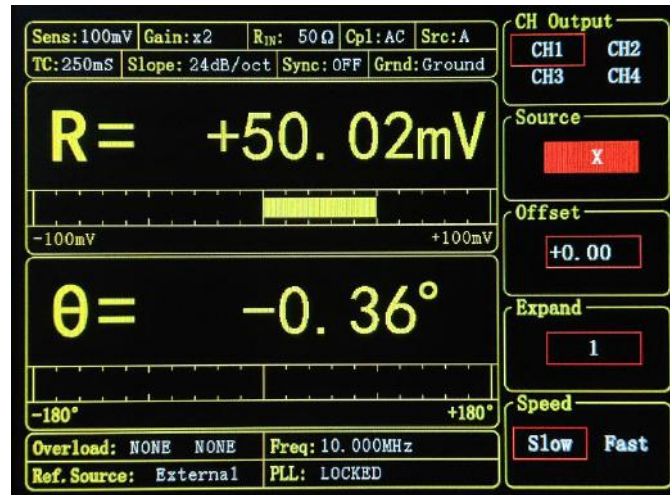


图35. &lt;Offset&amp;Expand&gt;界面

<Offset>偏置设置:

通过数字键盘输入, 可调范围是-100%~ +100%, 其中最小步进为 0.01%, 默认 0.00%。

<Expand>放大设置:

通过数字键盘输入, 可调范围是 1~256, 默认值为 1。但 Expand 的设置使得计算超出了 $\pm 10V$ 的时候, 输出值将会维持在 $\pm 10V$ 。

☆注: 每一个 CH 通道有一个独立的偏置值和放大值。假如设置了 CH1 的<Offset>是 50% 和<Expand>是 3, 那只有 CH1 通道输出会受影响, CH2、CH3、CH4 的输出不变。

☆注: <Offset>与<Expand>的设置不会影响动态区域数据框内的数据显示。

#### 4.8.4 <Speed>: 输出速率设置

<Slow> : 通道输出 CH1 & CH2 的数据更新率为 10 Hz。

<Fast> : 通道输出 CH1 & CH2 的数据更新率为 1 MHz。这个设置下只能选择<X>, <Y>, <R>, <XD1>, <YD1>, <RD1>, <XD2>, <YD2>, <RD2>, <XD3>, <YD3>和<RD3>这 12 个数据源。

☆注: 这个设置对<AUXOUT>数据源无效, <AUXOUT>数据源时固定 10Hz 更新率。

## 4.9 [SYSTEM]子菜单

[SYSTEM]子菜单包括 OE2031 中的系统资信息与系统设置。如仪器信息，屏幕亮度，通讯设置等。如图 36 所示：

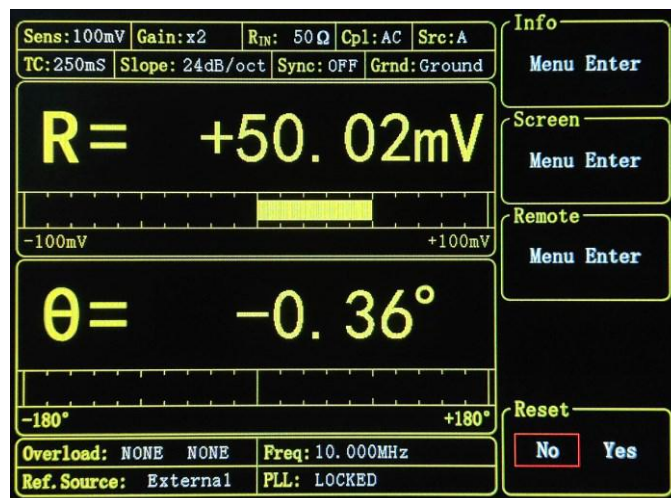


图36. [SYSTEM]子菜单

### 4.9.1 <Info>二级子菜单

选择<Info>二级子菜单进入，界面显示研发单位信息，售后联系方式，产品序列号，版本号等信息，如图 38 所示。其中序列号应与后面板的出厂标签上一致。

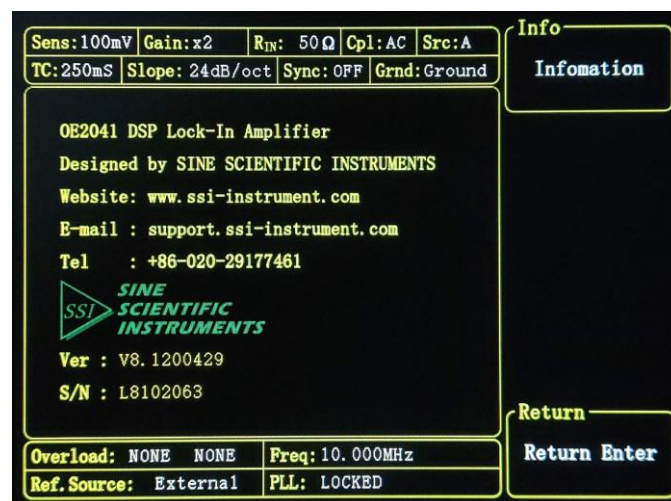


图37. <INFO>-研发单位

### 4.9.2 <Screen>二级子菜单

选择<Screen>子菜单进入，此子菜单中包括<Window Color>和<Backlight>两种功能设置：如图 36 所示：



图38. &lt;Screen&gt;子菜单-&lt;Yellow&gt;风格

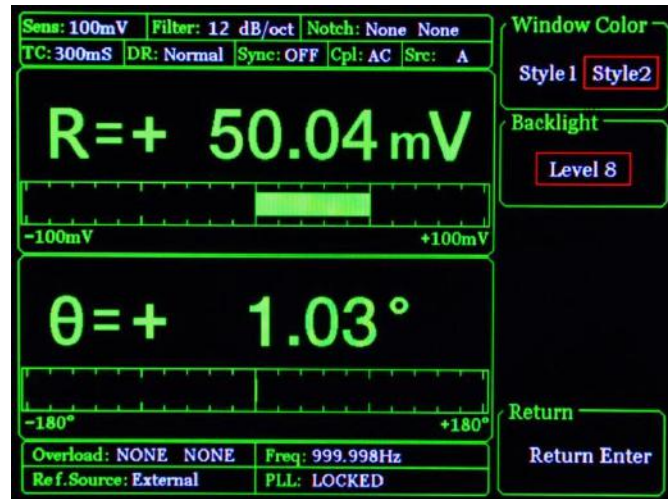


图39. &lt;Screen&gt;子菜单-&lt;Green&gt;风格

<Window Color>: 界面色调设置

<Yellow> : 界面主色调为黄色风格, 如图 38 所示。

<Green> : 界面主色调为绿色风格, 如图 39 所示。

<Backlight>: 背光亮度设置

通过旋钮调节, 亮度等级可从<Level1>调节至<Level8>, 对应亮度从低到高, 默认为<Level8>。

#### 4.9.3 <Remote>二级子菜单

选择<Remote>二级子菜单进入, 如图 38 所示。

OE2031 有三种远程通讯接口, RS232 串口、USB2.0 高速接口、Ethernet 以太网接口, 但同时只能用一种通讯接口, 根据<Remote Mode>选中的接口来决定。

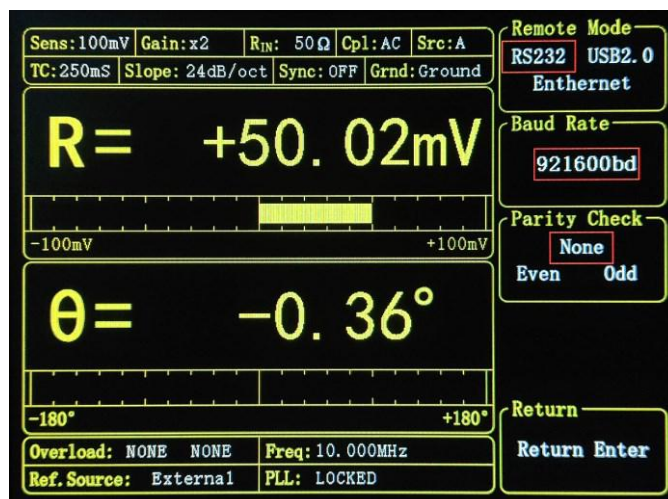


图40. &lt;Remote&gt;子菜单-&lt;RS232&gt;选项

#### 4.9.3.1 <Remote Mode>: 远程接口选择

<RS232> : RS232 串行通讯接口，为 DB9 母接口。配置界面如图 40 所示。

<USB2.0> : USB2.0 高速通讯接口。配置界面如图 41 所示。

<Ethernet> : 1000Mbps 以太网接口。其中端口号为 10001，假设 OE2031 获取到的网络 IP 地址为 192.168.1.10，则电脑端连接 OE2031 的 IP 地址为 192.168.1.10:10001。配置界面图 42 如所示。

选中其中一种远程通讯接口，则 OE2031 只能以该接口进行通讯，并且会显示当前接口的配置菜单。

出厂配套 PC 端远程控制软件是以 USB2.0 为基础的。

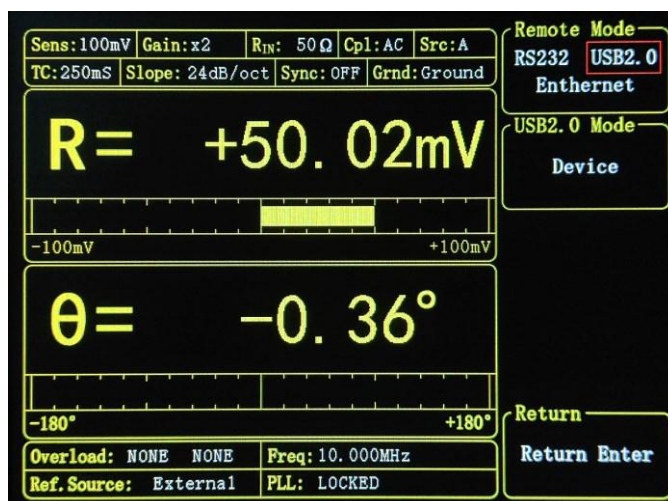


图41. &lt;Remote&gt;子菜单-&lt;USB2.0&gt;选项

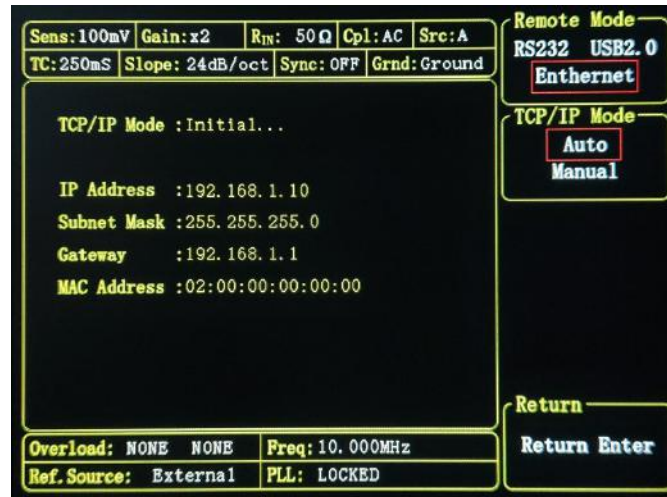


图42. &lt;Remote&gt;子菜单-&lt;Ethernet&gt;选项

#### 4.9.3.2 <Baud Rate>: 波特率设置

在<RS232>模式下此选项可见。通过重复按对应软键或旋钮调节波特率,数值可设置为:<600>、<1200>、<2400>、<4800>、<9600>、<19200>、<38000>、<43000>、<56000>、<57600>、<115200>、<230400>、<460800>、<921600>。默认为<921600>。

#### 4.9.3.3 <Parity Check>: 奇偶校验设置

在<RS232>模式下此选项可见。

<Even> : 偶校验

<ODD> : 奇校验

<NONE> : 无校验

#### 4.9.3.4 <TCP/IP Mode>: 以太网 TCP/IP 模式设置

在<Ethernet>模式下此选项可见。一般情况下,接上网线后,用<Auto>模式就可以自动连接上局域网。

<Auto> : 自动配置 TCP/IP 协议。

<Manual>: 手动配置 TCP/IP 协议。

在<Auto>模式时,首先会如图 42 所示先进行初始化。当检测到网络接入后,会跳转到图 43 的状态“Connecting...”,表示正在连接当前网络。当连接网络成功时,如图 44 所示,会显示当前所在网络的本机 IP 地址、子网掩码、网关和本机 mac 地址。

在<Manual>模式时,可手动配置 TCP/IP 协议的 IP 地址、子网掩码和网关,如图 45 所示。在<IP Select>窗口中选中要修改的 IP、subnet、Gateway,再按下<Excute>按键,即可在数字键盘区域输入要配置的参数,如图 46 所示,最后按<ENTER>确认。

当配置完成后,即可在局域网内对 OE2031 进行配置和读取数据。



图43. <Auto>模式——Connecting

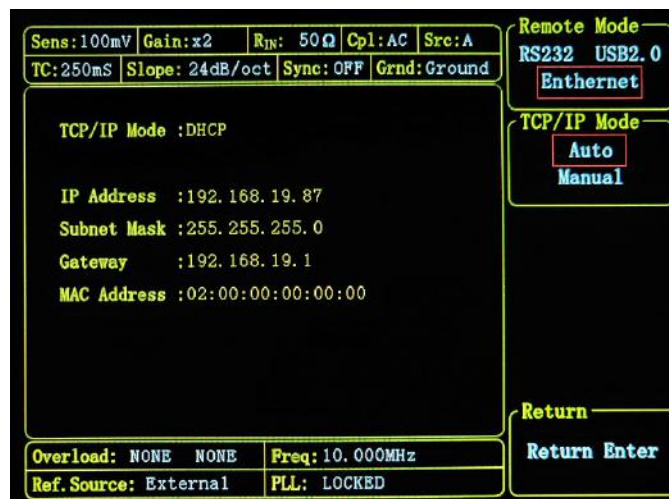


图44. <Auto>模式——连接成功



图45. <Manual>模式



图46. &lt;Manual&gt;模式修改中

#### 4.9.4 <Reset>: 锁相放大器软复位

按下对应软键会软重启系统。重启后不改变当前设置。

#### 4.10 [SAVE/RECALL] 子菜单

在前面板的 MENU 菜单栏选择[SAVE/RECALL]子菜单进入，如图 47 所示：

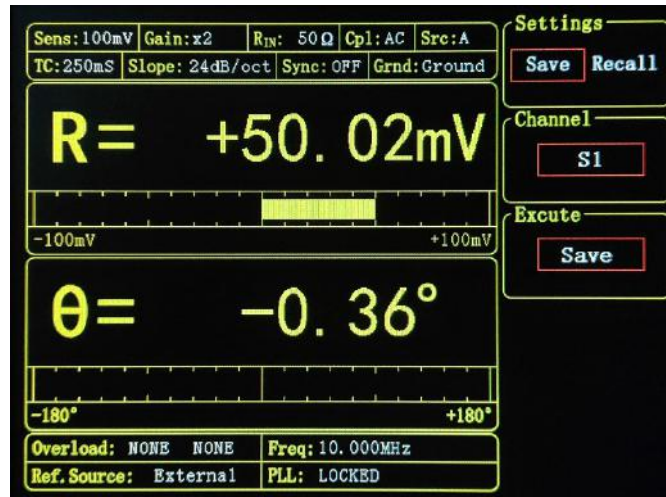


图47. [SAVE/RECALL]子菜单

[SAVE&RECALL] 菜单主要用来保存 (Save) 和读取 (Recall) 已经设定的参数和状态。根据用户个人的喜好，可以在项中保存为 <S1>，<S2>，<S3> 和 <S4> 四个存档。如图 47 所示，选择<Save>，<Channel>选择<S1>，再选择 <Execute>项中的 <Save>，即可将当前设定的参数和状态保存在 <S1> 存档。需要读取该存档，只需选择 <Recall>，然后在 <Channel>选择<S1>，再选择 <Execute> 项中的 <Call> 即可。

另外在 <Recall> 状态时，<Channel>还有<Default>选项，可以把整机配置还原成默认值。

## 5. 远程编程

### 5.1 OE2031 命令语法

上位机与 OE2031 的通信使用 ASCII 字符来进行。命令符使用大写，所有命令均由四个命令字符（如有必要可带上参数）和一个命令终结符组成。当使用 RS232、USB2.0、Ethernet 接口通信时，终结字符必须是一个分号<;>、一个回车符<cr>。OE2031 只有在收到命令终结符时，才会执行用户输入的命令。命令可能需要一个或多个参数，多个参数之间用逗号分隔(,)。

多个命令可以在同一命令行发送，但命令之间需要添加分号(;). 在同一行发送多个命令和分别发送几个独立命令的区别在于：当一个命令行被解析和执行时，在整个命令行执行完成之前，OE2031 无法执行其他命令。

OE2031 有一个容量为 256 个字符的输入缓存区，并根据接收命令的顺序来处理命令。当缓存区写满时，最新命令将会把最旧并已执行命令覆盖。建议输入多个命令时不要超过 256 个字符。

OE2031 允许用户通过命令查询内部参数的当前值。查询命令的格式为由当前命令后加上一个问号“?”并省略原命令所需的一个或多个参数。OE2031 以 ASCII 字符串的形式返回用户所查询的参数，如果一个命令行中发送多个查询(用分号隔开)的话，应答将会按顺序一个一个地返回，每个返回值后尾都跟着一个终结符。

命令格式举例：

FMOD 1 <cr>	设置参考源为内部参考
FREQ 10E3 <cr>	设置内部参考信号频率为 10 kHz
OUTP? 1 <cr>	查询基波的 Y 的输出值

## 5.2 详细的命令列表

每一个命令所指定的参数是有严格顺序的，不同参数之间用逗号(,)分隔。在大括号{}里面的参数是可选的，不需要每个都填写。只有在命令后面加上(?)的助记符时，才会启动查询命令，没有(?)是不会查询的。大部分情况下，查询命令不需要发送大括号{}内的内容。注意：在发送命令时()和{}都不需要发送。

变量定义如下：

i,j,k,l,m,n,o,p,q,r,s,t,u	整数
x	实数
f	频率值

以上所有的数值变量均可以被表示为整数、浮点数或指数格式（例如，数字 5 可以表示为 5, 5.0, 0.5E1）。而字符串则被作为一个 ASCII 字符序列的形式发送。

## 5.2.1 输入与滤波器指令

ISRC (?) {i}	ISRC 指令用于设置或查询输入信号的方式。 参数 i=0 时选择 A(单端电压信号输入);i=1 时选择<A-B>(差分电压输入)。
INHZ (?) {i}	INHZ 指令用于设置或查询输入阻抗。 参数 i=0 时选择 50 $\Omega$ 输入阻抗;i=1 时选择 10M $\Omega$ 输入阻抗。
IGND (?) {i}	IGND 指令用于设置或查询输入接地方式。 参数 i=0 时选择<Float>模式 (输入接头外壳与仪器地通过 1 K 欧姆电阻隔离);i=1 时选择<Ground>模式 (输入接头外壳与仪器地通过 0 $\Omega$ 电阻短接)。
ICPL (?) {i}	ICPL 指令用于设置或查询输入耦合方式。 参数 i=0 时选择<AC>(交流耦合输入); i=1 时选择<DC>(交流耦合输入)。

## 5.2.2 灵敏度和时间常数指令

SENS (?) {i}	<p>SENS 指令用于设置或查询系统的灵敏度 &lt;sensitivity&gt;。参数 i 用于选择不同的量程。</p> <p>具体如下：</p> <table border="1" data-bbox="724 418 1286 987"> <thead> <tr> <th>i/sensitivity</th> <th>i/sensitivity</th> </tr> </thead> <tbody> <tr><td>0: 1 nV/fA</td><td>14: 50 uV/pA</td></tr> <tr><td>1: 2 nV/fA</td><td>15: 100 uV/pA</td></tr> <tr><td>2: 5 nV/fA</td><td>16: 200 uV/pA</td></tr> <tr><td>3: 10 nV/fA</td><td>17: 500 uV/pA</td></tr> <tr><td>4: 20 nV/fA</td><td>18: 1 mV/nA</td></tr> <tr><td>5: 50 nV/fA</td><td>19: 2 mV/nA</td></tr> <tr><td>6: 100 nV/fA</td><td>20: 5 mV/nA</td></tr> <tr><td>7: 200 nV/fA</td><td>21: 10 mV/nA</td></tr> <tr><td>8: 500 nV/fA</td><td>22: 20 mV/nA</td></tr> <tr><td>9: 1 uV/pA</td><td>23: 50 mV/nA</td></tr> <tr><td>10: 2 uV/pA</td><td>24: 100 mV/nA</td></tr> <tr><td>11: 5 uV/pA</td><td>25: 200 mV/nA</td></tr> <tr><td>12: 10 uV/pA</td><td>26: 500 mV/nA</td></tr> <tr><td>13: 20 uV/pA</td><td>27: 1 V/uA</td></tr> </tbody> </table>	i/sensitivity	i/sensitivity	0: 1 nV/fA	14: 50 uV/pA	1: 2 nV/fA	15: 100 uV/pA	2: 5 nV/fA	16: 200 uV/pA	3: 10 nV/fA	17: 500 uV/pA	4: 20 nV/fA	18: 1 mV/nA	5: 50 nV/fA	19: 2 mV/nA	6: 100 nV/fA	20: 5 mV/nA	7: 200 nV/fA	21: 10 mV/nA	8: 500 nV/fA	22: 20 mV/nA	9: 1 uV/pA	23: 50 mV/nA	10: 2 uV/pA	24: 100 mV/nA	11: 5 uV/pA	25: 200 mV/nA	12: 10 uV/pA	26: 500 mV/nA	13: 20 uV/pA	27: 1 V/uA
i/sensitivity	i/sensitivity																														
0: 1 nV/fA	14: 50 uV/pA																														
1: 2 nV/fA	15: 100 uV/pA																														
2: 5 nV/fA	16: 200 uV/pA																														
3: 10 nV/fA	17: 500 uV/pA																														
4: 20 nV/fA	18: 1 mV/nA																														
5: 50 nV/fA	19: 2 mV/nA																														
6: 100 nV/fA	20: 5 mV/nA																														
7: 200 nV/fA	21: 10 mV/nA																														
8: 500 nV/fA	22: 20 mV/nA																														
9: 1 uV/pA	23: 50 mV/nA																														
10: 2 uV/pA	24: 100 mV/nA																														
11: 5 uV/pA	25: 200 mV/nA																														
12: 10 uV/pA	26: 500 mV/nA																														
13: 20 uV/pA	27: 1 V/uA																														
IRNG(?) {i}	<p>IRNG 指令用于设置或查询系统的输入量程。参数 i 用于选择不同量程。</p> <p>具体如下：</p> <table border="1" data-bbox="724 1128 1286 1397"> <thead> <tr> <th>i</th> <th>Input Range</th> </tr> </thead> <tbody> <tr><td>0</td><td>1 V</td></tr> <tr><td>1</td><td>200mV</td></tr> <tr><td>2</td><td>50mV</td></tr> <tr><td>3</td><td>10mV</td></tr> <tr><td>4</td><td>2mV</td></tr> <tr><td>5</td><td>400uV</td></tr> </tbody> </table>	i	Input Range	0	1 V	1	200mV	2	50mV	3	10mV	4	2mV	5	400uV																
i	Input Range																														
0	1 V																														
1	200mV																														
2	50mV																														
3	10mV																														
4	2mV																														
5	400uV																														
OFLT (?) {i}	<p>OFLT 指令用于设置或查询滤波器的时间常数。参数 i 用于选择不同的时间常数。</p> <p>具体如下：</p> <table border="1" data-bbox="724 1581 1286 1998"> <thead> <tr> <th>i/time constant</th> <th>i/time constant</th> </tr> </thead> <tbody> <tr><td>0: 30 ns</td><td>19: 16 ms</td></tr> <tr><td>1: 60 ns</td><td>20: 32 ms</td></tr> <tr><td>2: 125 ns</td><td>21: 65 ms</td></tr> <tr><td>3: 250 ns</td><td>22: 125 ms</td></tr> <tr><td>4: 500 ns</td><td>23: 250 ms</td></tr> <tr><td>5: 1 us</td><td>24: 500 ms</td></tr> <tr><td>6: 2 us</td><td>25: 1 s</td></tr> <tr><td>7: 4 us</td><td>26: 2 s</td></tr> <tr><td>8: 8 us</td><td>27: 4 s</td></tr> <tr><td>9: 16 us</td><td>28: 8 s</td></tr> </tbody> </table>	i/time constant	i/time constant	0: 30 ns	19: 16 ms	1: 60 ns	20: 32 ms	2: 125 ns	21: 65 ms	3: 250 ns	22: 125 ms	4: 500 ns	23: 250 ms	5: 1 us	24: 500 ms	6: 2 us	25: 1 s	7: 4 us	26: 2 s	8: 8 us	27: 4 s	9: 16 us	28: 8 s								
i/time constant	i/time constant																														
0: 30 ns	19: 16 ms																														
1: 60 ns	20: 32 ms																														
2: 125 ns	21: 65 ms																														
3: 250 ns	22: 125 ms																														
4: 500 ns	23: 250 ms																														
5: 1 us	24: 500 ms																														
6: 2 us	25: 1 s																														
7: 4 us	26: 2 s																														
8: 8 us	27: 4 s																														
9: 16 us	28: 8 s																														

	<table border="1"> <tr><td>10: 32 us</td><td>29: 17 s</td></tr> <tr><td>11: 64 us</td><td>30: 35 s</td></tr> <tr><td>12: 125 us</td><td>31: 70 s</td></tr> <tr><td>13: 250 us</td><td>32: 140s</td></tr> <tr><td>14: 500 us</td><td>33: 275 s</td></tr> <tr><td>15: 1 ms</td><td>34: 550 s</td></tr> <tr><td>16: 2 ms</td><td>35: 1100 s</td></tr> <tr><td>17: 4 ms</td><td>36: 2200 s</td></tr> <tr><td>18: 8 ms</td><td>37: 4400 s</td></tr> </table>	10: 32 us	29: 17 s	11: 64 us	30: 35 s	12: 125 us	31: 70 s	13: 250 us	32: 140s	14: 500 us	33: 275 s	15: 1 ms	34: 550 s	16: 2 ms	35: 1100 s	17: 4 ms	36: 2200 s	18: 8 ms	37: 4400 s
10: 32 us	29: 17 s																		
11: 64 us	30: 35 s																		
12: 125 us	31: 70 s																		
13: 250 us	32: 140s																		
14: 500 us	33: 275 s																		
15: 1 ms	34: 550 s																		
16: 2 ms	35: 1100 s																		
17: 4 ms	36: 2200 s																		
18: 8 ms	37: 4400 s																		
OFSL (?) {i}	<p>OFSL 指令用于设置或查询低通滤波器的陡降。参数 i 用于选择不同陡降。</p> <p>具体如下：</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>i</th> <th>Filter dB/oct</th> </tr> </thead> <tbody> <tr><td>0</td><td>6 dB/oct</td></tr> <tr><td>1</td><td>12 dB/oct</td></tr> <tr><td>2</td><td>18 dB/oct</td></tr> <tr><td>3</td><td>24 dB/oct</td></tr> <tr><td>4</td><td>30 dB/oct</td></tr> <tr><td>5</td><td>36 dB/oct</td></tr> <tr><td>6</td><td>42 dB/oct</td></tr> <tr><td>7</td><td>48 dB/oct</td></tr> </tbody> </table>	i	Filter dB/oct	0	6 dB/oct	1	12 dB/oct	2	18 dB/oct	3	24 dB/oct	4	30 dB/oct	5	36 dB/oct	6	42 dB/oct	7	48 dB/oct
i	Filter dB/oct																		
0	6 dB/oct																		
1	12 dB/oct																		
2	18 dB/oct																		
3	24 dB/oct																		
4	30 dB/oct																		
5	36 dB/oct																		
6	42 dB/oct																		
7	48 dB/oct																		
SYNC (?) {i}	<p>SYNC 指令用于设置或查询同步滤波器的开关状态。一般当参考频率低于 1000 Hz 时需要开启同步滤波器。</p> <p>参数 i=0 时关闭同步滤波器；i=1 时开启同步滤波器。</p>																		

## 5.2.3 参考与相位指令

PHAS (?) {x}	<p>PHAS 指令用于设置或查询参考相移。参数 x 是指相位值（实数值，单位：°）。用 PHAS x 命令可以设置当前的相移值为 x°。</p> <p>x 的值会被四舍五入到 0.01°。相位限制在 ±180°。例如，发送 PHAS -179.0 这条指令会设置 OE2031 的相移值为-179.00°。而指令 PHAS?则是发送查询指令。</p>
FMOD (?) {i}	<p>FMOD 指令用于设置或查询参考信号源。参数 i=0 时选择外部参考，i=1 时选择内部参考，i=2 时选择内部扫频参考，i=3 时选择自参考模式。</p>
FREQ (?) {f}	<p>FREQ 指令用于设置或查询内部参考信号的频率，f 值可设置范围 10 uHz-10 MHz，最小分辨率为 1 nHz。指令 FREQ?会返回当前的参考信号频率（内部或外部）</p>
RSLP (?) {i}	<p>当使用外部参考源时，RSLP 指令用于设置或查询参考信号当前的触发方式。</p> <p>参数 i=0 时设置&lt;TTL&gt;上升沿触发；i=1 时设置正弦波过零检测&lt;Sine&gt;。当频率低于 1 Hz 时，必须使用&lt;TTL&gt;触发方式。</p>
SWPT (?) {i}	<p>SWPT 指令用于设置或查询内部扫频模式，i=0 时选择&lt;Linear&gt;模式，i=1 时选择&lt;Log&gt;模式</p>
SLLM (?) {f}	<p>SLLM 指令用于设置或查询内部扫频模式下的&lt;Start&gt;开始频率。指令 SLLM?会返回内部扫频模式的&lt;Start&gt;开始频率。f 值可设置范围 10 uHz-10 MHz，最小分辨率为 1 nHz。</p>
SULM (?) {f}	<p>SULM 指令用于设置或查询内部扫频模式下的&lt;Stop&gt;截止频率。指令 SULM?会返回内部扫频模式的&lt;Stop&gt;截止频率。f 值可设置范围 10 uHz-10 MHz，最小分辨率为 1 nHz。</p>
SSLL (?) {f}	<p>SSLL 指令用于设置或查询内部扫频模式在&lt;Linear&gt;模式下的&lt;Step&gt;步进频率。指令 SSLL?会返回&lt;Step&gt;步进频率。f 值可设置范围 10 uHz-10 MHz，最小分辨率为 1 nHz。</p>
SSLG (?) {x}	<p>SSLG 指令用于设置或查询内部扫频模式在&lt;Log&gt;模式下的百分比数值。指令 SSLG?会返回内部扫频模式的百分比数值。x 值可设置范围 0.001-100，最小分辨率为 0.001。如 x 值为 50，代表 50%。</p>
STLM (?) {i}	<p>STLM 指令用于设置或查询内部扫频模式下的步进时间&lt;Time&gt;。指令 STLM?会返回内部扫频模式的步进时间&lt;Time&gt;。i 值可设置范围 1 ms - 100,000 ms，最小分辨率为 1 ms。</p>

SWRM (?) {i}	<p>SWRM 指令用于设置或查询内部扫频下运行模式, i=0 时选择扫频停止模式&lt;STOP&gt;, i=1 时选择单次扫频模式&lt;Single&gt;, i=2 时选择循环扫频模式&lt;Loop&gt;。</p>
DMOD (?) i {j}	<p>DMOD 指令用于设置或查询 3 个解调器的模式。</p> <p>发送该指令时 i 必须设置, i=0 时选择解调器 1, i=1 时选择解调器 2, i=2 时选择解调器 3; 参数 j 是用于设置解调器的模式, j=0 时选择谐波模式, j=1 时选择任意频率解调模式, j=2 时选择公式组合频率解调模式。</p> <p>指令 DMOD?i 会返回当前查询的解调器的解调模式。</p>
HARM (?) i {j}	<p>HARM 指令用于设置或查询谐波阶数。</p> <p>发送该指令时 i 必须设置, 对应 OE2031 的 3 个解调器, i=0 时选择解调器 1 的谐波, i=1 时选择解调器 2 的谐波, i=2 时选择解调器 3 的谐波; 参数 j 可以设置为 1 到 32767 之间的整数, 表示谐波阶数。HARM i, j 指令将会设置 OE2031 检测输入参考频率的 j 次谐波。参数 j 必须满足 <math>j \cdot f \leq 10 \text{ MHz}</math>。如果 j 次谐波的值大于 10 MHz, 那么谐波次数 j 会被自动设置为满足条件 <math>j \cdot f \leq 10 \text{ MHz}</math> 的 j 的最大值。</p>
DARB (?) i {f}	<p>DARB 指令用于设置或查询解调器的任意频率模式时的参考频率。</p> <p>发送该指令时 i 必须设置, 对应 OE2031 的 3 个解调器, i=0 时选择解调器 1 的频率值, i=1 时选择解调器 2 的频率值, i=2 时选择解调器 3 的频率值; 参数 f 值可设置范围 10 uHz-10 MHz, 最小分辨率为 1 nHz。</p>
DEQU (?) i {j,k,l,m}	<p>DEQU 指令用于设置或查询解调器的公式组合模式时的公式参数。</p> <p>发送该指令时 i 必须设置, 对应 OE2031 的 3 个解调器, i=0 时选择解调器 1, i=1 时选择解调器 2, i=2 时选择解调器 3;</p> <p>参数 j,k,l,m 对应公式 <math>E=A \cdot F1+B \cdot F2</math> 的 A,F1,B,F2 四个参数, j 和 l 可以设置范围-32767 到 32767 之间的整数, k 和 m 可设置范围 10 uHz-10 MHz, 最小分辨率为 1 nHz。</p>

## 5.2.4 正弦波输出指令

SADD (?) {i}	<p>SADD 指令用于设置或查询 ADD-IN 接口和叠加功能的启用, i=0 时表示接口关闭, i=1 时表示接口启用。</p> <p>指令 SADD?会返回 ADD-IN 接口是否启用。</p>
SWVT (?) {i}	<p>SWVT 指令用于设置或查询&lt;Sine Output&gt;的输出类型, i=0 时选择关闭 Sineout 输出, i=1 时选择固定幅值模式输出, i=2 时选择&lt;Linear&gt;线性扫幅模式输出, i=3 时选择&lt;Log&gt;比例扫幅模式输出。</p>
SLVL (?) {x}	<p>SLVL 指令用于设置或查询输出的同步正弦波固定幅值模式的幅度。</p> <p>参数 x 指幅度电压 (实数值, 单位: V)。参数 x 必须满足 <math>1\mu\text{Vrms} \leq x \leq 1\text{Vrms}</math>, 最小分辨率为 <math>1\mu\text{Vrms}</math>。</p>
SVLL (?) {x}	<p>SVLL 指令用于设置或查询&lt;Sine Output &gt;扫幅模式下的&lt;Start&gt;开始幅值。指令 SVLL?会返回扫幅的&lt;Start&gt;开始幅值。x 必须满足 <math>1\mu\text{Vrms} \leq x \leq 1\text{Vrms}</math>, 最小分辨率为 <math>1\mu\text{Vrms}</math>。</p>
SVUL (?) {x}	<p>SVUL 指令用于设置或查询&lt;Sine Output &gt;扫幅模式下的&lt;Stop&gt;截止幅值。指令 SVUL?会返回扫幅的&lt;Stop&gt;截止幅值。x 必须满足 <math>1\mu\text{Vrms} \leq x \leq 1\text{Vrms}</math>, 最小分辨率为 <math>1\mu\text{Vrms}</math>。</p>
SVSL (?) {x}	<p>SVSL 指令用于设置或查询&lt;Sine Output &gt;扫幅&lt;Linear&gt;模式下的&lt;Step&gt;步进幅值。指令 SVSL?会返回&lt;Linear&gt;模式扫幅的&lt;Step&gt;步进幅值。x 必须满足 <math>1\mu\text{Vrms} \leq x \leq 1\text{Vrms}</math>, 最小分辨率为 <math>1\mu\text{Vrms}</math>。</p>
SVSG (?) {x}	<p>SVSG 指令用于设置或查询&lt;Sine Output&gt;的&lt;Log&gt;扫幅模式下的百分比数值。指令 SVSG?会返回&lt;Log&gt;扫幅模式的百分比数值。X 值最小分辨率 0.001, x 范围为 0-100。如 x 值为 50, 代表 50%。</p>
SVTM (?) {x}	<p>SVTM 指令用于设置或查询&lt;Sine Output &gt;扫幅模式下的步进时间&lt;Time&gt;。指令 SVUL?会返回扫幅的步进时间&lt;Time&gt;。x 值可设置范围 1 ms-100,000 ms, 最小分辨率为 1 ms。</p>
SVRM (?) {i}	<p>SVRM 指令用于设置或查询&lt;Sine Output&gt;扫幅模式下的执行模式, i=0 时选择扫幅停止模式&lt;Stop&gt;, i=1 时选择单次扫幅模式&lt;Single&gt;, i=2 时选择循环扫幅模式&lt;Loop&gt;。</p>

## 5.2.5 通道输出指令

COUT (?) i {, j}	<p>COUT 指令用于设置或查询 OE2031 后面板的 CHOUT/AUXOUT 输出通道。</p> <p>发送该指令时参数 i 必须设置, i=0 时选择 CH1; i=1 时选择 CH2; i=2 时选择 CH3; i=3 时选择 CH4。参数 j 用于选择输出值的类型。</p> <p>具体如下:</p> <table border="1" data-bbox="724 539 1286 1491"> <thead> <tr> <th>i</th> <th>CH 通道源</th> </tr> </thead> <tbody> <tr><td>0</td><td>AUXOUT</td></tr> <tr><td>1</td><td>X</td></tr> <tr><td>2</td><td>Y</td></tr> <tr><td>3</td><td>R</td></tr> <tr><td>4</td><td><math>\theta</math></td></tr> <tr><td>5</td><td>XD1</td></tr> <tr><td>6</td><td>YD1</td></tr> <tr><td>7</td><td>RD1</td></tr> <tr><td>8</td><td><math>\theta</math>D1</td></tr> <tr><td>9</td><td>XD2</td></tr> <tr><td>10</td><td>YD2</td></tr> <tr><td>11</td><td>RD2</td></tr> <tr><td>12</td><td><math>\theta</math>D2</td></tr> <tr><td>13</td><td>XD3</td></tr> <tr><td>14</td><td>YD3</td></tr> <tr><td>15</td><td>RD3</td></tr> <tr><td>16</td><td><math>\theta</math>D3</td></tr> <tr><td>17</td><td>X-Noise</td></tr> <tr><td>18</td><td>Y-Noise</td></tr> <tr><td>19</td><td>Frequency</td></tr> <tr><td>20</td><td>AUX-IN1</td></tr> <tr><td>21</td><td>AUX-IN2</td></tr> <tr><td>22</td><td>AUX-IN3</td></tr> <tr><td>23</td><td>AUX-IN4</td></tr> </tbody> </table>	i	CH 通道源	0	AUXOUT	1	X	2	Y	3	R	4	$\theta$	5	XD1	6	YD1	7	RD1	8	$\theta$ D1	9	XD2	10	YD2	11	RD2	12	$\theta$ D2	13	XD3	14	YD3	15	RD3	16	$\theta$ D3	17	X-Noise	18	Y-Noise	19	Frequency	20	AUX-IN1	21	AUX-IN2	22	AUX-IN3	23	AUX-IN4
i	CH 通道源																																																		
0	AUXOUT																																																		
1	X																																																		
2	Y																																																		
3	R																																																		
4	$\theta$																																																		
5	XD1																																																		
6	YD1																																																		
7	RD1																																																		
8	$\theta$ D1																																																		
9	XD2																																																		
10	YD2																																																		
11	RD2																																																		
12	$\theta$ D2																																																		
13	XD3																																																		
14	YD3																																																		
15	RD3																																																		
16	$\theta$ D3																																																		
17	X-Noise																																																		
18	Y-Noise																																																		
19	Frequency																																																		
20	AUX-IN1																																																		
21	AUX-IN2																																																		
22	AUX-IN3																																																		
23	AUX-IN4																																																		
CAUX (?) i {, x}	<p>CAUX 指令用于设置或查询 AUXOUT 输出的电压值。参数 i 对应 CH 的通道, i=0 时对应 CHOUT1, i=1 时对应 CHOUT2, i=2 时对应 CHOUT3, i=3 时对应 CHOUT4。参数 x 用于设置 DAC 的电压值, 范围是 <math>-10.000 \text{ V} \leq x \leq 10.000 \text{ V}</math>。</p> <p>例如发送指令 CAUX 2,5.00, 会设置&lt;CHOUT3&gt;的 AUXOUT 模式的输出值为 5.00V。</p>																																																		
COFP (?) i {, x}	<p>COFP 指令用于设置或查询 CHOUT 通道输出的偏置值。参数 i 对应 CH 的通道, i=0 时对应 CHOUT1, i=1 时对应 CHOUT2, i=2 时对应 CHOUT3, i=3 时对应 CHOUT4。</p> <p>参数 x 用于设置偏置值, 范围是 <math>(-100.00 \leq x</math></p>																																																		

	≤100.00)%, 最小分辨率为 0.01。
CEXP (?) i {,j}	CEXP 指令用于设置或查询 CHOUT 通道输出的放大倍数。参数 i 对应 CH 的通道, i=0 时对应 CHOUT1, i=1 时对应 CHOUT2, i=2 时对应 CHOUT3, i=3 时对应 CHOUT4。参数 j 用于设置输出放大倍数, 范围是(1≤x ≤256)的整数。
CSPE (?) i	CSPE 指令用于设置或查询<Channel Output>的执行模式, i=0 时选择为<Slow>模式, i=1 时选择<Fast>模式。

## 5.2.6 自动设置指令

ARNG	ARNG 指令用于打开自动设置量程的功能。该指令作用与在菜单按下<Auto Range>作用相同。
AGAN	ARNG 指令用于打开自动设置输入增益的功能。该指令作用与在菜单按下<Auto Gain>作用相同。 如果时间常数设置较大，该指令可能失败。使用这个指令要注意面板上 overload 的提示。
APHS	APHS 指令用于打开自动设置相位的功能。该指令作用和菜单按下<Auto Phase>作用相同。 自动设置相位需要耗费一些时间。在自动设置完成之前，不要再次发送 APHS 指令。另外，如果相位不稳定，那么该指令将无效。 可以通过 PHAS?; 指令来查询当前的相位偏移值，以确定 APHS 指令有没有生效。

## 5.2.7 保存读取设置指令

SSET i	<p>SSET i 指令用于把 OE2031 当前的设置保存到设置缓存区中，即 Setting buffer i(<math>1 \leq i \leq 4</math>)。</p> <p>Setting buffer 里面的配置信息在 OE2031 断电后可保存，用于下次开机后使用。</p>
RSET i	<p>RSET i 指令用于读取 Setting buffer i(<math>0 \leq i \leq 4</math>)里的设置。其中 <math>i=0</math> 表示&lt;Default&gt;默认设置，<math>i=1 \sim 4</math> 表示&lt;S1&gt;~&lt;S4&gt;的设置。读取成功后，OE2031 内部参数将会被设置成与 Setting buffer i 里面相同的参数。</p>

## 5.2.8 复位与 IDN 指令

*RST	RST 指令用于复位 OE2031。设备内部的所有状态与参数都会重置为默认值,数据缓存区内的数据也会丢失。*号是为了补齐 4 位命令字符。
*IDN ?	IDN ?指令用于查询 OE2031 的 ID,格式为“SSI LIA-OE2031, SNXXXXXX, VerXXX”。其中第一个为型号,如 OE2031;第二个为序列号,如 SN00001;第三个为硬件版本号,如 Ver1.00。*号是为了补齐 4 位命令字符。

## 5.2.9 数据和状态读取指令

SNAP ? i,j {k,l,m,n,o,p,q,r,s,t,u}	<p>SNAP ? i,j 指令用于在同一个时间点记录最多 13 个不同的参数值。</p> <p>例如，指令 SNAP? 用于在同一时刻查询&lt;X&gt;、&lt;Y&gt;、&lt;R&gt;、&lt;θ&gt;或&lt;F&gt;等值，该功能在时间常数很短的时候非常实用。因为如果使用 OUTP?指令来连续读取两个不同的参数值，两个参数返回值之间会有一定的延时，使得读取的两个数据不是在同一时刻下测量所得，当数据变化速度较快时，就可能导致一定误差。</p> <p>SNAP?i,j 指令需要至少 2 个参数，最多可以同时读取 13 个。参数 i,j,k,l,m,n,o,p,q,r,s,t,u 的选择具体如下：</p>																																																
	<table border="1"> <thead> <tr> <th>i,j,k,l,m,n,o,p,q,r,s,t,u</th> <th>Parameter</th> </tr> </thead> <tbody> <tr><td>0</td><td>X</td></tr> <tr><td>1</td><td>Y</td></tr> <tr><td>2</td><td>R</td></tr> <tr><td>3</td><td>θ</td></tr> <tr><td>4</td><td>Frequency</td></tr> <tr><td>5</td><td>XD1</td></tr> <tr><td>6</td><td>YD1</td></tr> <tr><td>7</td><td>RD1</td></tr> <tr><td>8</td><td>θD1</td></tr> <tr><td>9</td><td>XD2</td></tr> <tr><td>10</td><td>YD2</td></tr> <tr><td>11</td><td>RD2</td></tr> <tr><td>12</td><td>θD2</td></tr> <tr><td>13</td><td>XD3</td></tr> <tr><td>14</td><td>YD3</td></tr> <tr><td>15</td><td>RD3</td></tr> <tr><td>16</td><td>θD3</td></tr> <tr><td>17</td><td>X-Noise</td></tr> <tr><td>18</td><td>Y-Noise</td></tr> <tr><td>19</td><td>AUX-IN1</td></tr> <tr><td>20</td><td>AUX-IN2</td></tr> <tr><td>21</td><td>AUX-IN3</td></tr> <tr><td>22</td><td>AUX-IN4</td></tr> </tbody> </table>	i,j,k,l,m,n,o,p,q,r,s,t,u	Parameter	0	X	1	Y	2	R	3	θ	4	Frequency	5	XD1	6	YD1	7	RD1	8	θD1	9	XD2	10	YD2	11	RD2	12	θD2	13	XD3	14	YD3	15	RD3	16	θD3	17	X-Noise	18	Y-Noise	19	AUX-IN1	20	AUX-IN2	21	AUX-IN3	22	AUX-IN4
	i,j,k,l,m,n,o,p,q,r,s,t,u	Parameter																																															
	0	X																																															
	1	Y																																															
	2	R																																															
	3	θ																																															
	4	Frequency																																															
	5	XD1																																															
	6	YD1																																															
	7	RD1																																															
	8	θD1																																															
	9	XD2																																															
	10	YD2																																															
	11	RD2																																															
	12	θD2																																															
	13	XD3																																															
	14	YD3																																															
	15	RD3																																															
	16	θD3																																															
	17	X-Noise																																															
	18	Y-Noise																																															
	19	AUX-IN1																																															
20	AUX-IN2																																																
21	AUX-IN3																																																
22	AUX-IN4																																																
<p>返回的值是一个单一的字符串，该字符串内不同值之间用逗号(,)分隔，并且顺序是按照发送指令时 i,j,k,l,m 的顺序返回。例如，发送 SNAP?0,1,4,3; 会依次返回&lt;X&gt;、&lt;Y&gt;、&lt;Frequency&gt;和&lt;θ&gt;的值。这些值均放在同一个字符串中，例如：</p> <p>"0.951359,0.0253297,1000.00,1.234"。第一个是&lt;X&gt;值，第二个是&lt;Y&gt;值，第三个是频率值，第四个</p>																																																	

	<p>是&lt;<math>\theta</math>&gt;值。 该指令对比 OUTP 指令好处是可以同时获取多个数据, 这些数据都是同一时刻的, 不会存在延时。</p>																																																
OUTP ? i	<p>OUTP ? i 指令用于读取单个参数值。参数 i 对应于下表: 参数 i 的选择具体如下:</p> <table border="1"> <thead> <tr> <th>i</th> <th>Parameter</th> </tr> </thead> <tbody> <tr><td>0</td><td>X</td></tr> <tr><td>1</td><td>Y</td></tr> <tr><td>2</td><td>R</td></tr> <tr><td>3</td><td><math>\theta</math></td></tr> <tr><td>4</td><td>Frequency</td></tr> <tr><td>5</td><td>XD1</td></tr> <tr><td>6</td><td>YD1</td></tr> <tr><td>7</td><td>RD1</td></tr> <tr><td>8</td><td><math>\theta</math>D1</td></tr> <tr><td>9</td><td>XD2</td></tr> <tr><td>10</td><td>YD2</td></tr> <tr><td>11</td><td>RD2</td></tr> <tr><td>12</td><td><math>\theta</math>D2</td></tr> <tr><td>13</td><td>XD3</td></tr> <tr><td>14</td><td>YD3</td></tr> <tr><td>15</td><td>RD3</td></tr> <tr><td>16</td><td><math>\theta</math>D3</td></tr> <tr><td>17</td><td>X-Noise</td></tr> <tr><td>18</td><td>Y-Noise</td></tr> <tr><td>19</td><td>AUX-IN1</td></tr> <tr><td>20</td><td>AUX-IN2</td></tr> <tr><td>21</td><td>AUX-IN3</td></tr> <tr><td>22</td><td>AUX-IN4</td></tr> </tbody> </table> <p>所选参数的值以 ASCII 浮点数的格式返回, 以伏特(V)、度(<math>^{\circ}</math>)或赫兹(Hz)为单位, 但单位不会输出。该指令仅用作查询。</p>	i	Parameter	0	X	1	Y	2	R	3	$\theta$	4	Frequency	5	XD1	6	YD1	7	RD1	8	$\theta$ D1	9	XD2	10	YD2	11	RD2	12	$\theta$ D2	13	XD3	14	YD3	15	RD3	16	$\theta$ D3	17	X-Noise	18	Y-Noise	19	AUX-IN1	20	AUX-IN2	21	AUX-IN3	22	AUX-IN4
i	Parameter																																																
0	X																																																
1	Y																																																
2	R																																																
3	$\theta$																																																
4	Frequency																																																
5	XD1																																																
6	YD1																																																
7	RD1																																																
8	$\theta$ D1																																																
9	XD2																																																
10	YD2																																																
11	RD2																																																
12	$\theta$ D2																																																
13	XD3																																																
14	YD3																																																
15	RD3																																																
16	$\theta$ D3																																																
17	X-Noise																																																
18	Y-Noise																																																
19	AUX-IN1																																																
20	AUX-IN2																																																
21	AUX-IN3																																																
22	AUX-IN4																																																
OAUX ? i	<p>OAUX 指令用于查询后面板 AUX-IN 接口的输入电压值。参数 i 必须设置, i=0 时读取 AUX-IN1; i=1 时读取 AUX-IN2; i=2 时读取 AUX-IN3; i=3 时读取 AUX-IN4。 查询返回结果以伏特(V)为单位, 但单位不会输出。</p>																																																
INOV ?	<p>INOV?; 指令用于查询 Input Overload 的状态。查询返回结果是 0 或者 1。其中 0 表示现在前级没有溢出; 1 表示前级发生溢出, 此时需要把输入信号减小以保护 OE2031 不被损坏。</p>																																																
GNOV ?	<p>GNOV?; 指令用于查询 Gain Overload 的状态。查询返回结果是 0 或者 1。其中 0 表示现在 ADC 没有溢出; 1 表示 ADC 发生溢出, 此时需要把输入信</p>																																																

	号和输入增益倍数减小以保护 OE2031 不被损坏。
*PLL ?	*PLL?; 指令用于查询锁相环的状态。查询返回结果是 0 或者 1。其中 0 表示现在锁相环没有锁定, 或者是处于内部参考模式; 1 表示锁相环已经锁定。

## 5.2.10 全局数据配置读取指令

RALL?	<p>RALL? 指令是 USB2.0 和 Ethernet 接口专用，在 RS232 接口没有这个指令。</p> <p>RALL? 指令用于读取 OE2031 的所有测量数据和当前配置信息。返回数据长度是 8192Bytes，数据中间没有逗号隔开，按照固定空间分配数据组合。RALL? 指令返回数据每 50ms 更新一次，返回之前 50ms 的测量数据，数据采样间隔是 1ms，也就是每次返回之前的 50 个测量数据。例如前 400 个 Bytes 数据为 50 个 X 值数据，每个 X 值是 64 位浮点数，占用 8 个 Bytes，按照时间先后顺序排列 50 个 X 值；然后到 Y 值……前 600Bytes 是返回测量数据，后 2192Bytes 是当前配置信息，每个配置信息不像数据会返回 50 个值，而是只返回 1 次参数。</p>
-------	--

RALL? 返回数据格式如下：

分类	返回数据	数据位置
测量数据	50 个 X 值 (64 位浮点数)	0~399
	50 个 Y 值 (64 位浮点数)	400~799
	50 个频率值 (64 位浮点数)	800~1199
	50 个 X-Noise 值 (64 位浮点数)	1200~1599
	50 个 Y-Noise 值 (64 位浮点数)	1600~1999
	50 个 XD1 值 (64 位浮点数)	2000~2399
	50 个 YD1 值 (64 位浮点数)	2400~2799
	50 个 XD2 值 (64 位浮点数)	2800~3199
	50 个 YD2 值 (64 位浮点数)	3200~3599
	50 个 XD3 值 (64 位浮点数)	3600~3999
	50 个 YD3 值 (64 位浮点数)	4000~4399
	50 个 AUX-IN1 值 (64 位浮点数)	4400~4799
	50 个 AUX-IN2 值 (64 位浮点数)	4800~5199
	50 个 AUX-IN3 值 (64 位浮点数)	5200~5599
50 个 AUX-IN4 值 (64 位浮点数)	5600~5999	
Input Filters 配置参数	<Source>设置 (8 位整型数)	6000
	<Impedance>设置 (8 位整型数)	6001
	<Grounding>设置 (8 位整型数)	6002
	<Coupling>设置 (8 位整型数)	6003
Gain TC 配置参数	<Sensitivity>设置 (8 位整型数)	6008
	<Gain>设置 (8 位整型数)	6009
	<Time Constant>设置 (8 位整型数)	6010
	<Filter dB/oct>设置 (8 位整型数)	6011
	<Sync Filter>设置 (8 位整型数)	6012
Ref Phase 配置参数	<Ref.Source>设置 (8 位整型数)	6013
	<Ref.slope>设置 (8 位整型数)	6014
	<Ref.Phase>设置 (32 位浮点数)	6015~6018
	<Ref.Frequency>设置 (64 位浮点数)	6019~6026
	<Sweep Type>设置 (8 位整型数)	6027
	<Sweep Run>设置 (8 位整型数)	6028

	<SweepStartFreq>设置 (64 位浮点数)	6029~6036
	<SweepStopFreq>设置 (64 位浮点数)	6037~6044
	<SweepStepFreq>设置 (64 位浮点数)	6045~6052
	<SweepStepPerc>设置 (32 位浮点数)	6053~6056
	<Sweep Time>设置 (32 位整型数)	6057~6060
Demod 配置参数	<Demod D1 Type>设置 (8 位整型数)	6081
	<Demod D2 Type>设置 (8 位整型数)	6082
	<Demod D3 Type>设置 (8 位整型数)	6083
	< D1 Harmonic Set>设置 (16 位整型数)	6084~6085
	< D2 Harmonic Set>设置 (16 位整型数)	6086~6087
	< D3 Harmonic Set>设置 (16 位整型数)	6088~6089
	<D1 Arb_Freq Set>设置 (64 位浮点数)	6090~6097
	<D2 Arb_Freq Set >设置 (64 位浮点数)	6098~6105
	<D3 Arb_Freq Set >设置 (64 位浮点数)	6106~6113
	<D1 Equation A>设置 (16 位整型数)	6114~6115
	<D2 Equation A>设置 (16 位整型数)	6116~6117
	<D3 Equation A>设置 (16 位整型数)	6118~6119
	<D1 Equation B>设置 (16 位整型数)	6120~6121
	<D2 Equation B>设置 (16 位整型数)	6122~6123
	<D3 Equation B>设置 (16 位整型数)	6124~6125
	<D1 Equation F1>设置 (64 位浮点数)	6126~6133
	<D2 Equation F1>设置 (64 位浮点数)	6134~6141
	<D3 Equation F1>设置 (64 位浮点数)	6142~6149
	<D1 Equation F2>设置 (64 位浮点数)	6150~6157
	<D2 Equation F2>设置 (64 位浮点数)	6158~6165
<D3 Equation F2>设置 (64 位浮点数)	6166~6173	
Sineout 配置参数	<Add Mode>设置 (8 位整型数)	6214
	<Output Mode>设置 (8 位整型数)	6215
	<Sineout Voltage>设置 (32 位浮点数)	6216~6219
	<SweepSartVolt>设置 (32 位浮点数)	6220~6223
	<SweepStopVolt>设置 (32 位浮点数)	6224~6227
	<SweepStepVolt>设置 (32 位浮点数)	6228~6231
	<SweepStepPrec>设置 (32 位浮点数)	6232~6235
	<Sweep Time>设置 (32 位整型数)	6236~6239
<Sineout Sweep Run>设置 (8 位整型数)	6240	
CHOUT 配置参数	<CH1 Output Source>设置 (8 位整型数)	6261
	<CH2 Output Source>设置 (8 位整型数)	6262
	<CH3 Output Source>设置 (8 位整型数)	6263
	<CH4 Output Source>设置 (8 位整型数)	6264
	<CH1 AUXOUT>设置 (32 位浮点数)	6265~6268
	<CH2 AUXOUT>设置 (32 位浮点数)	6269~6272
	<CH3 AUXOUT>设置 (32 位浮点数)	6273~6276
	<CH4 AUXOUT>设置 (32 位浮点数)	6277~6280
	<CH1 Offset>设置 (32 位浮点数)	6281~6284
	<CH2 Offset>设置 (32 位浮点数)	6285~6288
	<CH3 Offset>设置 (32 位浮点数)	6289~6292
	<CH4 Offset>设置 (32 位浮点数)	6293~6296
	<CH1 Expand>设置 (16 位整型数)	6297~6298

	<CH2 Expand>设置 (16 位整型数)	6299~6300
	<CH3 Expand>设置 (16 位整型数)	6301~6302
	<CH4 Expand>设置 (16 位整型数)	6303~6304
	<CH Output Speed>设置 (8 位整型数)	6305
状态参数	Input Overload 状态 (8 位整型数)	6322
	Gain Overload 状态 (8 位整型数)	6323
	PLL Locked 状态 (8 位整型数)	6324
IDN 序列号	IDN 序列号返回值 (40Bytes 长度)	8146~8185

## 6. PC 软件安装使用说明

### 6.1 软件安装

我们一般都是以光盘的形式把 PC 机软件提供给用户的，可在 Windows 7/8/8.1/10 32/64bit 系统上运行。打开光盘后有如下文件，如图 48 所示：

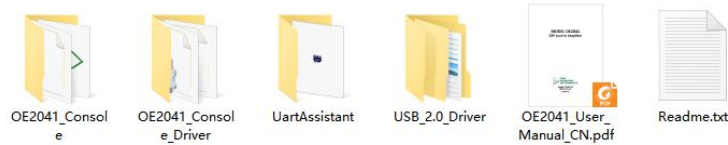


图48. 光盘内 PC 软件包

#### 第一步：

确保 USB2.0 驱动正常加载。若 Windows 10 用户，可以跳过这一步。

若 Windows 7/8/8.1 用户，首先需要安装 USB2.0 驱动，打开图 48 中的第 4 个文件夹“USB\_2.0\_Driver”，如图 49 所示：

名称	修改日期	类型
CDC	2019/09/21 4:10	文件夹
HID	2019/09/21 4:10	文件夹
PHDC	2019/09/21 4:10	文件夹
USBDev_API	2019/09/21 4:10	文件夹
Vendor	2019/09/21 4:10	文件夹

图49. “串口驱动”文件夹

确保 OE2031 后面板 USB2.0 接口与 PC 机 USB 接口相连，然后启动 OE2031，把<Remote Mode>模式改为<USB 2.0>。

打开电脑的设备管理器（打开方法：“我的电脑”->右键->属性->设备管理器-> 端口(COM 和 LPT)），可以看到如**错误!未找到引用源。**图 50 所示，未知设备“CDC Device”就是 OE2031 的 USB 接口。对“CDC Device”点击右键，在弹出的菜单里选择“更新驱动程序”，会弹出如图 51（左）所示界面。点击图 50（左）中的第二项“浏览计算机以查找驱动程序软件”，之后的页面，图 50（右）中再点击“从计算机的设备驱动程序列表中选择”。

再下一步界面如图 52（左）所示，选择“端口（COM 和 LPT）”，点击下一步，出现图 51（右）界面，选择“从磁盘安装”。之后会弹出图 53（左）的窗口，点击“浏览”选择“USB\_2.0\_Driver\CDC\INF”的路径，再点击“确定”，系统会识别出驱动信息如图 52（右）所示，点击“下一步”，在弹出的警告窗口（图 53 左）点击“是”，还会弹出图 54（右）所示的窗口，点击下面的选项“始终安装此驱动程序软件”。

最后是安装过程如图 55 所示，等待一些时间后，即可完成驱动程序的安装。

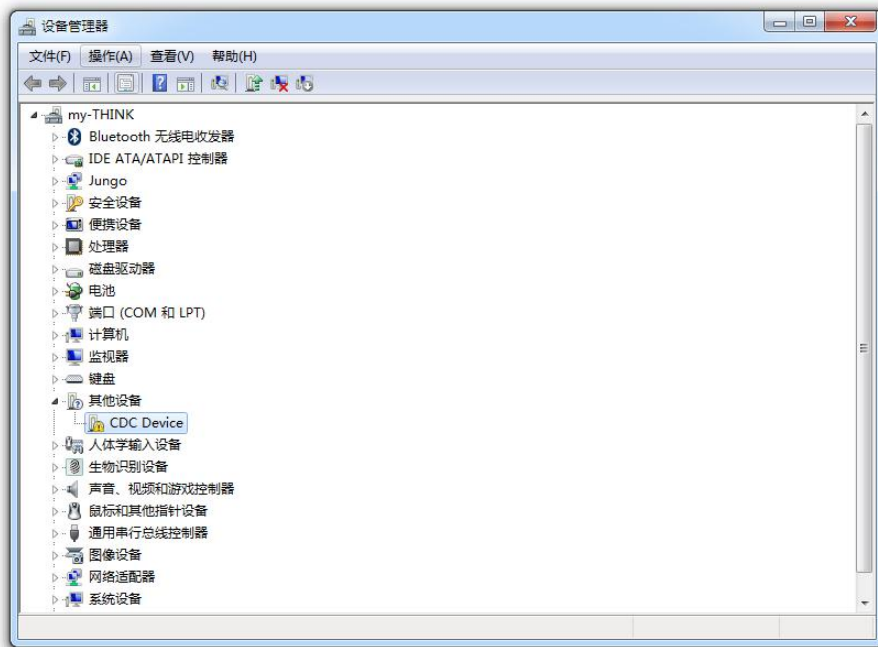


图50. 设备管理器界面

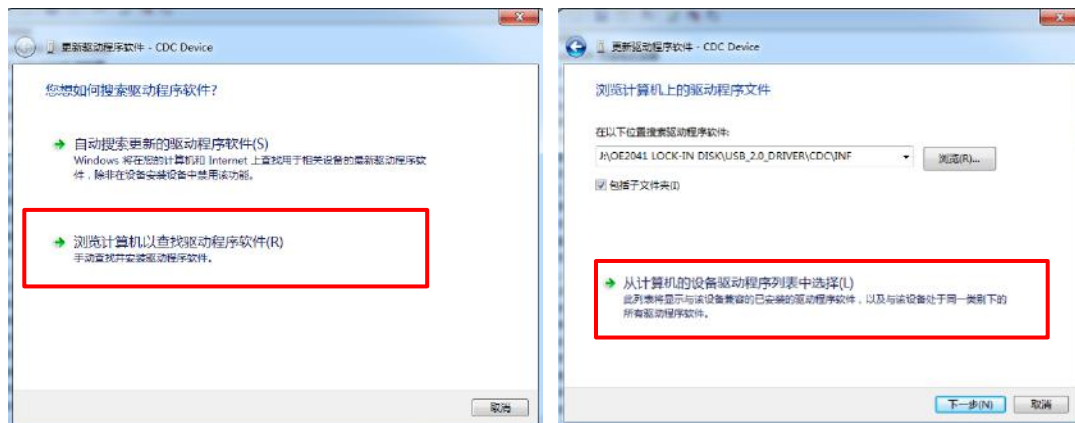


图51. 更新驱动程序过程一

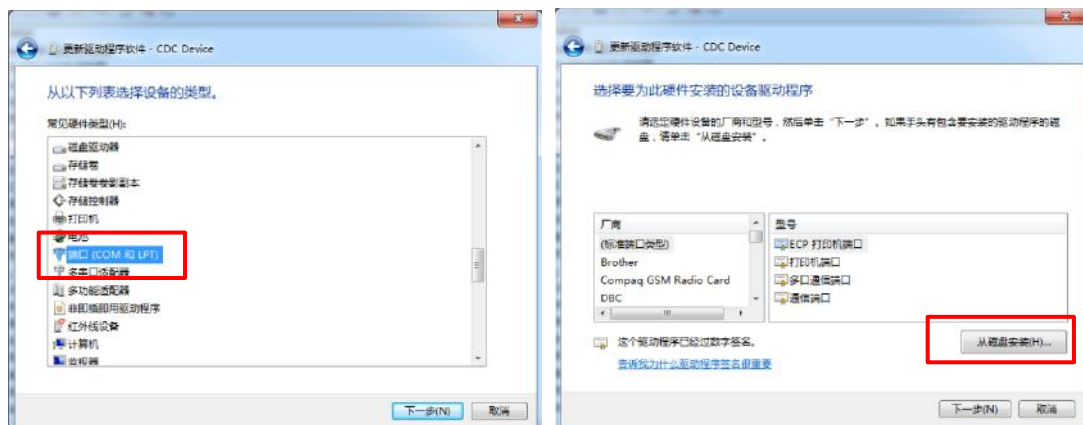


图52. 更新驱动程序过程二

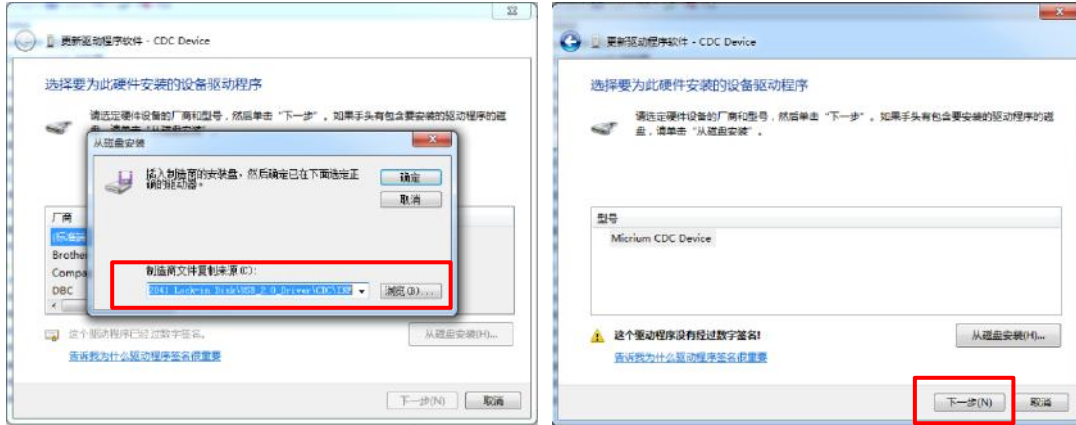


图53. 更新驱动程序过程三

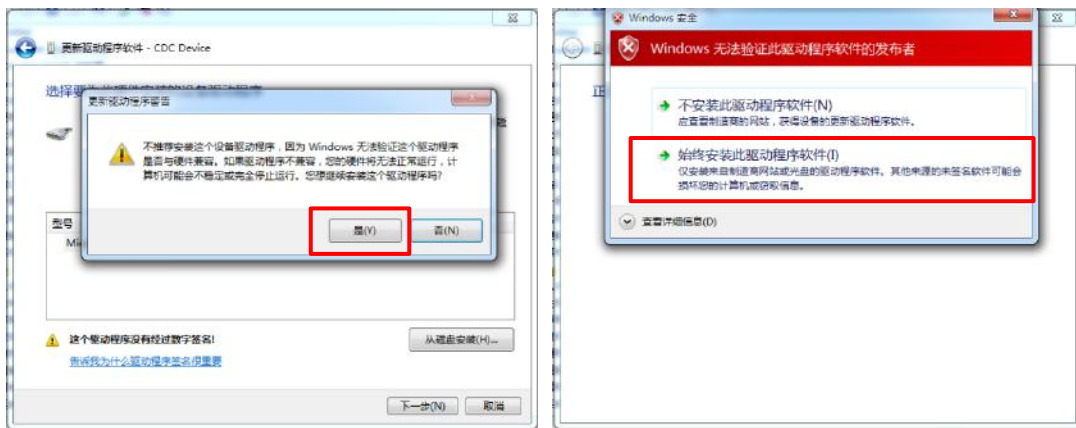


图54. 更新驱动程序过程四

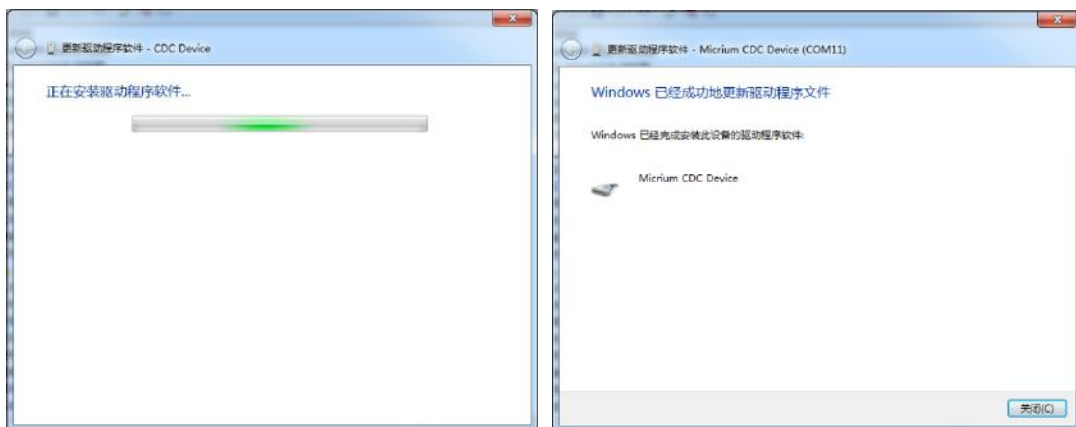


图55. 更新驱动程序过程五

此时，使用 USB 线连接 PC 机和锁相放大器，则可自动识别连接成功，并且在设备管理器中可以看到识别到的 COM 口。该 USB2.0 驱动是虚拟串口驱动，按照成功后跟串口使用方式一致，而且不需要匹配波特率。

## 第二步：

如果 PC 本地没有安装 NI LabView 2017 或更新的版本，则需要安装图 48 中第 2 个文件

夹内的驱动，打开“OE2031\_Console\_Driver”，如图 56：

名称	修改日期	类型
bin	2015/9/6 20:31	文件夹
license	2015/9/6 20:31	文件夹
supportfiles	2015/9/6 20:31	文件夹
nidist.id	2014/9/22 16:31	ID 文件
setup.exe	2013/5/6 17:01	应用程序
setup.ini	2014/9/22 16:31	Configuration

图56. “OE2031 软件驱动”文件夹

双击打开上图中红色方框内的“setup.exe”安装文件，开始安装 OE2031 PC 软件的使用环境驱动，一般情况下根据默认选项安装就可以了。

**注意：**安装成功后，需要重启电脑，以完成软件环境的配置。

### 第三步：

若前面的安装步骤都确定没有问题后，用户则可打开图 48 中的第 1 个文件夹“OE2031\_Console”；该文件包含了英文版和中文版的应用软件，Windows 7/8/8.1/10 系统下都能正常运行。

打开图 48 中的第 1 个文件夹“OE2031”，有以下文件：

名称	修改日期	类型	大小
OE2042_Console_EN.aliases	2021/04/16 9:57	ALIASES 文件	1 KB
SSI OE2042_Console_EN.exe	2021/04/16 9:57	应用程序	1,196 KB
OE2042_Console_EN.ini	2021/04/16 9:57	配置设置	1 KB

图57. “OE2031”文件夹

双击打开图 57 中红色方框内的“OE2031\_Console\_EN.exe”文件，如前面的安装无误，则会弹出以下软件窗口，此时可以在 PC 机上开始进行锁相放大器的参数配置。打开后如下图 58 所示。

**注意：**如果 PC 机已安装有 NI LabView 2017 或以上版本，则只需要安装好串口驱动（第一步）后，再直接进行第三步就可以使用锁相放大器的配置软件进行相关参数设置了。

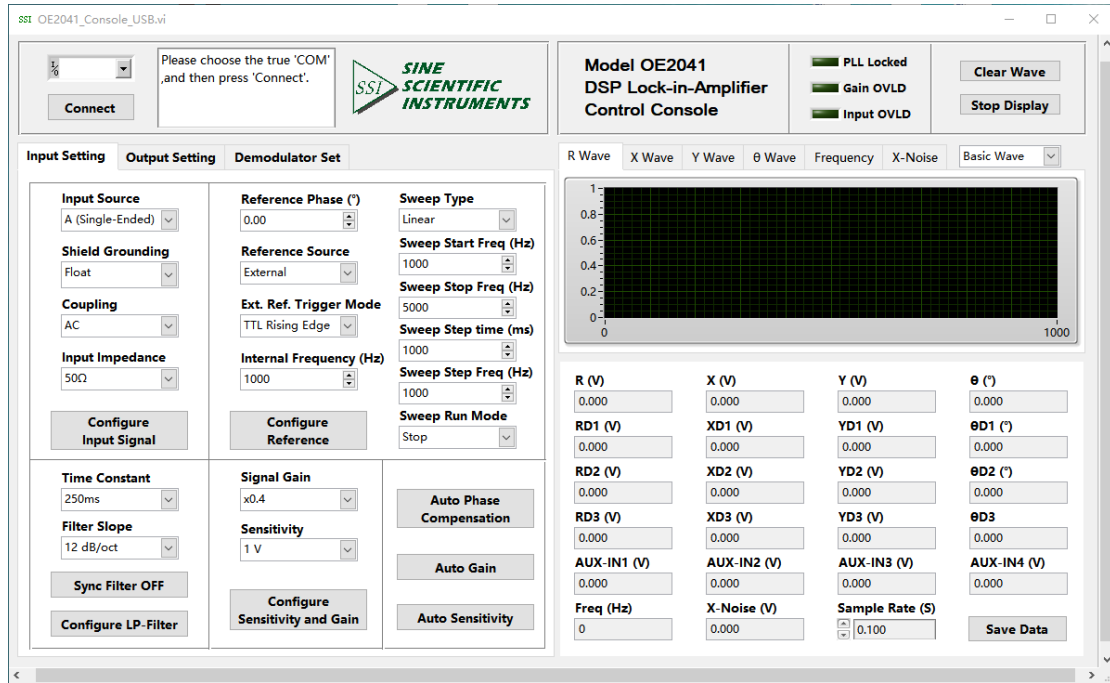


图58. OE2031 软件界面

## 6.2 软件使用说明

前面所示的图 58 是锁相放大器 OE2031（以下简称 OE2031）当前版本的 PC 机配置软件的界面。

### 6.2.1 软件运行

程序运行之前如图 59（左）部分所示，为图 58 左上角的部分，此时显示信息“Please choose the true 'COM', and then press 'Connect.'”。若程序已成功连接运行，则程序左上角会变化成如图 59（右）部分所示，按钮变化为“Connected”，并且显示当前设备信息。此时若再次点击按钮“Connected”，可以停止当前软件运行。

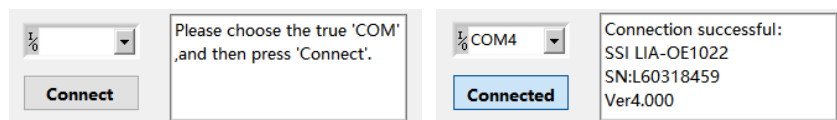


图59. 程序开始阶段（左图）与程序运行（右图）

### 6.2.2 PC 机与 OE2031 连接

要使用该软件正确地配置 OE2031，首先需要完成 PC 机和 OE2031 的正确连接。图 60 所示为软件界面中显示当前连接状态的部分：

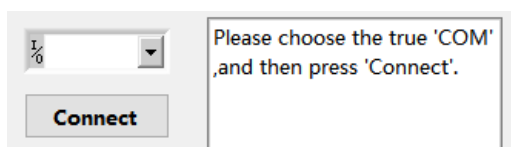


图60. 初始状态

如图 60 所示，首先在设备管理器中查找 OE2031 对应的 COM 号信息，在左上角的下拉窗口中选择对于 COM 口，然后点击左边的连接选项 “Connect”，若 PC 机和 OE2031 连接成功，此时下方窗口会显示 OE2031 的版本号信息，如图 61 所示：

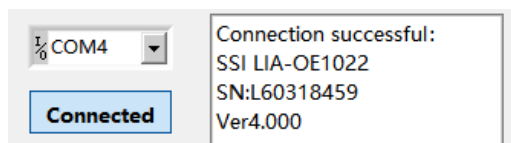


图61. 连接成功图

若等待几秒后，若右方信息窗口显示 “Connection failed, please retry.”，则表示 PC 机与 OE2031 连接异常。

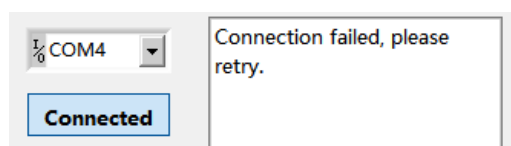


图62. 连接失败提示框

再次确认设备连接正确以及选择正确 COM 口后，点击 “Connected” 按钮，使软件切换回初始状态（图 60），再次点击 “Connect” 尝试连接，直到连接成功为止。

当连接成功后，如图 63 所示，红框内窗口内容将清空并重新开始显示数值，默认窗口显示 R 值，在红框中上方位置可以选择显示 X、Y、 $\theta$ 、频率或噪声值。同时，软件界面将更新显示 OE2031 当前配置的各项参数。

**注意：**请在打开软件前，先把 PC 机跟 OE2031 用 USB 线连接上。如果是打开软件后再连接 USB 线，很大概率是无法连接成功的。

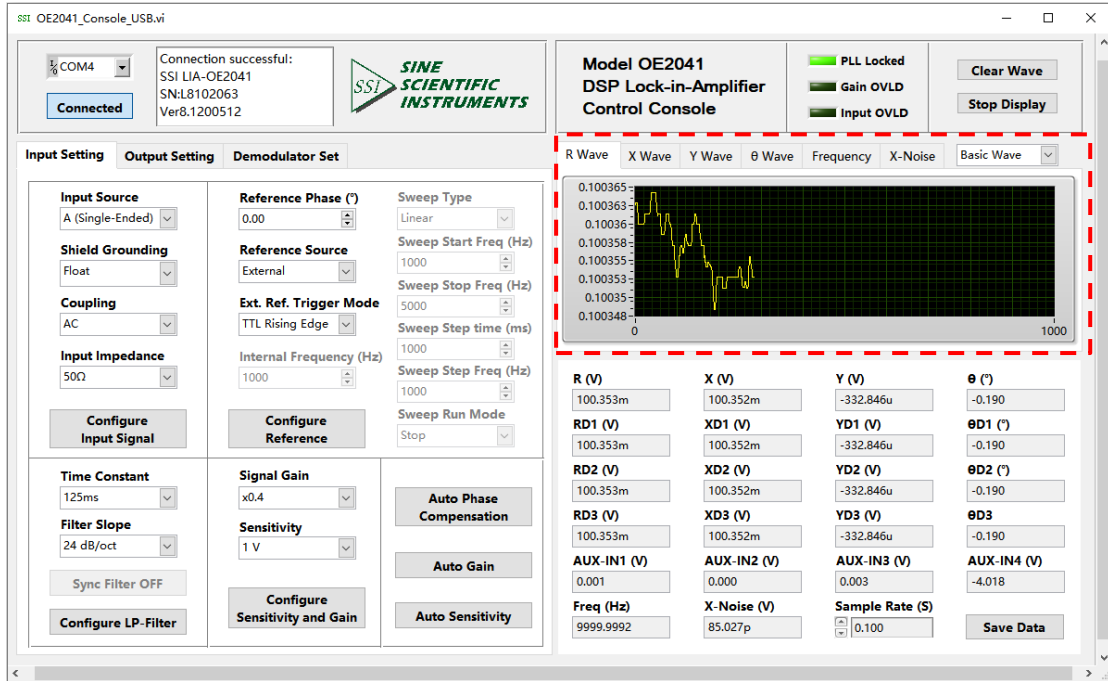


图63. OE2031 软件连接成功

### 6.2.3 输入信号配置

输入信号的软件配置区域如图 64 红框内所示：

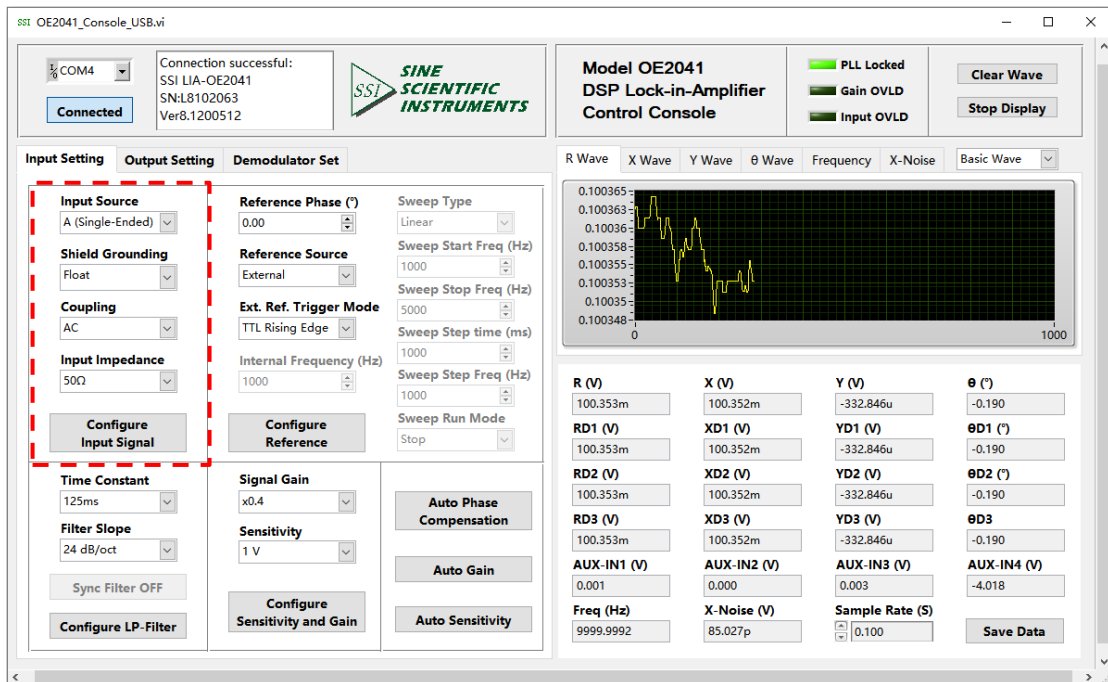


图64. 输入信号的配置区域图

可供用户配置的选项如下表 5：

表5. 输入信号配置选项表

Input Source 输入信号源设置	Single-Ended Voltage 单端电压信号
	Differential Voltage 差分电压信号
Input Shield Grounding 输入屏蔽接地设置	Float 输入接头地与仪器地通过 1K $\Omega$ 电阻隔离
	Ground 输入接头地与仪器地通过 0 $\Omega$ 电阻短接
Input Coupling 输入耦合设置	AC 交流耦合
	DC 直流耦合
Input Impedance 输入阻抗设置	50 $\Omega$ 输入阻抗为 50 $\Omega$
	10 M $\Omega$ 输入阻抗为 10 M $\Omega$

注意:

- 1.当选择好需要的设置后, 需要点击“Configure Input Signal”, 以完成输入信号的配置; 全部设置都可同时更改, 只需点击一次“Configure Input Signal”即可。
- 2.每次重新修改其中的设置后, 都需要点击该按钮以完成配置, 否则设置无效。
- 3.其他配置菜单同样需要点击“Configure XXX XXX”, 否则设置无效。

## 6.2.4 参考信号及扫频配置

该项参数的软件配置区域如图 65 红框内所示:

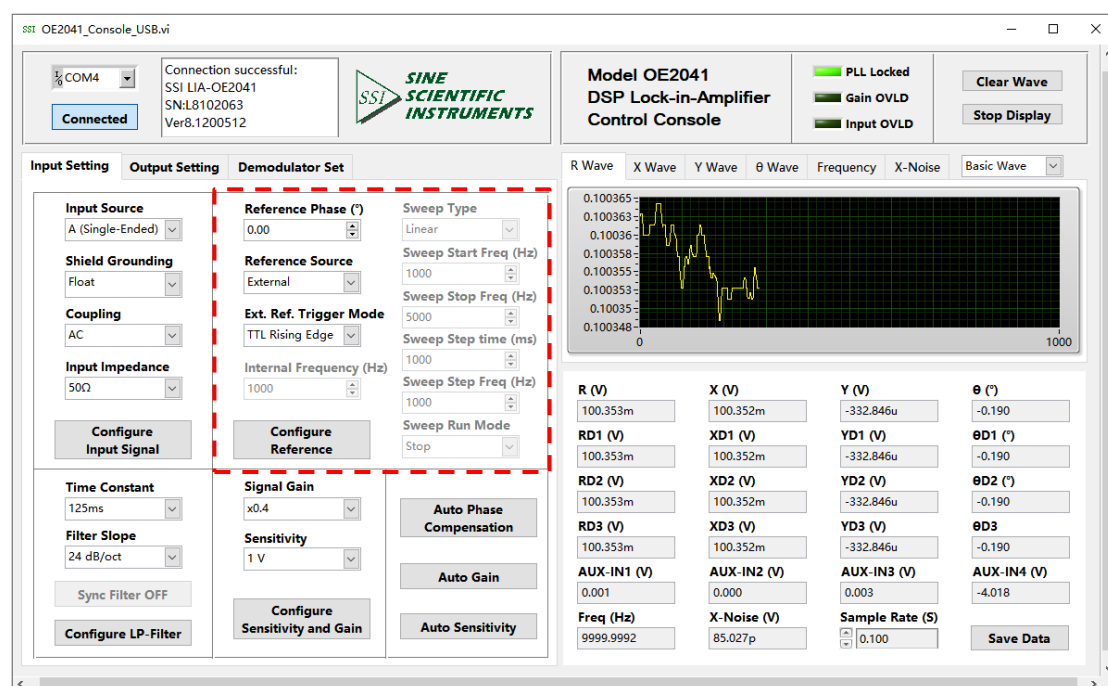


图65. 参考信号配置区域图

可供用户配置的选项如下表 6:

表6. 参考信号配置选项表

Phase(°) 参考相位设置	设置 PSD 算法两路正交参考信号的相移角度，移相精度为 0.01°，输入范围为-180°至+180°
Reference Source 参考信号源选择设置	External 外部参考信号
	Internal 内部参考信号
	Internal Sweep 内部扫频参考
	Self Reference 输入自参考信号
External Ref Trigger 外部参考信号触发方式设置	TTL Rising Edge TTL 信号上升沿检测
	Sine Zero Crossing Sine 信号过零检测
Int.Frequency 内部参考频率设置	用户手动输入，频率范围为 10 uHz 到 10 MHz，频率分辨率最小为 1 nHz

**注意:**

- 1.当选择好需要的设置后，需要点击“Configure Reference”，以完成各项参数的配置；全部参数都可同时更改，只需点击一次“Configure Reference”即可。
- 2.每次重新修改其中的设置后，都需要点击“Configure Reference”按钮以完成配置，否则设置无效。

当在的参考信号配置中的“Reference Source”里选择“Internal Sweep”时，可对此项进行配置，器软件配置区域如图 66 红框内所示：

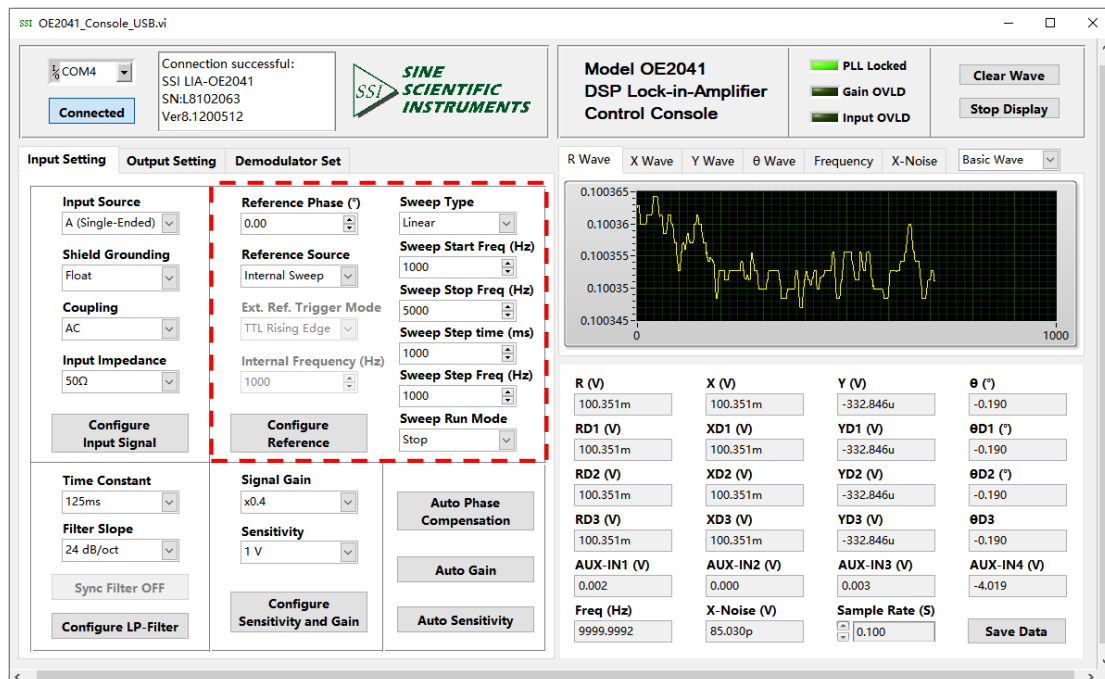


图66. 内部扫频参考配置区域图

可供用户配置的选项如下表 7:

表7. 内部扫频参考配置选项表

Sweep Type 内部扫描类型设置	Linear 线性扫频类型
	Log 对数扫描类型
Sweep Start Freq(Hz) 内部扫频开始频率设置	用于设定扫频的开始频率值, 由用户手动输入, 频率范围为 10 uHz 到 10 MHz, 频率分辨率最小为 1 nHz
Sweep Stop Freq(Hz) 内部扫频截止频率设置	用于设定扫频的截止频率值, 由用户手动输入, 频率范围为 10 uHz 到 10 MHz, 频率分辨率最小为 1 nHz
Sweep Step Time(ms) 扫频步进时间设置	用于设置每次步进的时间, 用户手动输入, 步长范围为 1 ms 到 100 s, 频率分辨率最小为 1 ms
Sweep Step Freq(Hz) 线性步进频率设置	用于设置每次步进的频率值, 用户手动输入, 步长范围为 10 uHz 到 10 MHz, 频率分辨率最小为 1 nHz
Sweep Step Percent(%) 对数步进百分比设置	用于设置每次步进的百分比, 用户手动输入, 步进范围为 0.001%至 100%, 分辨率最小为 0.001%
Int.Sweep Run Mode 扫频运行模式设置	Single 单次扫频 Loop 循环扫频 Stop 停止扫频

**注意:**

当选择好需要的设置后, 需要点击“Configure Reference”, 以完成各项参数的配置; 全部参数都可同时更改, 只需点击一次“Configure Reference”即可。

## 6.2.5 灵敏度和增益配置

该项参数的软件配置区域如图 67 红框内所示:

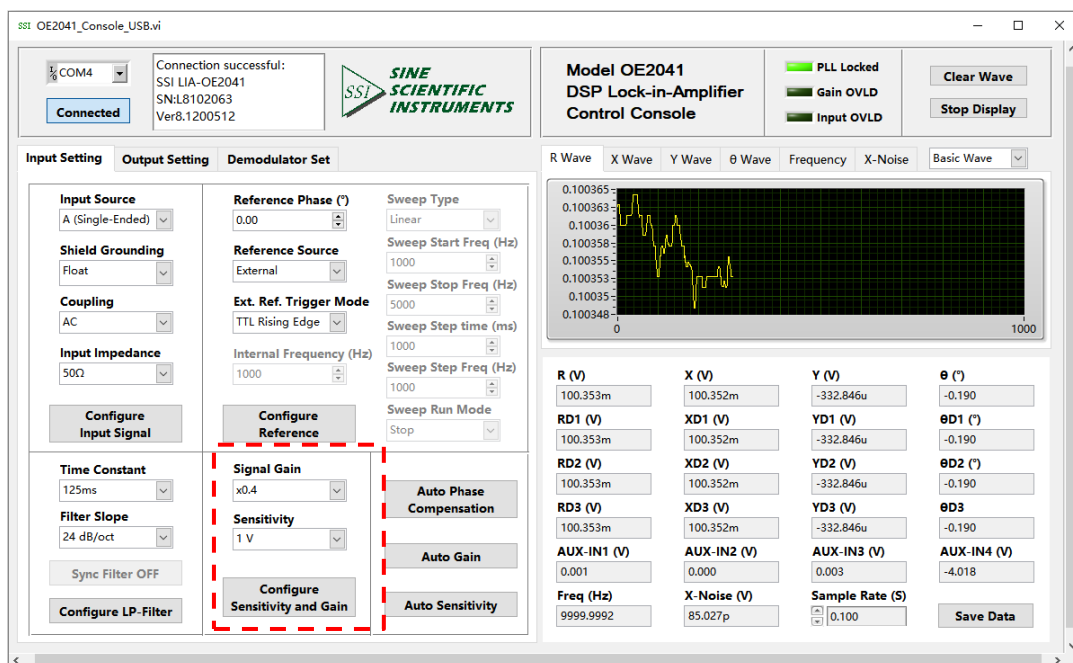


图67. 灵敏度和输入增益配置区域图

可供用户配置的选项如下表 8:

表8. 灵敏度和输入增益配置选项表

Signal Gain 信号输入增益设置	0.4	2	8	40
	200	600	1500	
Sensitivity 满偏灵敏度设置	1 nV/fA	200 nV/fA	50 uV/pA	10 mV/nA
	2 nV/fA	500 nV/fA	100 uV/pA	20 mV/nA
	5 nV/fA	1 uV/pA	200 uV/pA	50 mV/nA
	10 nV/fA	2 uV/pA	500 uV/pA	100 mV/nA
	20 nV/fA	5 uV/pA	1 mV/nA	200 mV/nA
	50 nV/fA	10 uV/pA	2 mV/nA	500 mV/nA
	100 nV/fA	20 uV/pA	5 mV/nA	1 V/uA

**注意:**

- 1.当选择好需要的设置后, 需要点击“Configure Sensitivity and Gain”, 以完成各项参数的配置; 全部参数都可同时更改, 只需点击一次“Configure Sensitivity and Gain”即可。
- 2.每次重新修改其中的设置后, 都需要点击“Configure Sensitivity and Gain”按钮以完成配置, 否则设置无效。

## 6.2.6 自动设置配置

自动设置的软件配置区域如图 68 红框内所示:

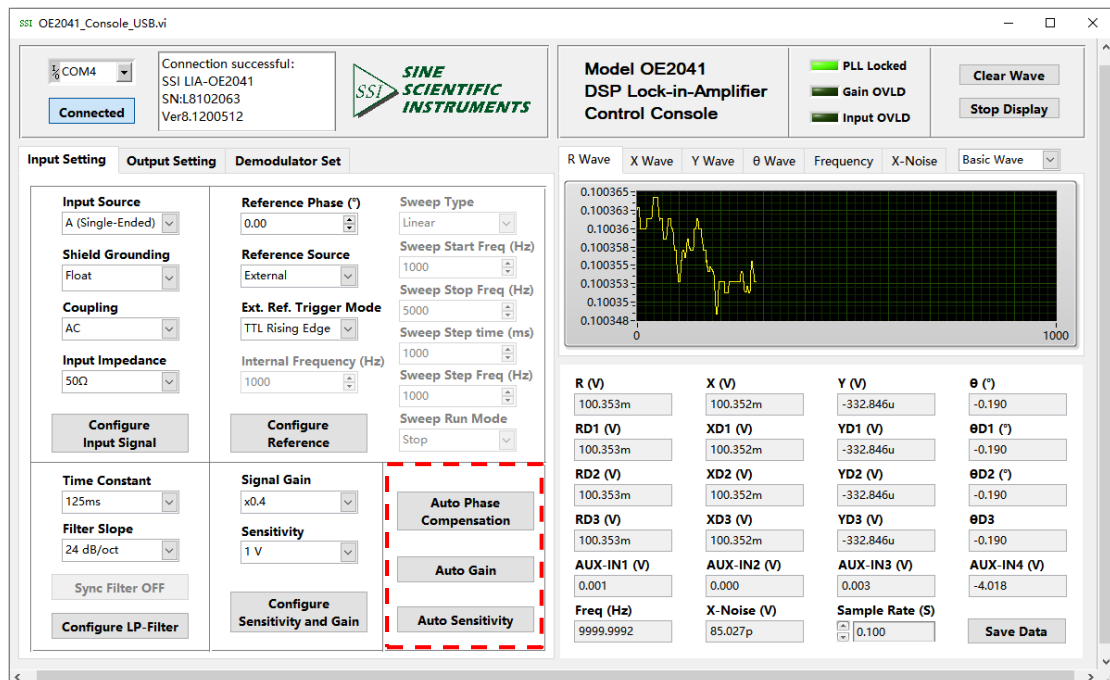


图68. 谐波及自动设置配置区域图

可供用户配置的选项如表 9:

表9. 谐波及自动设置配置选项表

Auto Phase Compensation 自动设置相移补偿	Disable/Enable 关闭/开启
Auto Gain 自动设置输入增益	Disable/Enable 关闭/开启
Auto Sensitivity 自动设置满偏灵敏度	Disable/Enable 关闭/开启

注意:

1.“自动灵敏度”、“自动动态储备”、“自动相移”和“自动量程”的配置相对独立，不是通过其他配置区域的“Configure XXX XXX”按钮，而是点击功能所在的按钮来选择开启自动功能。当按下按钮时，该按钮会变为“Processing”，表示 OE2031 正在执行自动功能，当执行完毕后，按钮会重新复位为初始状态，此时的“Signal Gain”和“Sensitivity”一项会更新为 OE2031 返回的值。

### 6.2.7 滤波器配置

滤波器参数的软件配置区域如图 69 红框内所示：

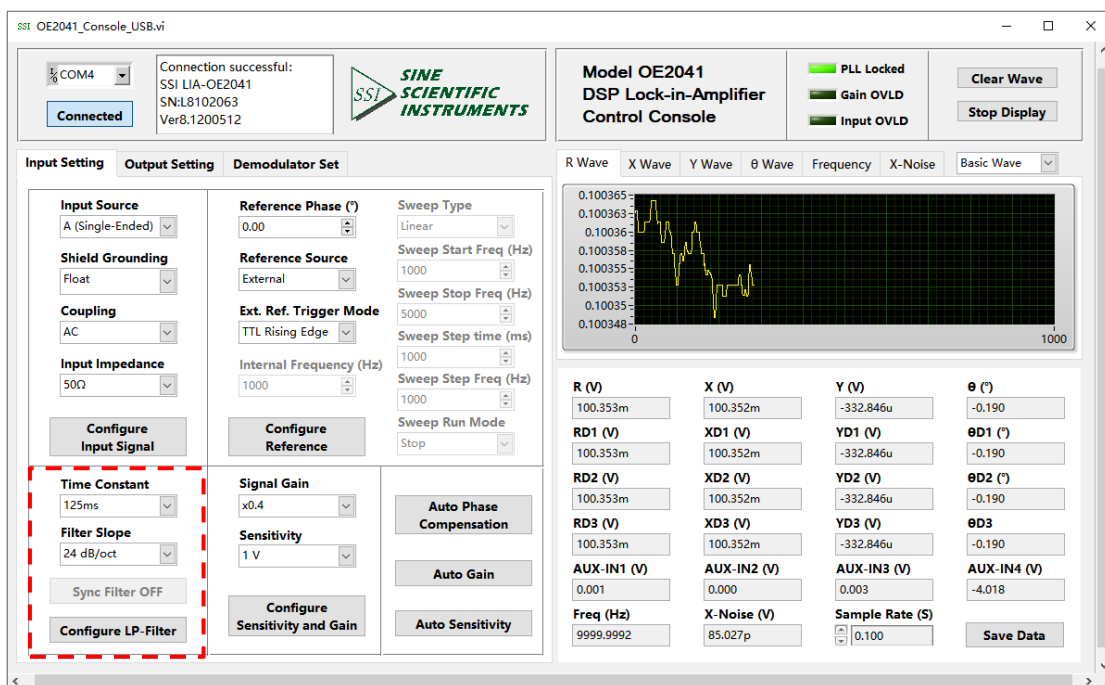


图69. 滤波器配置区域图

可供用户配置的选项如下表 10:

表10. 滤波器配置选项表

Time Constant 滤波器时间常数设置	30 ns	32 us	32 ms	35 s
	60 ns	65 us	65 ms	70 s
	125 ns	125 us	125 ms	140 s
	250 ns	250 us	250 ms	275 s
	500 ns	500 us	500 ms	550 s

	1 us	1 ms	1 s	1100 s
	2 us	2 ms	2 s	2200 s
	4 us	4 ms	4 s	4400 s
	8 us	8 ms	8 s	
	16 us	16ms	17 s	
Filter Slope 滤波器陡降设置	6 dB/oct 12 dB/oct 18 dB/oct 24 dB/oct 30 dB/oct 36 dB/oct 42 dB/oct 48 dB/oct			
Sync Filter OFF/ON 同步滤波器开启设置	Disable/Enable 关闭/开启			

**注意:**

1.当选择好需要的设置后,需要点击“Configure LP-Filter”,以完成各项参数的配置;全部参数都可同时更改,只需点击一次“Configure LP-Filter”即可。

2.每次重新修改其中的设置后,都需要点击“Configure LP-Filter”按钮以完成配置,否则设置无效。

3.“Sync Filter OFF”的配置相对独立,不是通过按钮“Configure LP-Filter”,而是点击本身的按键来选择是否开启自动功能。当按钮被按下并显示“Sync Filter ON”,表示 OE2031 已经开启了同步滤波器,效果如图 70 所示;当用户需要关闭同步滤波器时,再次点击该按钮会重新复位为初始状态“Sync Filter OFF”,表示 OE2031 已经关闭了同步滤波器功能。

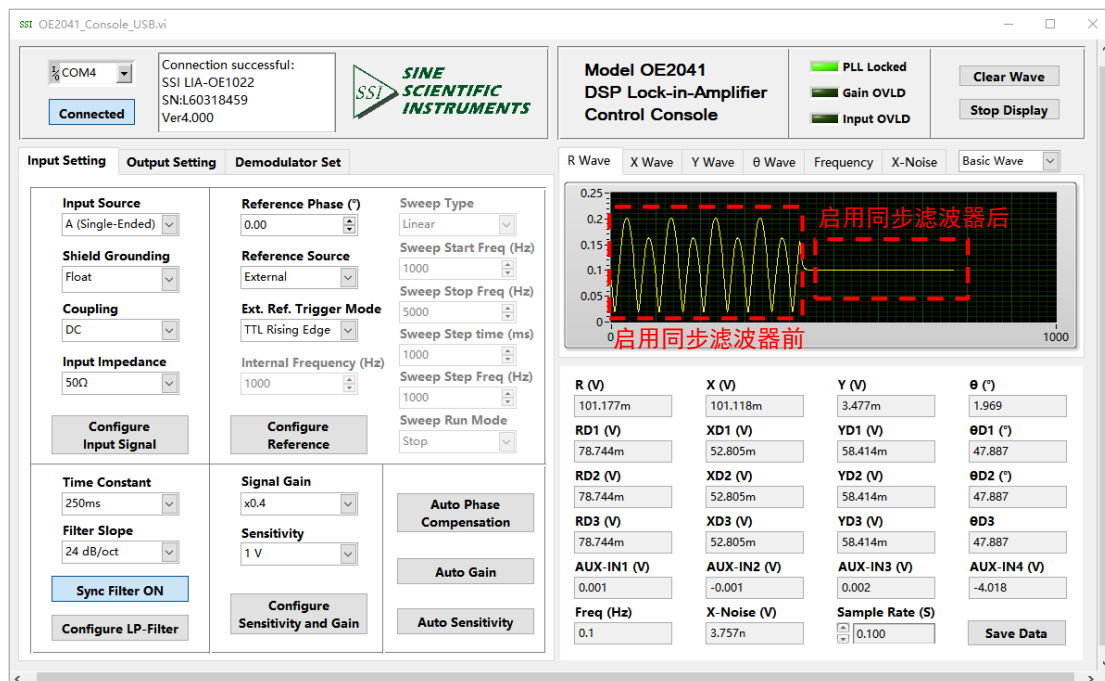


图70. 0.1Hz 时启动同步滤波器效果

## 6.2.8 输出通道配置

该项参数的软件配置区域如图 71 红框内所示：

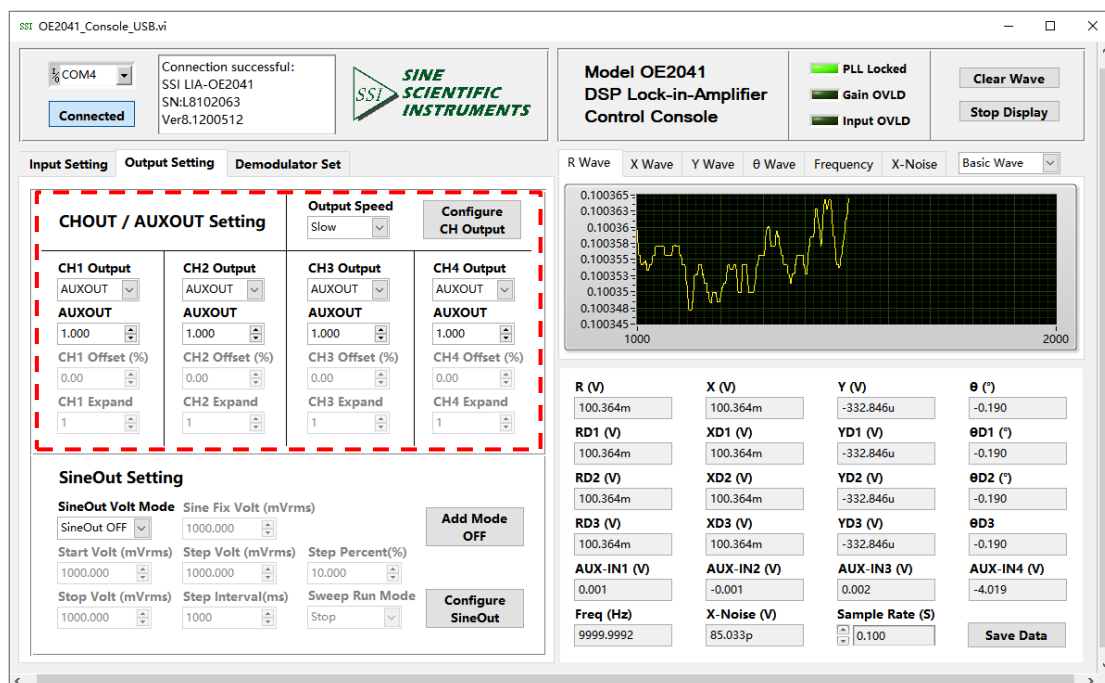


图71. 输出通道的配置区域图

可供用户配置的选项如下表 11：

表11. 输出通道配置选项表

CH Output 输出通道源设置	可以控制前面板上输出通道 CH1/CH2/CH3/CH4 输出用户需要的数值，数值类型包括 AUXOUT 自定义值、信号及解调通道的 X/Y/R/θ 值、AUX-IN 的输入值
AUXOUT 自定义输出值设置	可设置 CH1~CH4 输出-10V 至+10V 的自定义值
CH Offset(%) 偏置设置	可调范围是 -100% -- +100% ，其中最小步进为 0.01%，默认 0.00%，对 AUXOUT 以外的值可进行设置
CH Expand 放大设置	可调范围是 1~256，默认值为 1，对 AUXOUT 以外的值可进行设置
Speed 输出速度设置	可选择“快速/Fast”或者“慢速/Slow”。当选择“快速”时，CH 输出通道只能输出基波和解调通道的 R、X、Y 值

**注意：**

- 1.当设置好 CH1 至 CH4 输出配置之后，点击“Configure CH Output”，以完成各项参数的配置；全部参数都可同时更改。
- 2.每次重新修改其中的设置后，都需要点击“Configure CH Output”按钮以完成配置，否则设置无效。

## 6.2.9 正弦信号输出配置

该项参数的软件配置区域如图 72 红框内所示：

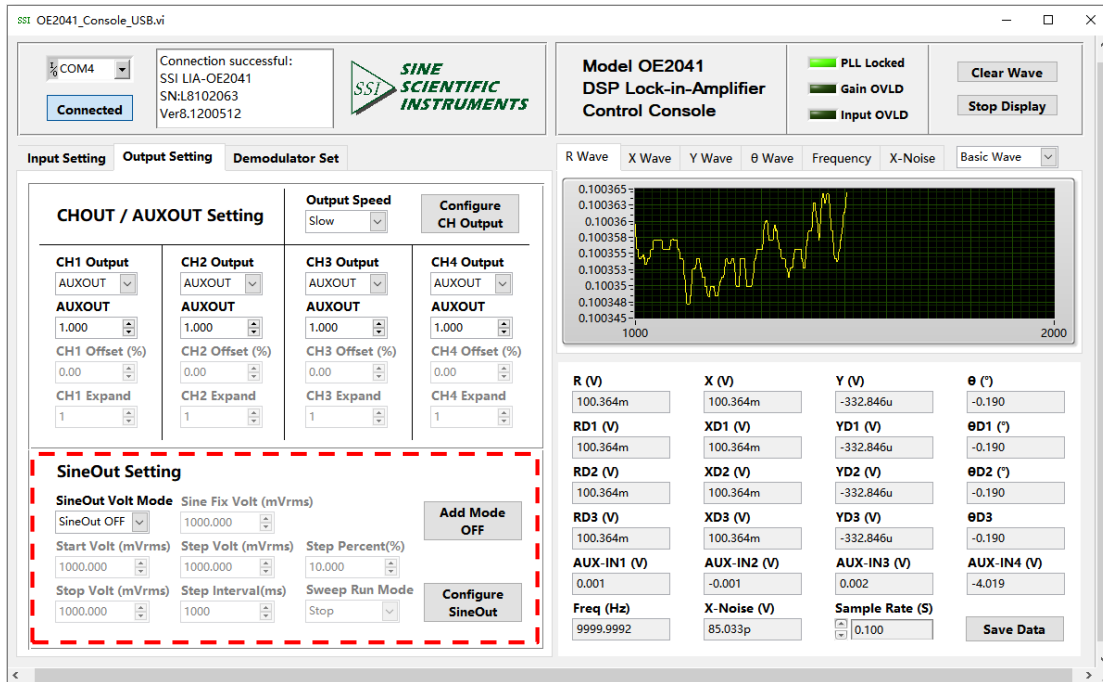


图72. 正弦信号输出配置区域图

可供用户配置的选项如下表 12：

表12. 正弦信号输出配置选项表

SineOut Mode 正弦信号输出模式设置	Sineout OFF 关闭 Sineout 输出
	Fixed 固定幅值的正弦信号
	Linear Sweep 幅值线性扫幅的正弦信号
	Log Sweep 幅值对数扫幅的正弦信号
Sine Fix Volt(mVrms) 定值信号幅值设置	当正弦信号输出模式选择定值正弦信号时可操作此项，由用户手动输入，电压值范围为 0.001mVrms 至 1000mVrms，最小分辨率为 1 uVrms
Start Volt(mVrms) 扫描开始幅值设置	用于设定扫幅的开始值，用户手动输入，电压值范围为 0.001mVrms 至 1000mVrms，最小分辨率为 1 uVrms
Stop Volt(mVrms) 扫描截止幅值设置	用于设定扫幅的截止值，用户手动输入，电压值范围为 0.001mVrms 至 1000mVrms，最小分辨率为 1 uVrms
Step Interval(ms) 扫描步进时间设置	用于设置每次步进的时间，用户手动输入，范围为 1 ms 到 100 s，频率分辨率最小为 1 ms

Step Volt(mVrms) 扫描步进幅值设置	用于设置每次步进的频率值，手动输入，电压值范围为 0.001mVrms 至 1000mVrms，最小分辨率为 1 uVrms
Step Percent(%) 扫描步进百分比设置	用于设置每次步进的百分比，手动输入，步进范围为 0.001%至 100%，分辨率最小为 0.001%
SineOut Run Mode 扫描运行模式设置	Single 单次扫频 Loop 循环扫频 Stop 停止扫频
Add Mode OFF/ON 叠加模式开启设置	用于设置开启前面板 ADD-IN 接口叠加功能

**注意：**

- 1.当设置好正弦信号的输出配置之后，点击“Configure SineOut”，以完成各项参数的配置；全部参数都可同时更改。
- 2.每次重新修改其中的设置后，都需要点击“Configure SineOut”按钮以完成配置，否则设置无效。
- 3.“Add Mode OFF”的配置相对独立，不是通过按钮“Configure SineOut”，而是点击本身的按键来选择是否开启功能。

## 6.2.10 解调器配置

该项参数的软件配置区域如图 73 红框内所示：

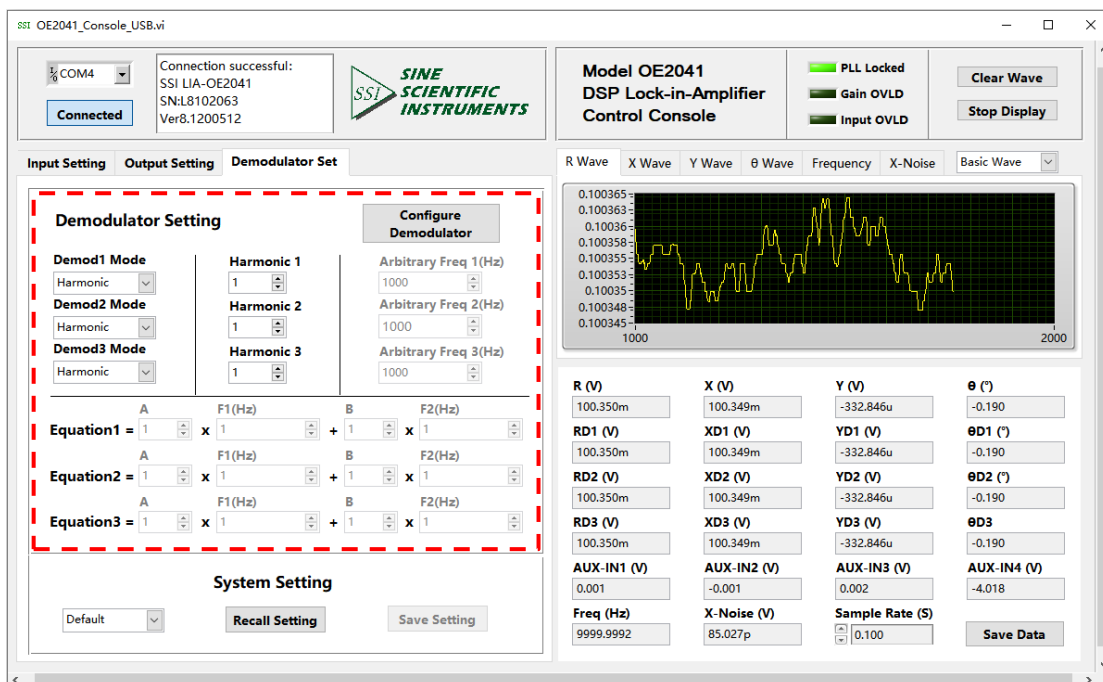


图73. 解调器配置区域图

可供用户配置的选项如下表 13：



表13. 辅助输出配置选项表

Demod Mode 解调器模式设置	Harmonic Mode 谐波解调模式
	Arbitrary Freq Mode 任意频率解调模式
	Equation Mode 公式组合解调模式
Harmonic 谐波阶数设置	用于设置谐波阶数，可设置范围为 1~32767 的整数，默认为 1，就是信号基波
Arbitrary Freq 任意频率设置	用于设置解调器的任意频率值，用户手动输入，频率范围为 10 uHz 到 10 MHz，频率分辨率最小为 1 nHz
Equation=A×F1+B×F2 公式组合设置	用于设置解调器的公式元素值，用户手动收入，A、B 范围是-32767 至 32767 的整数，F1、F2 范围是 10 uHz 到 10 MHz，频率分辨率最小为 1 nHz

**注意：**

1.当设置好辅助输出配置之后，点击“Configure Demodulator”，以完成各项参数的配置；全部参数都可同时更改。

2.每次重新修改其中的设置后，都需要点击“Configure Demodulator”按钮以完成配置，否则设置无效。

## 6. 2. 11 系统设置保存和读取

该项参数的软件配置区域如图 74 红框内所示：

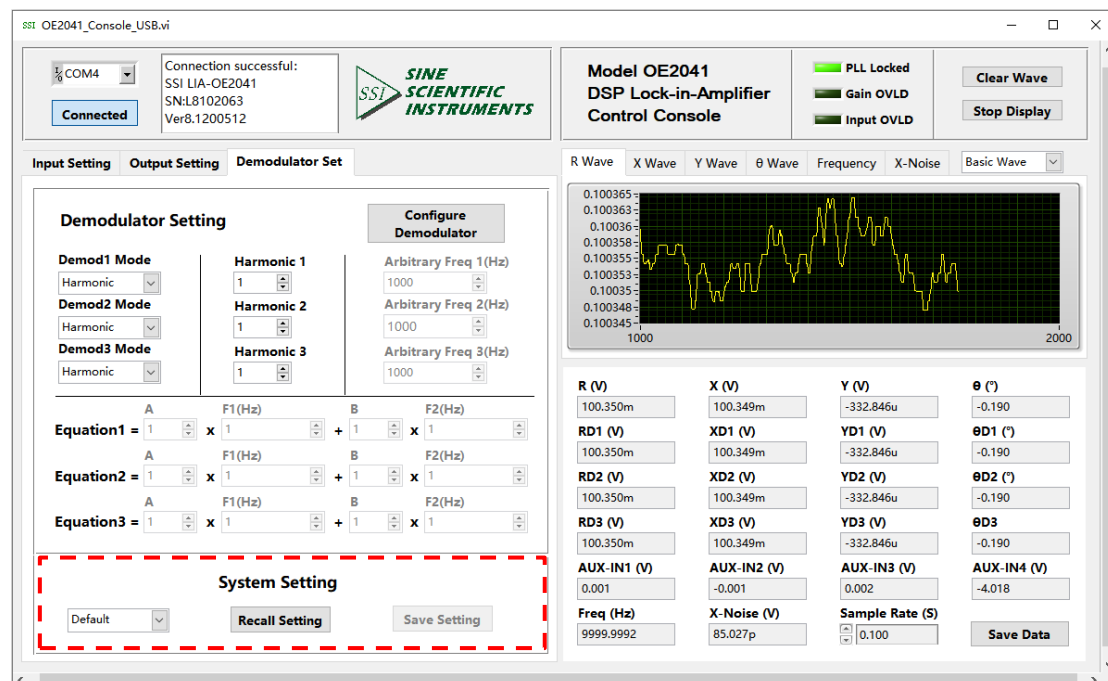


图74. 系统配置保存读取区域图

红框中左边的下拉窗口可以选择“Default、S1、S2、S3、S4”五个选项，其中“Default”是系统默认设置，只能选择“Recall Setting”；而“S1、S2、S3、S4”是系统内部 4 个配置保存区，可以保存当前配置情况，要把当前配置覆盖到保存区，可以选择“S1、S2、S3、S4”中的一个，然后点击“Save Setting”；当需要把以前保存的配置还原出来，可以选择对应的保存区，再点击“Recall Setting”即可。

## 6.2.12 数据保存

软件有数据记录保存的功能，可根据用户需要选择是否保存一段时间内的 OE2031 采集到的数据。

保存的数据包括测量信号的 R、X、Y、 $\theta$ 、频率和噪声的值；测量的三路解调器的 R、X、Y 和  $\theta$  的值；以及四路辅助输入的信号值。

选择是否存储数据的具体步骤如下：

1. 当软件运行时，点击图 75 红框内“Save Data”按钮，当按钮被按下并显示“Saving...”，表示正在保存当前采集的数据。
2. 数据以 Excel 表格的形式保存，文件名为“Data\_recorded\_excel.xls”，保存在程序目录下。
3. 再次按下“保存中...”按钮，按钮状态由“保存中...”重新变为“保存数据”，表示停止保存采集的数据。
4. 在“Sample Rate (S)”可以修改当前显示和保存数据的采样率，输入范围为 0.001s~100s。

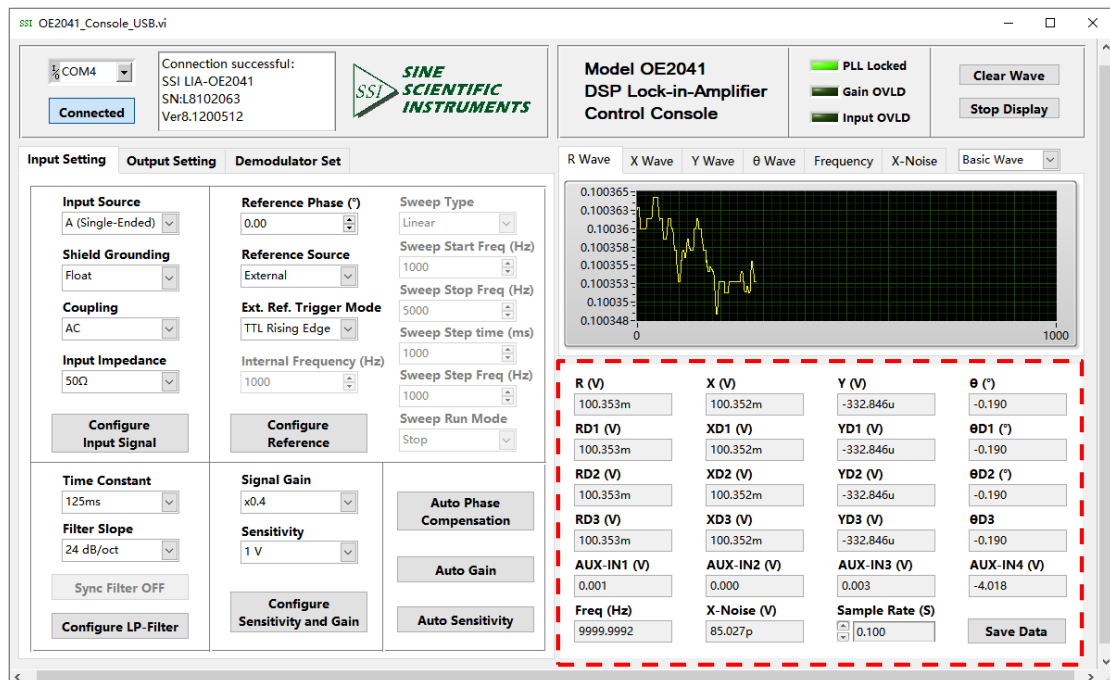


图75. 数据保存配置区域图

## 6.2.13 波形显示

该项显示的软件配置区域如图 76 红框内所示：

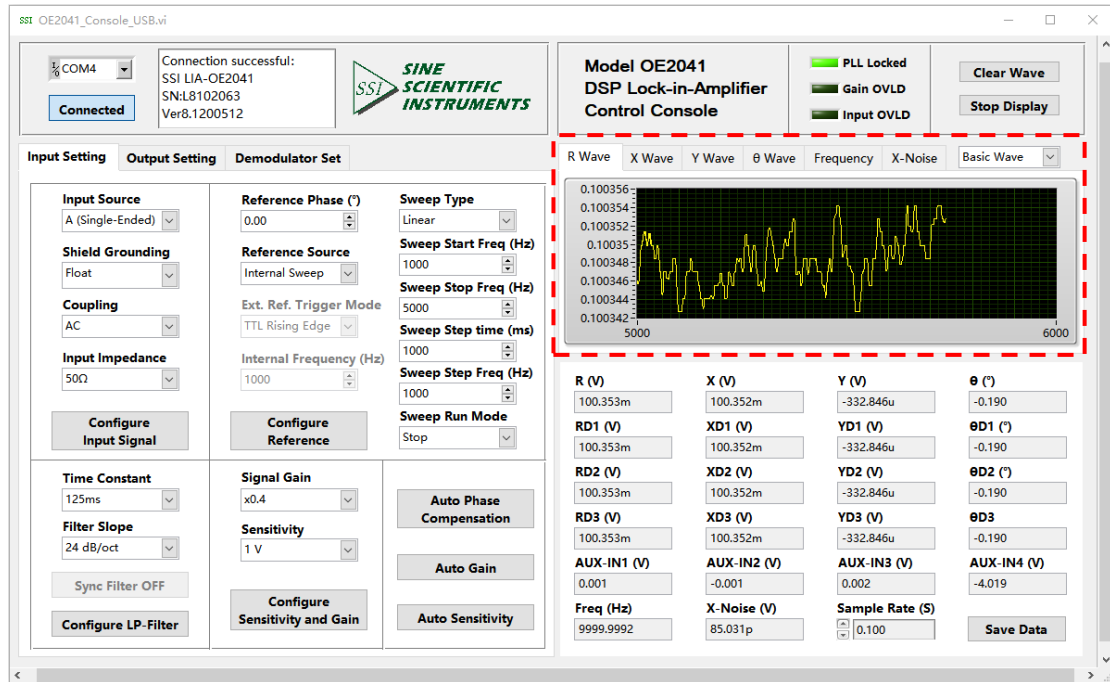


图76. 波形显示图

波形显示窗口可以显示的数据波形包括测量信号的 R、X、Y、 $\theta$ 、频率和噪声的值；测量的三路解调器的 R、X、Y 和  $\theta$  的值；以及四路辅助输入的信号值。

可以通过红框上方的标签页和下拉窗口来选择不同的数据显示波形。

### 6.3 软件使用实例

本使用实例将简单演示如何使用 OE2031 PC 软件进行锁相放大器的参数配置以及 R、X、Y 和  $\theta$  值的观察和记录。

首先需要按照前面 6.2 的软件使用说明，成功连接 OE2031 与 PC 机，然后就可以开始进行配置了。

假设用户需要进行以下锁相放大器设置，并进行数据保存：

表14. 实例配置表

输入信号类型	单端电压输入
输入信号大小	40mV
输入阻抗	50 $\Omega$
输入耦合方式	AC
输入增益	使用自动功能 Auto Gain
满偏灵敏度	使用自动功能 Auto Sensitivity
参考信号输入	使用外部参考, 1000 Hz
参考信号触发方式	TTL 上升沿触发
移相角度	0°
低通滤波器的时间常数	250 ms
滤波器陡降	24 dB/oct
数据采样率	1 s

要完成以上设置，具体操作步骤如下：

1. 首先根据表 14，在输入信号配置中选择输入信号类型、输入耦合方式和是否开启陷波器，其它选项默认，如下图 77 所示，最后需要点击“Configure Input Signal”，以完成输入信号的配置：

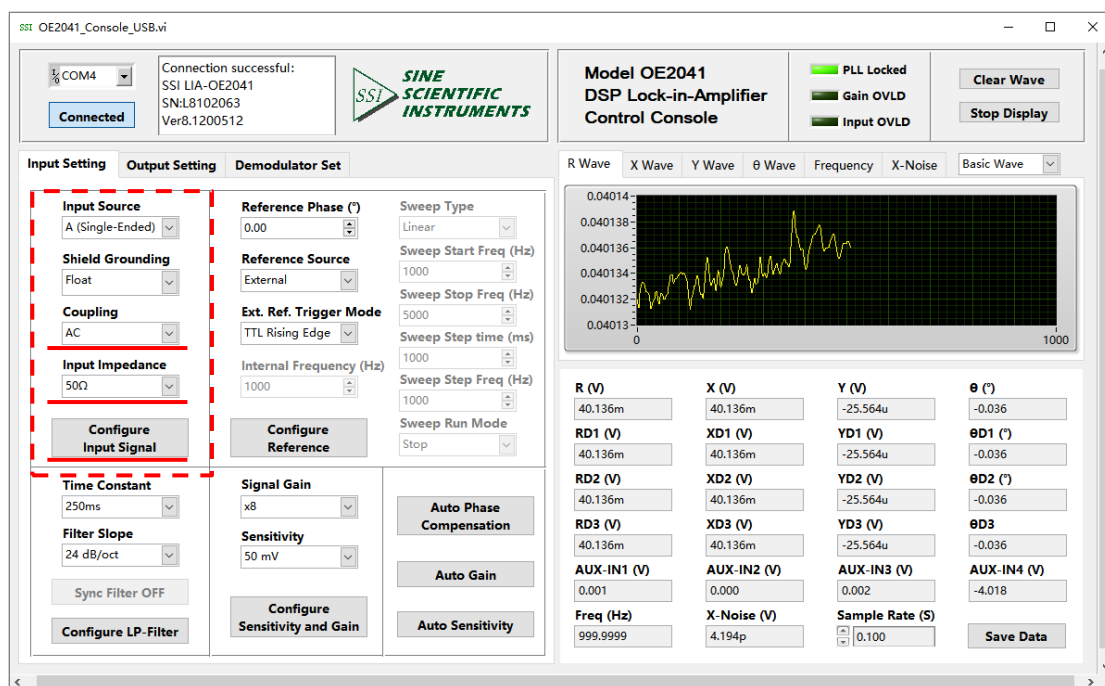


图77. 输入信号配置图

2. 根据表 14, 在参考信号配置区域选择参考信号源类型、外部参考和参考相位值, 其它选项默认, 如下图 78 所示, 最后需要点击“Configure Reference”, 以完成配置:

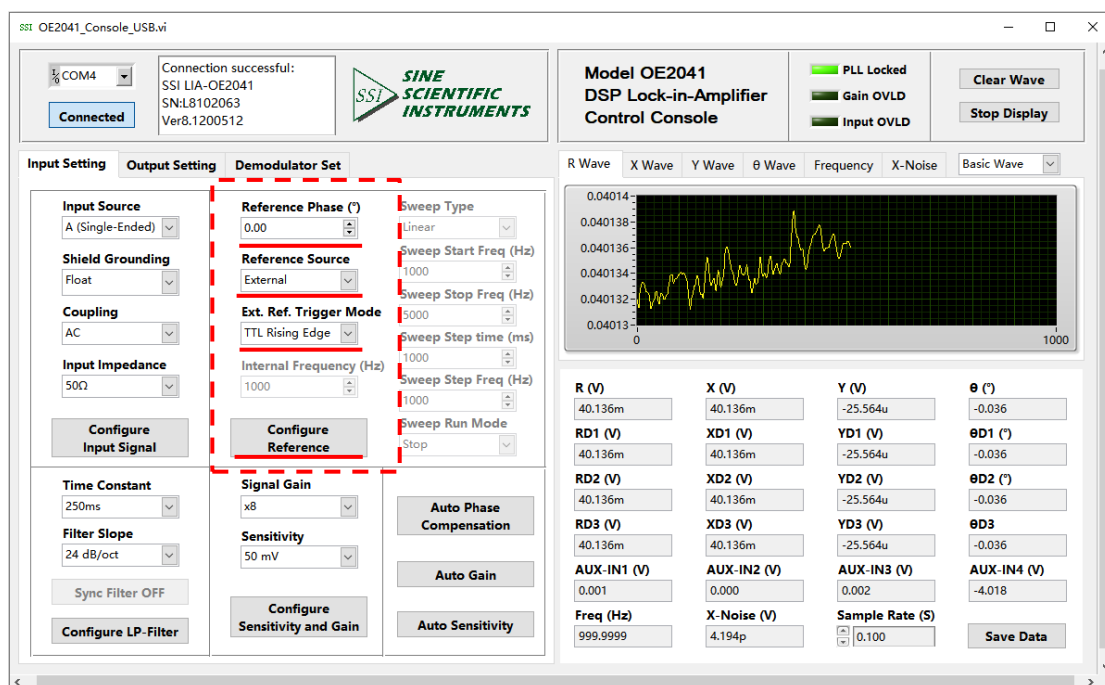


图78. 参考信号配置图

3. 根据表 14, 在滤波器配置区域选择好时间常数和滤波器陡降, 其它选项默认, 如图 79 所示, 最后需要点击“Configure LP-Filter”, 以完成配置;

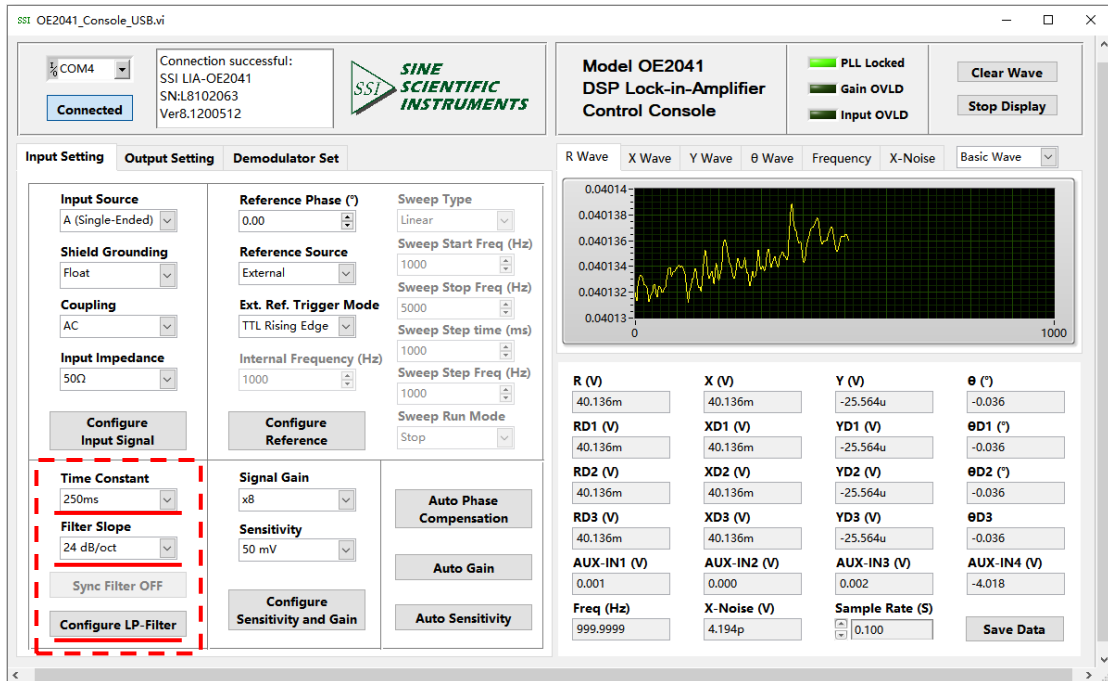


图79. 滤波器配置图

4. 根据表 14, 在灵敏度和增益配置区域选择储备类型、灵敏度类型, 其它选项默认, 如图 80 所示, 最后需要点击“Configure Sensitivity and Gain”, 以完成配置;

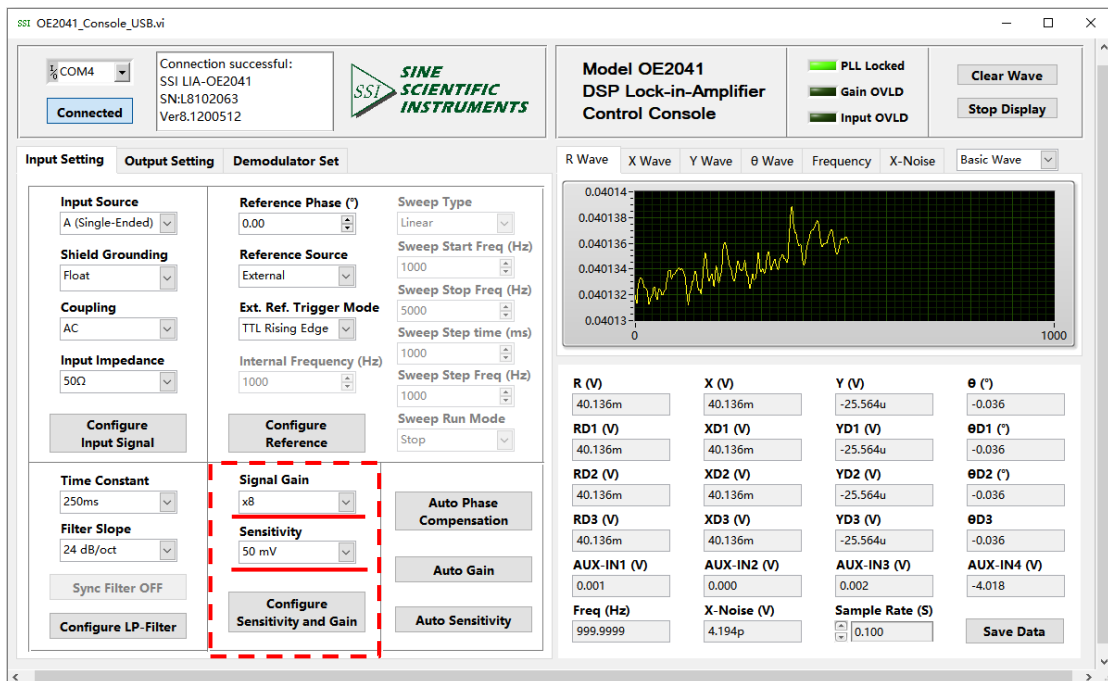


图80. 动态储备和灵敏度配置图

另外, 由于选择使用“Auto Sensitivity”和“Auto Gain”来自动设置满偏灵敏度, 只需要分别点击“Auto Sensitivity”和“Auto Gain”按钮, “该按钮会变为“Processing...””, 表示 OE2031 正在执行自动功能, 当执行完毕后, 按钮会重新复位为初始状态, 此时的“增益”和“灵敏度”一项会更新为 OE2031 返回的值。

此时，再看主界面上的“Sensitivity”一项，对比图 80，发现 Sensitivity 已经改变为合适的灵敏度了（由 1V 变为 50 mV）；而 Gain 也又 0.4 变成 8 倍了，如图 81 所示：

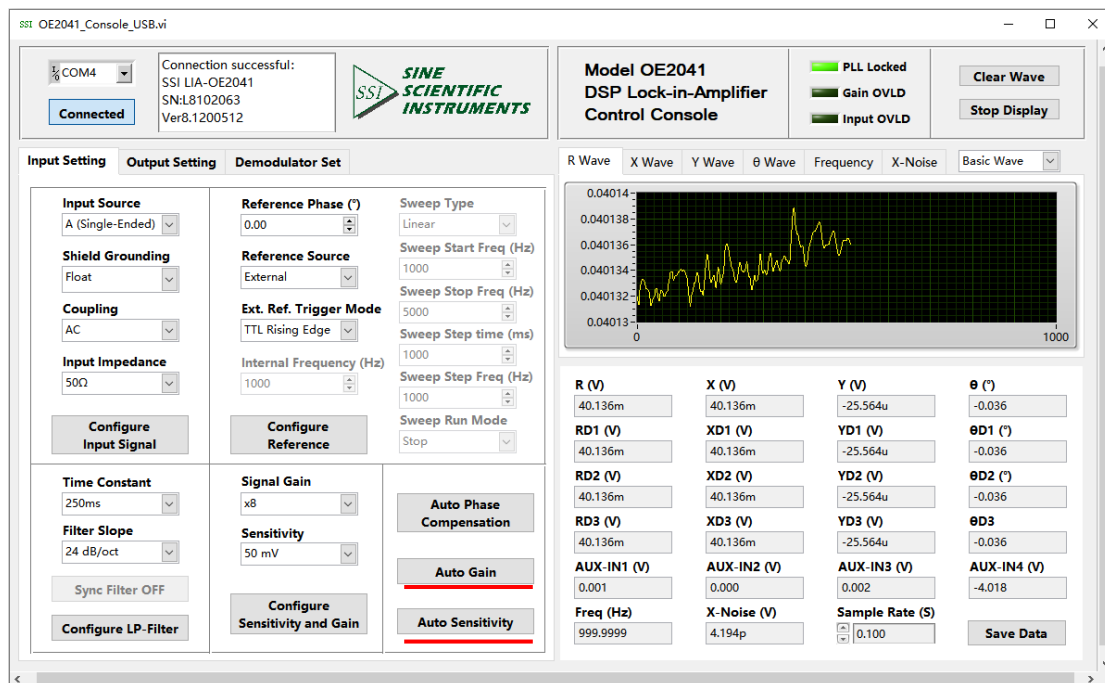


图81. 自动灵敏度和增益设置

5. 以上步骤 1-4 已经根据要求配置完了 OE2031，其它选项默认，此时可以开始进行数据的采集和保存了。

数据以 Excel 表格的形式保存在选定目录下，文件名为“Data\_recorded\_excel.xls”，共有 23 列数据。

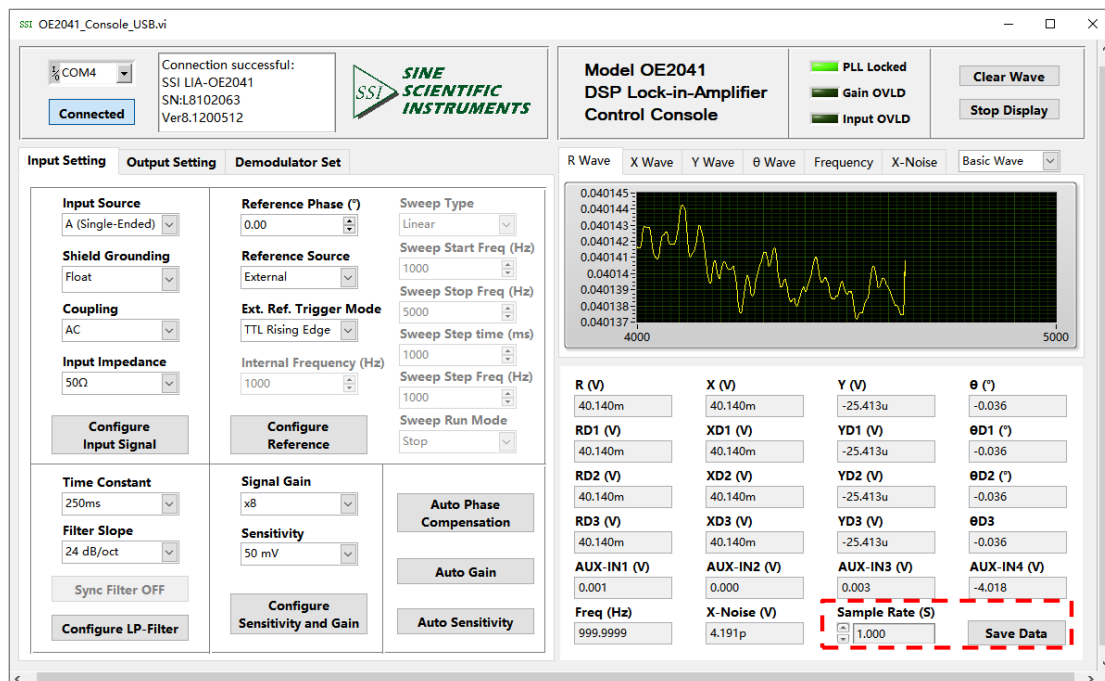


图82. 数据保存暂停中

如图 82 所示，点击红框内按钮“Save Data”，当按钮被按下并显示“Saving...”，表示正在

保存当前采集的数据，如图 83 所示：

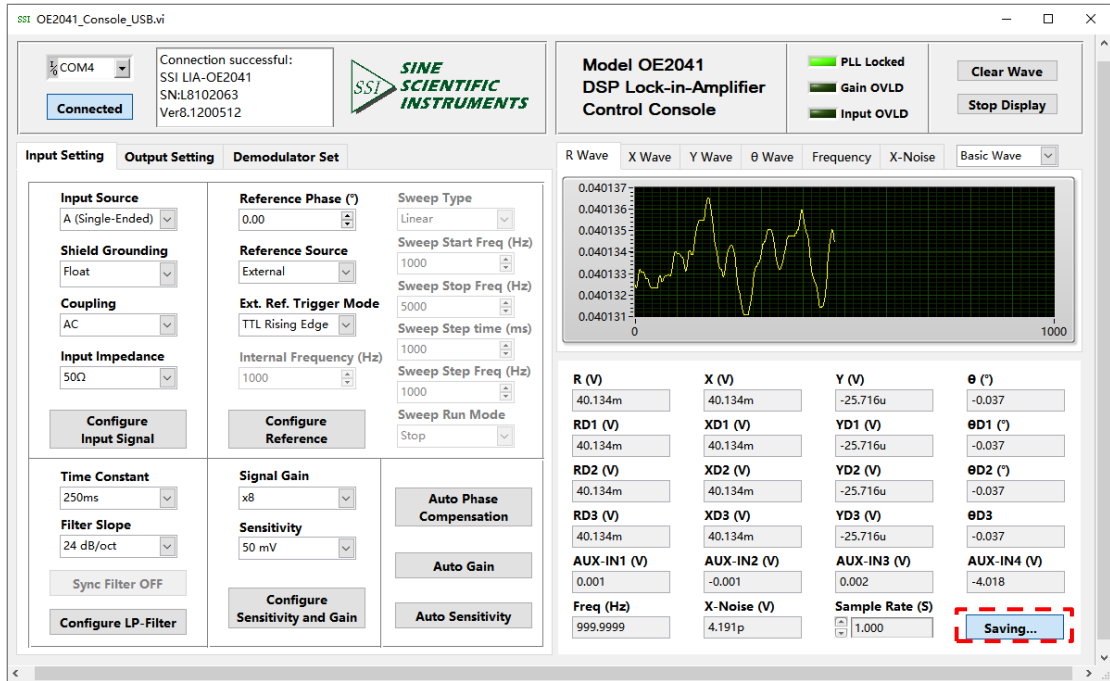


图83. 数据保存执行中

保存到硬盘的 Excel 文件如图 84 所示，打开文件后，数据格式如图 85 所示。

名称	修改日期	类型	大小
Data_recorded_excel.xls	2020/05/13 18:29	Microsoft Excel ...	40 KB
OE2041_Console_EN.aliases	2020/05/13 18:16	ALIASES 文件	1 KB
SSI OE2041_Console_EN.exe	2020/05/13 18:16	应用程序	1,195 KB
OE2041_Console_EN.ini	2020/05/13 18:16	配置设置	1 KB

图84. 保存数据表格

A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	N	O	P	Q	R	S	T	U	V	W	
1	2020/5/13	18:29:26	采样间隔: 1.000 s																				
2	X	Y	R	θ	XD1	YD1	RD1	θD1	XD2	YD2	RD2	θD2	XD3	YD3	RD3	θD3	XNoise	YNoise	Frequency	AUXADC1	AUXADC2	AUXADC3	AUXADC4
3	0.0401349	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	4.19E-12	0	999.9999	0.000938	-0.00031	0.002188	-4.01825
4	0.0401349	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	4.19E-12	0	999.9999	0.000938	-0.00031	0.002188	-4.01794
5	0.0401349	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	4.19E-12	0	999.9999	0.000625	-0.00063	0.002188	-4.01762
6	0.0401349	-2.56E-05	0.040135	-0.03655	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03655	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03655	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03655	4.19E-12	0	999.9999	0.001563	-0.00031	0.002188	-4.01734
7	0.0401349	-2.56E-05	0.040135	-0.03661	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03661	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03661	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03661	4.19E-12	0	999.9999	0.00125	-0.00031	0.002188	-4.01702
8	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03661	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03661	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03661	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03661	4.19E-12	0	999.9999	0.00125	0	0.002188	-4.01762
9	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03661	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03661	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03661	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03661	4.19E-12	0	999.9999	0.000625	-0.00031	0.002188	-4.01762
10	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03661	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03661	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03661	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03661	4.19E-12	0	999.9999	0.000938	0	0.0025	-4.01731
11	0.0401351	-2.56E-05	0.040135	-0.03659	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03659	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03659	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03659	4.19E-12	0	999.9999	0.001563	0.000313	0.001875	-4.01681
12	0.0401351	-2.56E-05	0.040135	-0.03652	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03652	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03652	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03652	4.19E-12	0	999.9999	0.00125	0	0.002813	-4.01669
13	0.0401352	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	4.19E-12	0	999.9999	0.000938	0.000313	0.001875	-4.01825
14	0.0401354	-2.56E-05	0.040135	-0.03645	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03645	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03645	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03645	4.19E-12	0	999.9999	0.000938	-0.00031	0.001875	-4.01794
15	0.0401356	-2.56E-05	0.040136	-0.03638	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03638	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03638	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03638	4.19E-12	0	999.9999	0.000625	-0.00063	0.001875	-4.01887
16	0.0401357	-2.56E-05	0.040136	-0.03629	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03629	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03629	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03629	4.19E-12	0	999.9999	0.00125	-0.00031	0.001875	-4.01856
17	0.0401359	-2.56E-05	0.040136	-0.03622	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03622	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03622	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03622	4.19E-12	0	999.9999	0.000938	-0.00031	0.002188	-4.01825
18	0.0401359	-2.56E-05	0.040136	-0.03622	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03622	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03622	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03622	4.19E-12	0	999.9999	0.000938	-0.00031	0.001875	-4.01794
19	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03622	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03622	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03622	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03622	4.19E-12	0	999.9999	0.00125	0	0.002188	-4.01762
20	0.0401359	-2.56E-05	0.040136	-0.03622	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03622	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03622	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03622	4.19E-12	0	999.9999	0.00125	-0.00031	0.002188	-4.01794
21	0.0401359	-2.56E-05	0.040136	-0.03627	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03627	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03627	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03627	4.19E-12	0	999.9999	0.000938	0	0.002188	-4.01794
22	0.0401358	-2.56E-05	0.040136	-0.03629	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03629	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03629	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03629	4.19E-12	0	999.9999	0.000938	0	0.002188	-4.01919
23	0.0401356	-2.56E-05	0.040136	-0.03634	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03634	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03634	0.040136	-2.56E-05	0.040136	-0.03634	4.19E-12	0	999.9999	0.00125	0	0.0025	-4.01981
24	0.0401355	-2.56E-05	0.040135	-0.03642	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03642	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03642	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03642	4.19E-12	0	999.9999	0.00125	-0.00031	0.001875	-4.01919
25	0.0401353	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	0.040135	-2.56E-05	0.040135	-0.03649	4.19E-12	0	999.9999	0.000938	-0.00063	0.002188	-4.0195

图85. Data\_recorded\_excel.xls 文件格式

## 7. 性能测试

### 简介

本章性能测试的目的是让用户验证本设备的测量结果能否正确，同时增加对设备的信心。

每一项测试的结果可以记录在本章最后的性能测试记录表上。

### 序列号

如果有疑问需要联系我们公司，请记下设备的序列号，方便我们登记资料。序列号在设备背面、光盘盒和包装箱上均有标明。同时设备开启后，在<INFO>中也可以查看序列号。

### 固件版本

设备开启后，在前面板的<INFO>中可以查看设备的固件版本号。

### 预热

由于设备内部芯片存在温漂现象，为了减少测试结果的误差，在测试之前，最好先启动设备预热一段时间（30-60 分钟）。

### 测试记录

本章最后有一份性能测试记录表，填写之前最好备份一份。在完成所有测试并填写完记录表后，可以根据记录表上的数据来判断设备的性能测试是否通过。请保存好记录表，方便以后跟我们工程师联系。

### 测试失败

如果测试失败，请重新检查一遍本设备和外部设备的设置是否正确；设置检查完成后，确保设置正确，预热后重新进行测试。如果条件允许，更换其他外部设备再进行测试。

如果测试还是失败，请查询设备的序列号和固件版本号，并准备好性能测试记录表，与我们公司进行联系。

## 测试必要设备

### 1.函数信号发生器

Freq Range	1 Hz to 100 MHz
Freq Accuracy	Better than 5 ppm
Amplitude Accuracy	0.2dB from 1 Hz to 10 MHz
Spurious	≤-55 dBc
TTL SYNC	Available
Output Setup	50Ω or High Z

推荐 AGILENT 33250A

### 2.数字万用表

Voltage Range	≥20 V, 4 1/2 digits
Accuracy	≤0.005%

推荐 KEITHLEY 2100

### 3.直流稳压源

Voltage Range	≥10 V
Accuracy	<10 mVpp

推荐 RIGOL DP831A

### 4.连接器

BNC 电阻	50 Ω
BNC-T 型连接器	

## 前面板液晶测试

打开背部电源开关，启动设备；观察液晶屏幕，是否点亮；在开机界面中，观察屏幕是否存在坏点。

## 键盘测试

在启动设备后，尝试按下某一个按键，会听到设备发出“滴”声；测试每一个按键，观察屏幕，看对应的设置是否改变；最后在<Sensitivity>中测试旋钮是否工作正常。

## 7.1 启动测试

通过启动测试检测锁相放大器的硬件。必须在进行其它性能测试前完成这项测试。

### 设备

在本测试中不需要外部设备。

### 步骤

- 1) 打开背部电源开关，启动锁相放大器；
- 2) 观察设备屏幕、键盘功能、背部散热风扇是否工作正常；
- 3) 在本章最后的测试记录表中记录通过与否。

## 7.2 直流偏置

本项测试主要进行输入端直流偏置的测试。

### 设备

使用 50  $\Omega$  BNC 电阻负载将 A 接口短路，短路后锁相放大器可以测量自身的直流偏置。

### 步骤

- 1) 先关闭再打开背部电源开关，然后在<Recall>中读取<Default>设置；
- 2) 按以下顺序修改设置：
  - <Ref.source>: 修改为<Internal>。
  - <Ref.Frequency>: 修改为 1 Hz。
  - <Sensitivity>: 使用旋钮修改为<1 mV>。
  - <Input Range>: 使用旋钮修改为<400uV>。
- 3) 等待 10 秒后，记录<R>值；
- 4) 修改设置：
  - <Coupling>: 修改为<DC>。
- 5) 等待 10 秒后，记录<R>值；
- 6) 到此完成直流偏置测试，在本章最后的测试记录表中填入数据。

## 7.3 共模抑制

本项测试主要进行锁相放大器的共模抑制测试。

### 设备

我们使用信号发生器产生的正弦波作为输出提供信号。

连接锁相放大器的 SINE OUT 输出端与 A、B 输入端。把 BNC T 型接头插到 SINE OUT 接口上，使用 2 条等长的信号线（带 BNC 公接头）分别连接 T 型头与 A、B 接口。

### 步骤

- 1) 先关闭再打开背部电源开关，然后在<Recall>中读取<Default>设置；
- 2) 按以下顺序修改设置：
  - <Sensitivity>: 使用旋钮修改为<1 V>。
  - <Ref.source>: 修改为<Internal>。
  - <Ref.Frequency>: 修改为 100 Hz。
- 3) 等待<R>值稳定，<R>值应该为 1.000 Vrms（3%误差内）；
- 4) 按以下顺序修改设置：
  - <Coupling>: 修改为<DC>。
  - <Source>: 修改为<A-B>。
  - <Sensitivity>: 使用旋钮修改为<10mV>。
- 5) 等待 10 秒后，记录<R>值；
- 6) 到此完成共模抑制的测试，共模抑制比  $CMRR = 20\lg(1.0/R)$ ，其中 R 值单位为 V。在本章最后的测试记录表中填入数据。

## 7.4 幅值精度和平坦度

本项测试主要进行幅值精度和频率响应的测试。

### 设备

我们使用函数信号发生器提供精准的频率和正弦波。

使用一条信号线（带 BNC 公接头）连接函数信号发生器的输出接口到锁相放大器的 A 接口，使用另一条信号线连接函数信号发生器的参考信号接口和锁相放大器的 REF IN 接口。

设置函数信号发生器：

函数：	正弦波
频率：	1 kHz
幅值：	1 Vrms
偏置：	0 V
输出：	50 Ω
扫频：	off
调整：	none

## 步骤

- 1) 先关闭再打开背部电源开关，然后在<Recall>中读取<Default>设置；
- 2) 修改设置：
  - <Filter dB/oct>: 修改为 24 dB/oct。
  - <Impedance>: 修改为 50 Ω。
- 3) 幅值精度的测试需要保持函数信号发生器的频率为 1 kHz，按以下顺序修改其幅值和锁相放大器的<Sensitivity>:

<u>Sensitivity</u>	<u>Amplitude</u>
1 V	1.0000 Vrms
200 mV	200.00 mVrms
100 mV	100.00 mVrms
20 mV	20.000 mVrms
10 mV	10.000 mVrms

- a) 设置函数信号发生器的幅值；
  - b) 设置锁相放大器的<Sensitivity>；
  - c) 等待 10 秒后，记录<R>值，然后测试另外一组数据；
  - d) 重复 3a 到 3c 直到完成幅值精度测试。
- 4) 频率响应的测试在大于 1 kHz 的频率下进行，按以下顺序修改函数发生器的频率：

<u>Test Frequency</u>
24 kHz
240 kHz
2.4 MHz
9.6MHz

- a) 设置锁相放大器的<Sensitivity>为<200 mV>；
  - b) 设置函数信号发生器幅值为 200.00 mVrms；
  - c) 按顺序设置函数信号发生器的频率；
  - d) 等待 10 秒后，记录<R>值，然后测试另外一组数据；
  - e) 重复 4c 到 4d 直到完成频率响应测试。
- 5) 到此完成幅值精度和频率响应的测试，在本章最后的测试记录表中填入数据。

## 7.5 幅值线性度

本项测试主要进行幅值线性度的测试，测试锁相放大器如何在信号小于满量程的情况下准确测量。

### 设备

我们使用函数信号发生器提供精准的频率和正弦波。

使用一条信号线（带 BNC 公接头）连接函数信号发生器的输出接口到锁相放大器的 A 接口，使用另一条信号线连接函数信号发生器的参考信号接口和锁相放大器的 REF IN 接口。

设置函数信号发生器：

函数： 正弦波  
 频率： 1 kHz  
 幅值： 1 Vrms  
 偏置： 0 V  
 输出： 50 Ω  
 扫频： off  
 调整： none

## 步骤

- 1) 先关闭再打开背部电源开关，然后在<Recall>中读取<Default>设置；
- 2) 修改设置：
  - <Filter dB/oct>： 修改为<24 dB/oct>。
  - <Impedance>： 修改为 50 Ω。
  - <Sensitivity>： 使用旋钮修改为<1 V>。
- 3) 保持函数信号发生器的频率为 1 kHz，按以下顺序修改其幅值：
  - Amplitude
  - 1.0000 Vrms
  - 100.00 mVrms
  - 10.000 mVrms
  - a) 设置函数信号发生器的幅值；
  - b) 等待 10 秒，记录<R>值，然后测试另外一组数据；
  - c) 重复 3a 到 3b 直到完成所有数据测量。
- 4) 到此完成幅值线性度的测试，在本章最后的测试记录表中填入数据。

## 7.6 频率精度

本项测试主要进行频率精度的测试。

### 设备

我们使用函数信号发生器提供参考信号。

使用一条信号线（带 BNC 公接头）连接函数信号发生器的参考信号接口和锁相放大器的 REF IN 接口。

### 步骤

- 1) 先关闭再打开背部电源开关，然后在<Recall>中读取<Default>设置；
- 2) 设置函数信号发生器的频率为 1 MHz；
- 3) 等待锁相放大器屏幕右下方的<PLL>由<UNLOCK>变为<LOCKED>后，记录<Freq>值；
- 4) 到此完成频率精度测试，在本章最后的测试记录表中填入数据。

## 7.7 Sine Out 幅值精度和平坦度

本项测试主要测试由信号发生器产生的正弦波（Sine Out）的幅值精度和频率响应。

### 设备

使用一条 1 米长的信号线（带 BNC 公接头）连接 SINE OUT 接口和 A 接口。

### 步骤

- 1) 先关闭再打开背部电源开关，然后在<Recall>中读取<Default>设置；
- 2) 修改设置：
  - <Sensitivity>: 使用旋钮修改为<1 V>。
  - <Impedance>: 修改为 50  $\Omega$ 。
  - <Ref.source>: 修改为<Internal>。
- 3) 幅值精度的测试需要保持内部参考信号的频率为 1 kHz，按以下顺序修改<Sensitivity>和 Sine 幅值：

<u>Sensitivity</u>	<u>Sine Out Fixed Voltage</u>
1 V	0.8 Vrms
200 mV	0.160 Vrms
50 mV	0.040 Vrms
10 mV	0.008 Vrms

- a) 设置<Sine Output>的幅值；
- b) 设置锁相放大器的<Sensitivity>；
- c) 等待 10 秒后，记录<R>值，然后测试另外一组数据；
- d) 重复 3a 到 3c 直到完成幅值精度测试。
- 4) 频率响应的测试在大于 1 kHz 的频率下进行，按以下顺序修改<Ref.Frequency>的值：

<u>Test Frequency</u>
24 kHz
240 kHz
2.4 MHz
9.6 MHz

- a) 设置锁相放大器的<Sensitivity>为 1 V；
- b) 设置<Sine Output>的值为 1 Vrms；
- c) 按顺序设置<Ref.Frequency>的值；
- d) 等待 10 秒后，记录<R>值，然后测试另外一组数据；
- e) 重复 4c 到 4d 直到完成频率响应测试。
- 5) 到此完成<Sine Out>幅值精度和频率响应的测试，在本章最后的测试记录表中填入数据。注意，由于 Sineout 输出端有 50  $\Omega$  电阻，A 端口选择 50  $\Omega$  输入阻抗时，会使测量幅值减少一半。

## 7.8 直流输出和输入

本项测试主要测试锁相放大器的直流输出和输入的精度。

### 设备

我们使用线性直流稳压源作为直流输入。然后使用数字万用表来测量锁相放大器的直流输出。

### 步骤

- 1) 先关闭再打开背部电源开关，然后在<Recall>中读取<Default>设置；
- 2) 修改设置：
  - <Ref.source>: 修改为<Internal>。
  - <CH Source>: 4 个 CH 通道源修改为<R>
- 3) 按以下步骤：
  - a) 使用信号线连接后面板的 CHOUT1 接口到数字万用表，设置数字万用表量程为 19.999 V；
  - b) 按以下列表顺序修改<CHOUT>中的<Offset>:

Offset (%)

100.00

50.00

0.00

-50.00

-100.00

- c) 等待 10 秒后，记录数字万用表读数，然后测试下一组数据；
  - d) 重复 2b 到 2c，直到完成 CH1 的测试，然后换 CH2、CH3、CH4 连接到数字万用表，继续完成 CH2、CH3、CH4 的测试。
- 4) 按以下步骤：
    - a) 使用信号线连接锁相放大器 CHOUT 1 接口到数字万用表；
    - b) 修改设置：<CH Source>的 4 个 CH 通道源修改为<AUXOUT>
    - c) 按以下列表顺序修改<AUXOUT>中的值：

AUXOUT (V)

10.000

5.000

0.000

-5.000

-10.000

- d) 等待 10 秒后，记录数字万用表读数，然后测试下一组数据；
  - e) 重复 3b 到 3c，直到完成 AUXOUT1 的测试，然后依次连接 AUXOUT2、AUXOUT3、AUXOUT4 到数字万用表，完成 AUXOUT2、AUXOUT3、AUXOUT4 的测试。
- 5) 按以下步骤：
    - a) 修改设置：[DISPLAY]子菜单中，修改<Monitor>为<Input>;

- b) 使用信号线连接直流稳压源的电压输出接口到锁相放大器 AUX-IN (后面板) 中 1 接口;
- c) 按以下顺序设置直流稳压源的输出电压:

Voltage (V)

10.000

5.000

0.000

-5.000

-10.000

- d) 等待 10 秒后, 记录屏幕上方<AUX-IN1>读数, 然后测试下一组数据;
- e) 重复 4c 到 4d, 知道完成 A1 的测试, 然后依次连接直流稳压源输出接口到 AUX-IN2、AUX-IN3、AUX-IN4, 完成 AUX-IN2、AUX-IN3、AUX-IN4 的测试。
- 6) 到此完成直流输出和输入的测试, 在本章最后的测试记录表中填入数据。

## 7.9 输入噪声

本项测试主要测试锁相放大器的输入噪声。

### 设备

系统自身接地后, 锁相放大器可以测量自身的输入噪声。

### 步骤

- 1) 先关闭再打开背部电源开关, 然后在<Recall>中读取<Default>设置;
- 2) 按以下顺序修改设置:
  - <Ref.source>: 修改为<Internal>。
  - <Ref.Frequency>: 修改为 993 Hz。
  - <Sensitivity>: 使用旋钮修改为<50 nV>。
  - <Gain>: 修改为<1500>。
  - <Time Constant>: 修改为<250ms>
  - <Filter dB/oct>: 修改为<24 dB/oct>。
  - <Trace>: 修改<Display>中的<Bottom Window>为<X-Noise>。
- 3) 等待读数较为稳定后 (约 1min), 记录 X-Noise 值 (取最大值);
- 4) 依次修改以下参数:
  - <Ref.Frequency>
  - 9.993 kHz
  - 99.993 kHz
  - 999.993 kHz
  - 9.99993 MHz
- 5) 到此完成输入噪声测试, 在本章最后的测试记录表中填入数据。

## 7. 10 OE2031 性能测试记录表

OE2031 性能测试记录表				
序列号: _____	测试人员: _____			
固件版本: _____	日期: _____			
仪器用途: _____				
<b>1.启动测试</b>				
	Pass		Fail	
	_____		_____	
<b>2.直流偏置</b>				
	<u>Input Coupling</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>	
	AC	_____	0.500 mV	
	DC	_____	0.500 mV	
<b>3.共模抑制</b>				
	<u>Frequency</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>	
	100 Hz	_____	1 mV	
<b>4.幅值精度和平坦度</b>				
<u>Sensitivity</u>	<u>Amplitude</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
1 V	1.0000 Vrms	0.9700 V	_____	1.0300 V
200 mV	200.00 mVrms	194.00 mV	_____	206.00 mV
100 mV	100.00 mVrms	97.00 mV	_____	103.00 mV
20 mV	20.000 mVrms	19.40 mV	_____	20.600 mV
10 mV	10.000 mVrms	9.700 mV	_____	10.300 mV
<u>Sensitivity</u>	<u>Frequency</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
200 mV	24 kHz	194 mV	_____	206 mV
200 mV	240 kHz	194 mV	_____	206 mV
200 mV	2.4 MHz	194 mV	_____	206 mV
200 mV	9.6MHz	194 mV	_____	206 mV
<b>5.幅值线性度</b>				
<u>Sensitivity</u>	<u>Amplitude</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
1 V	1.0000 Vrms	0.9700 V	_____	1.0300 V
	100.00 mVrms	0.0970 V	_____	0.1030 V
	10.000 mVrms	0.0097 V	_____	0.0103 V

## OE2031 性能测试记录表

## 6. 频率精度

<u>Frequency</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
1 MHz	0.9999 MHz	_____	1.0001 MHz

## 7. Sine Out 幅值精度和平坦度

<u>Sensitivity</u>	<u>SineOut Ampl.</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
1 V	0.800Vrms	0.392 Vrms	_____	0.408 Vrms
200 mV	0.160 Vrms	78.40 mVrms	_____	81.10 MVrms
50 mV	0.040 Vrms	19.10 MVrms	_____	20.40 mVrms
10 mV	0.008 Vrms	3.920mVrms	_____	4.080 mVrms

<u>SineOut Ampl.</u>	<u>Frequency</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
1.000 Vrms	24 kHz	0.4900 V	_____	0.5100 V
	240 kHz	0.4900 V	_____	0.5100 V
	2.4 MHz	0.4900 V	_____	0.5100 V
	9.6 MHz	0.4900 V	_____	0.5100 V

## 8. 直流输出与输入

<u>Output</u>	<u>Offset</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
CHOUT1	100.00	9.960 V	_____	10.040 V
	50.00	4.960 V	_____	5.040 V
	0.00	-0.030 V	_____	0.030 V
	-50.00	-5.040 V	_____	-4.960 V
	-100.00	-10.040 V	_____	-9.960 V

<u>Output</u>	<u>Offset</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
CHOUT2	100.00	9.960 V	_____	10.040 V
	50.00	4.960 V	_____	5.040 V
	0.00	-0.030 V	_____	0.030 V
	-50.00	-5.040 V	_____	-4.960 V
	-100.00	-10.040 V	_____	-9.960 V

<u>Output</u>	<u>Offset</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
CHOUT3	100.00	9.960 V	_____	10.040 V
	50.00	4.960 V	_____	5.040 V
	0.00	-0.030 V	_____	0.030 V
	-50.00	-5.040 V	_____	-4.960 V
	-100.00	-10.040 V	_____	-9.960 V

## OE2031 性能测试记录表

## 8.直流输出与输入 (续前表)

<u>Output</u>	<u>Offset</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
CHOUT4	100.00	9.960 V	_____	10.040 V
	50.00	4.960 V	_____	5.040 V
	0.00	-0.030 V	_____	0.030 V
	-50.00	-5.040 V	_____	-4.960 V
	-100.00	-10.040 V	_____	-9.960 V

<u>Output</u>	<u>Voltage</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
AUX OUT 1	10.000	9.960 V	_____	10.040 V
	5.000	4.960 V	_____	5.040 V
	0.000	-0.030 V	_____	0.030 V
	-5.000	-5.040 V	_____	-4.960 V
	-10.000	-10.040 V	_____	-9.960 V

<u>Output</u>	<u>Voltage</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
AUX OUT 2	10.000	9.960 V	_____	10.040 V
	5.000	4.960 V	_____	5.040 V
	0.000	-0.030 V	_____	0.030 V
	-5.000	-5.040 V	_____	-4.960 V
	-10.000	-10.040 V	_____	-9.960 V

<u>Output</u>	<u>Voltage</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
AUX OUT 3	10.000	9.960 V	_____	10.040 V
	5.000	4.960 V	_____	5.040 V
	0.000	-0.030 V	_____	0.030 V
	-5.000	-5.040 V	_____	-4.960 V
	-10.000	-10.040 V	_____	-9.960 V

<u>Output</u>	<u>Voltage</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
AUX OUT 4	10.000	9.960 V	_____	10.040 V
	5.000	4.960 V	_____	5.040 V
	0.000	-0.030 V	_____	0.030 V
	-5.000	-5.040 V	_____	-4.960 V
	-10.000	-10.040 V	_____	-9.960 V

<u>Input</u>	<u>Voltage</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
AUX IN 1	10.000	9.960 V	_____	10.040 V
	5.000	4.960 V	_____	5.040 V
	0.000	-0.030 V	_____	0.030 V
	-5.000	-5.040 V	_____	-4.960 V
	-10.000	-10.040 V	_____	-9.960 V

## OE2031 性能测试记录表

## 8. 直流输出与输入 (续前表)

<u>Input</u>	<u>Voltage</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
AUX IN 2	10.000	9.960 V	_____	10.040 V
	5.000	4.960 V	_____	5.040 V
	0.000	-0.030 V	_____	0.030 V
	-5.000	-5.040 V	_____	-4.960 V
	-10.000	-10.040 V	_____	-9.960 V

<u>Input</u>	<u>Voltage</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
AUX IN 3	10.000	9.960 V	_____	10.040 V
	5.000	4.960 V	_____	5.040 V
	0.000	-0.030 V	_____	0.030 V
	-5.000	-5.040 V	_____	-4.960 V
	-10.000	-10.040 V	_____	-9.960 V

<u>Input</u>	<u>Voltage</u>	<u>Lower Limit</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
AUX IN 4	10.000	9.960 V	_____	10.040 V
	5.000	4.960 V	_____	5.040 V
	0.000	-0.030 V	_____	0.030 V
	-5.000	-5.040 V	_____	-4.960 V
	-10.000	-10.040 V	_____	-9.960 V

## 9. 输入噪声

<u>Frequency</u>	<u>Sensitivity</u>	<u>Reading</u>	<u>Upper Limit</u>
993 Hz	50 nV	_____	20 nV/√Hz
9.993 kHz		_____	12 nV/√Hz
99.993 kHz		_____	8 nV/√Hz
999.993 kHz		_____	4 nV/√Hz
9.99993 MHz		_____	4 nV/√Hz

## 8. 操作实例

### 8.1 基本信号测量

本操作实例将简单演示如何使用 OE2031 测量信号的 R、 $\theta$ 、X 以及 Y 值。你需要准备两条带 BNC 接头的信号线用于输入待测信号及参考信号。现在我们举例使用函数信号发生器产生一个幅值为 50 mVrms、频率为 10 MHz 的正弦波，并用 OE2031 进行测量。步骤如下：

1. 断开所有与机箱连接的信号线，接入电源，打开电源开关，此时系统处于默认设置状态。
2. 用一条带 BNC 接头的信号线连接函数信号发生器的输出接口和 OE2031 前面板 SIGNAL IN 的 A 接口，用另一条带 BNC 接头的信号线连接函数信号发生器的同步参考信号接口和 OE2031 前面板的 REF IN 接口，如图 86 所示：

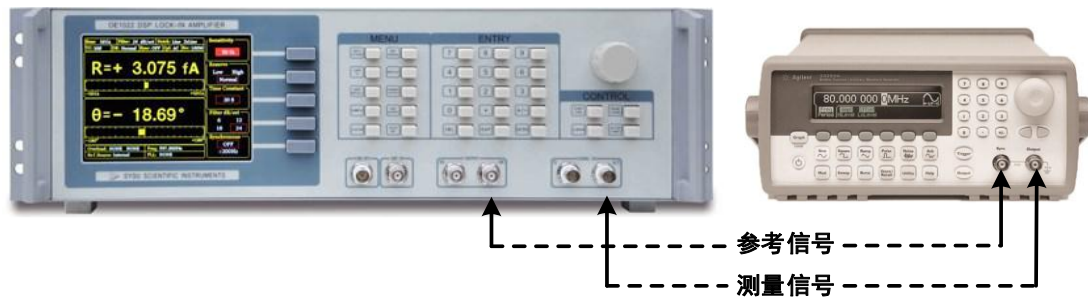


图86. 信号线连接图

3. 打开函数信号发生器电源，将参数设置为“波形：正弦波”、“幅值：50 mVrms”、“频率：10 MHz”、“输出阻抗：50  $\Omega$ ”，待测信号参数如图 87 所示：

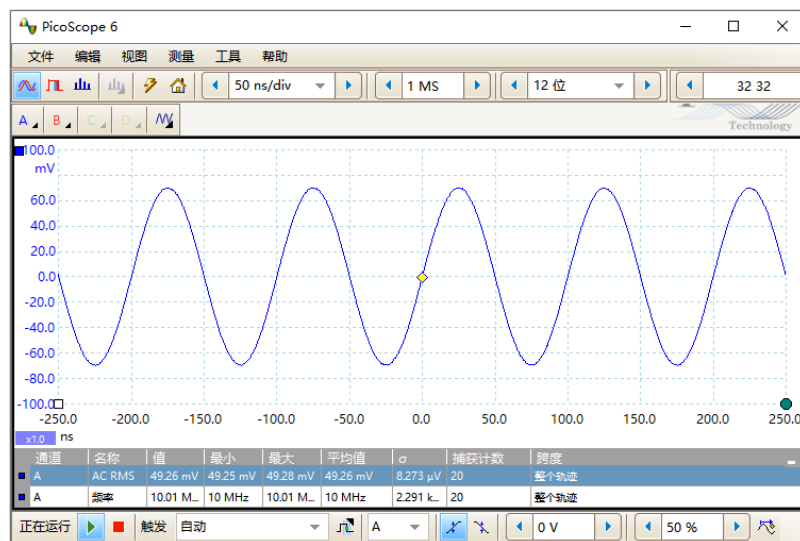


图87. 待测信号参数图

4. 开启函数信号发生器的输出，观察主界面中监测栏的<Overload>是否提示溢出：

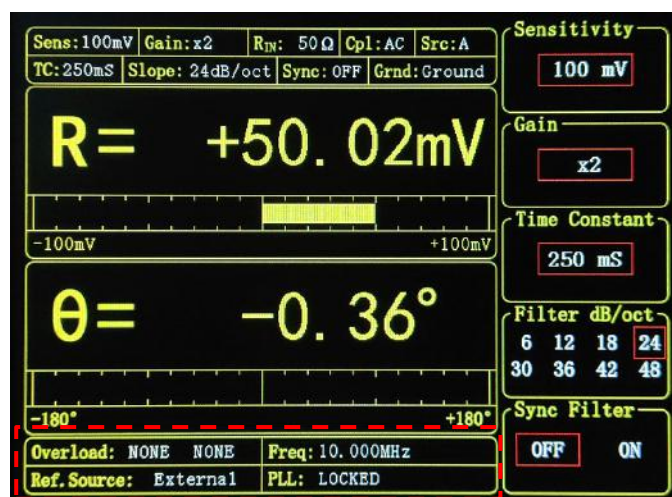


图88. 主界面监测栏

若前级输入溢出，则显示 Overload: INPUT NONE；若放大溢出，则显示 Overload: NONE GAIN；若同时溢出，则显示 Overload: INPUT GAIN。

前级溢出时应立即减小数字信号发生器输出幅值，放大溢出应立即调节增益值（OE2031 输入端峰值高于 1.5 V 或谷值低于 -1.5 V 时发生前级溢出，因此本例中数字信号发生器输出幅值为 50 mVrms 的正弦波时不会发生溢出，但是测量其他信号时要注意溢出情况）。调节灵敏度值的方法见下。

5. 调节灵敏度值。按下前面板[GAIN/TC]按键进入子菜单。



图89. [GAIN/TC]菜单位置

[GAIN/TC]子菜单界面如下：

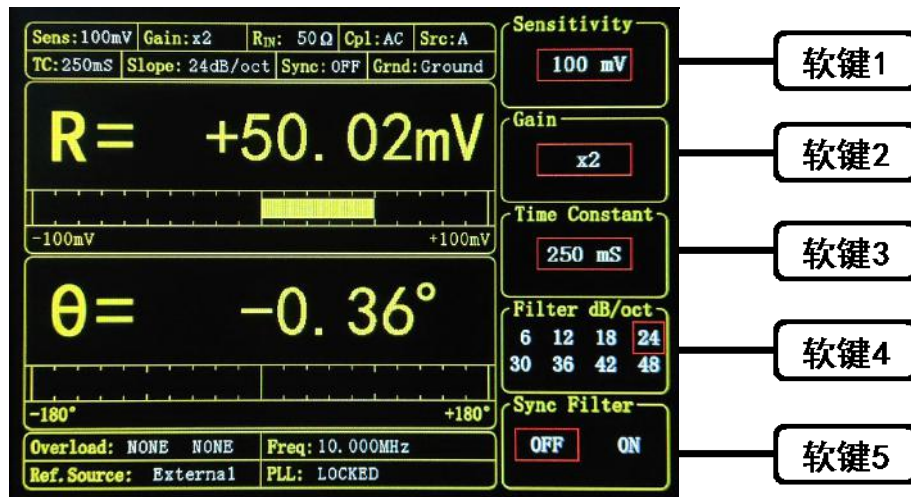


图90. GAIN/TC 菜单界面

按下“软键1”以选中<Sensitivity>功能，选中区域会有高亮显示，通过旋转旋钮调节<Sensitivity>值，使测量信号值尽量满偏而不溢出。此处我们调节为<100 mV>即可。至此，我们即简单测出了从函数信号发生器输送过来的正弦波，如图90所示，测量出来的数据为： $R=50.02\text{ mV}$ ， $\theta=-0.36^\circ$ 。

6. 主界面数据栏显示<R>、< $\theta$ >、<X>及<Y>值。按下前面板[DISPLAY]按键进入子菜单。



图91. [DISPLAY]菜单位置

DISPLAY 子菜单界面如下：

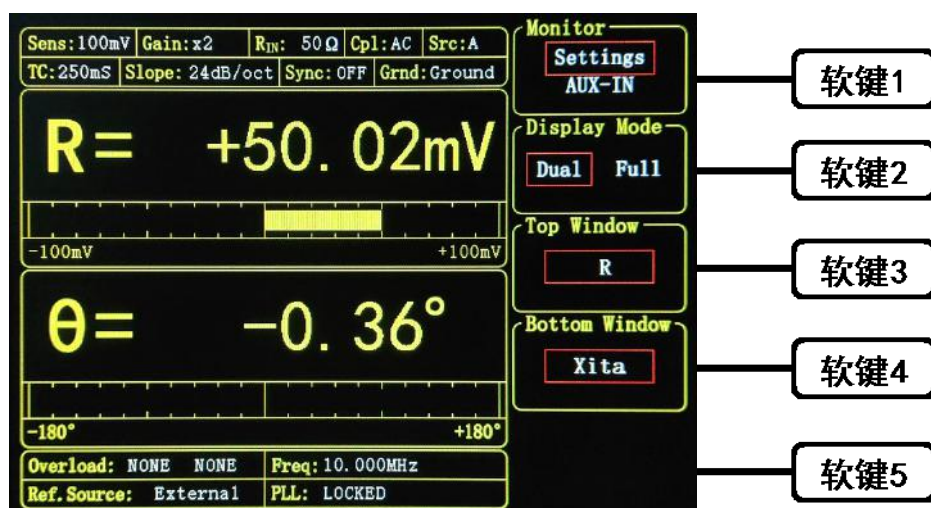


图92. [DISPLAY]菜单界面

系统默认设置中，数据栏上方显示<R>，下方显示< $\theta$ >值，通过以下介绍的方法可更改显示的数值。在[Display]子菜单按下“软键3”，选中<Top Window>菜单，通过旋钮选择改成“X”值；然后按下“软键4”，选中<Bottom Window>菜单，通过旋钮选择改成“Y”值。修改完成后如图 93 所示：

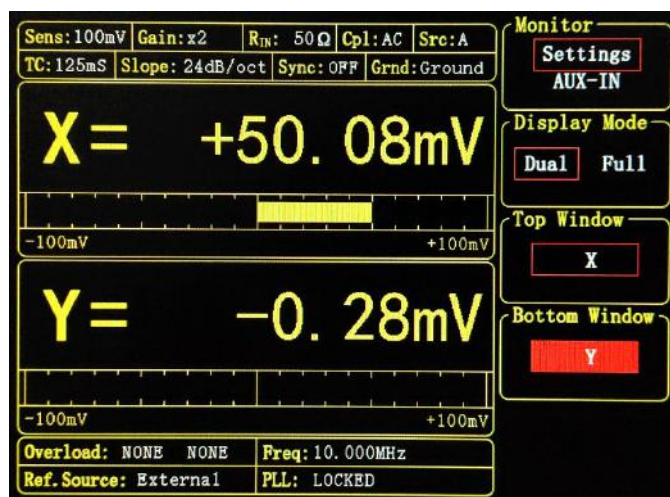


图93. 修改成 X\Y 显示图

## 8.2 谐波测量

本实例将演示如何测量输入信号的谐波分量值。你需要准备两条带 BNC 接头的信号线用于输入待测信号及参考信号。我们举例使用函数信号发生器产生一个幅值为 160mVpp、频率为 1 kHz 的方波，并用 OE2031 进行测量其 1、3、5、7 次谐波。步骤如下：

1. 断开所有与机箱连接的信号线，接入电源，打开电源开关，此时系统处于默认设置状态。

- 用一条带 BNC 接头的信号线连接函数信号发生器的输出接口和 OE2031 前面板 SIGNAL IN 的 A 接口，用另一条带 BNC 接头的信号线连接函数信号发生器的参考信号接口和 OE2031 前面板的 REF IN 接口，如图 94 所示：

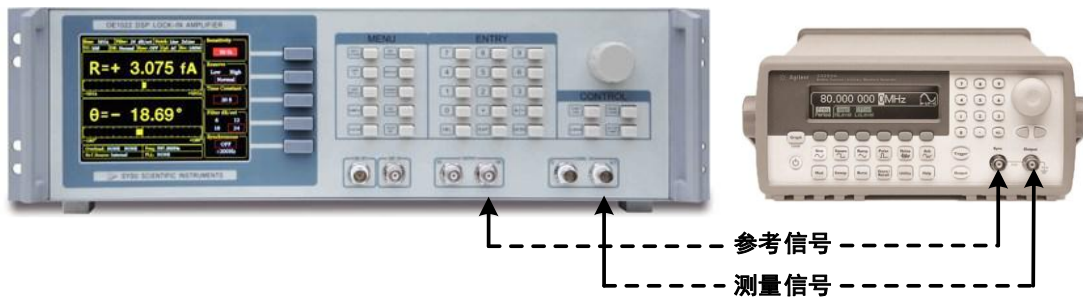


图94. 信号线连接图

- 打开函数信号发生器电源，将参数设置为“波形：方波”、“幅值：80 mVrms”、“频率：1 kHz”，待测信号参数如图 95 所示：

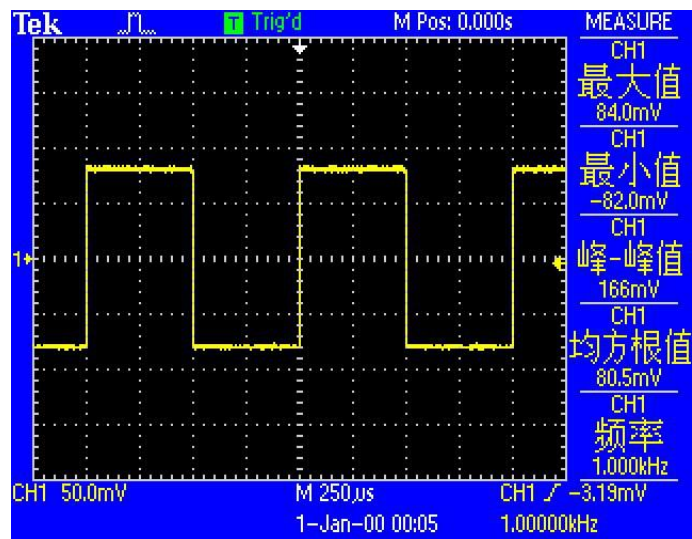


图95. 待测信号参数图

- 按下前面板[DEM0D]按键进入子菜单。



图96. [DEM0D]子菜单位置

[DEMODO]子菜单界面如下:



图97. DEMODO 子菜单

其中<Harmonic Set>菜单中设置测量的谐波次数，使用键盘输入可选择所需阶次。

同时测量输入方波的 1、3、5、7 次谐波的操作方法：在[DEMODO]子菜单中，按下“软键 1”切换选择三个解调器通道，按下“软键 2”把所有解调器模式都改成<Harm>模式，然后在选中 D1 解调器时按下“软键 3”，把谐波阶数设置成 3；选中 D2 解调器时按下“软键 3”，把谐波阶数设置成 5；选中 D3 解调器时按下“软键 3”，把谐波阶数设置成 7。

然后在[DISPLAY]子菜单中，按下“软键 2”，把<Display Mode>设置为<Full>模式，即可如图 98 所示，显示所有基波和谐波的测量结果。

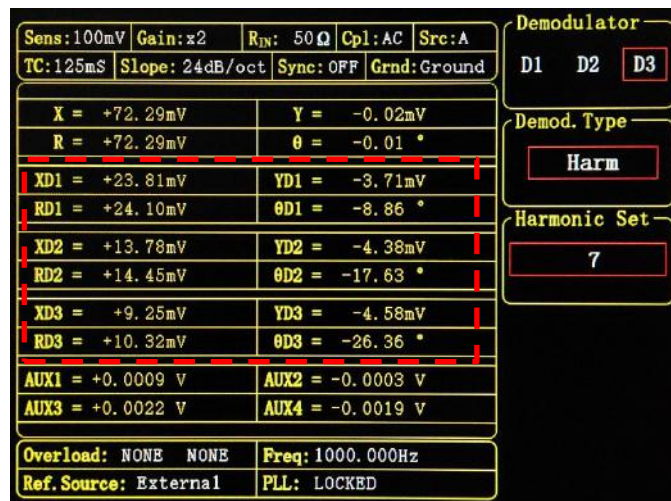


图98. 方波三次谐波测量结果

方波的谐波理论值计算：设方波的峰峰值为  $E$ ，角频率为  $\omega$ ，则经过傅里叶展开之后得到：

$$f(t) = \frac{2E}{\pi} \left( \sin(\omega t) + \frac{1}{3} \sin(3\omega t) + \frac{1}{5} \sin(5\omega t) \cdots + \frac{1}{n} \sin(n\omega t) \right)$$

其  $n$  次谐波即为正弦波：

$$f(t) = \frac{2E}{n\pi} \sin(n\omega t)$$

因此得到  $n$  次谐波的有效值为：

$$R = \frac{\sqrt{2}E}{n\pi}$$

因此我们可以根据此公式来比较测量结果与理论结果是否接近。在本实例中，方波峰峰值  $E$  为 160mV，则

$$1 \text{ 次谐波计算值为: } R = \frac{\sqrt{2} \times 160}{1 \times \pi} \text{ mV} \approx 72.025 \text{ mV}$$

$$3 \text{ 次谐波计算值为: } R = \frac{\sqrt{2} \times 160}{3 \times \pi} \text{ mV} \approx 24.008 \text{ mV}$$

$$5 \text{ 次谐波计算值为: } R = \frac{\sqrt{2} \times 160}{5 \times \pi} \text{ mV} \approx 14.405 \text{ mV}$$

$$7 \text{ 次谐波计算值为: } R = \frac{\sqrt{2} \times 160}{7 \times \pi} \text{ mV} \approx 10.289 \text{ mV}$$

根据以上算法，即可将测量值与理论计算值进行对比。

### 8.3 某任意光源光谱测量

本实例将演示如何测量一个任意光源的光谱。你需要准备好光谱测量的有关仪器，包括光学斩波器(SIGNAL RECOVERY Model 197 Light Chopper)、光栅单色仪(WDG15-Z)及其控制系统、光电探头(电探头采用日本 Hamamatsu 公司 S2386 系列的 Si 光敏二极管)、数据采集平台(NI cDAQ-9172 数据采集平台)和 PC 等，控制单色仪在其光谱测量范围内自动扫描，并用 OE2031 对光电流进行测量。步骤如下：

1. 断开所有与机箱连接的信号线，接入电源，打开电源开关，此时系统处于默认设置状态。
2. 设置 OE2031 的相关参数：
  - (1) 在前面板菜单栏中选择[INPUT/FILTERS]键进入子菜单，选择<I>电流输入模式，电流增益设置为<1 M>，其它设置为默认状态；
  - (2) 选择[REF/PHASE]键进入子菜单，参考信号源选择<External>，信号源类型选择<TTL>；
  - (3) 选择[GAIN/TC]键进入子菜单，在第一次测量时满偏灵敏度设置为最大值<1 uA>，在随后的测量中可以根据实际适当调小；动态储备设置为<Normal>；时间常数设置为<300 ms>；低通滤波器陡降设置为<12 dB/oct>；关闭同步滤波器；
  - (4) 选择[OUTPUT/OFFSET]进入子菜单，选择输出通道一<CH1>，信号源选择<R>，输出速度设置为<Fast>；
3. 搭建起光谱测量平台，并用一条带 BNC 接头的信号线连接光电探头的输出接口和 OE2031 前面板 SIGNAL IN 的 A 接口；用另一条带 BNC 接头的信号线连接光学斩波器的同步频率信号输出接口 Sync out f1 和 OE2031 前面板的 REF IN 接口；用一条带 BNC 接头的信号线连接 OE2031 前面板的 CH1 接口和数据采集平台，示意图如图 99 所示：

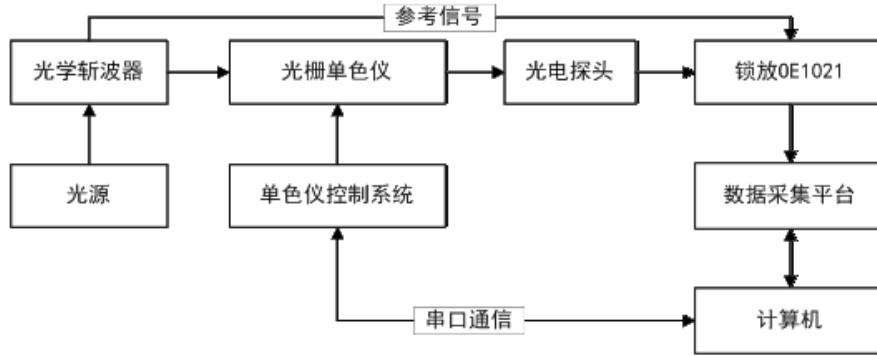


图99. 光谱测量平台示意图

该平台的实际连接图如下图 100 所示：

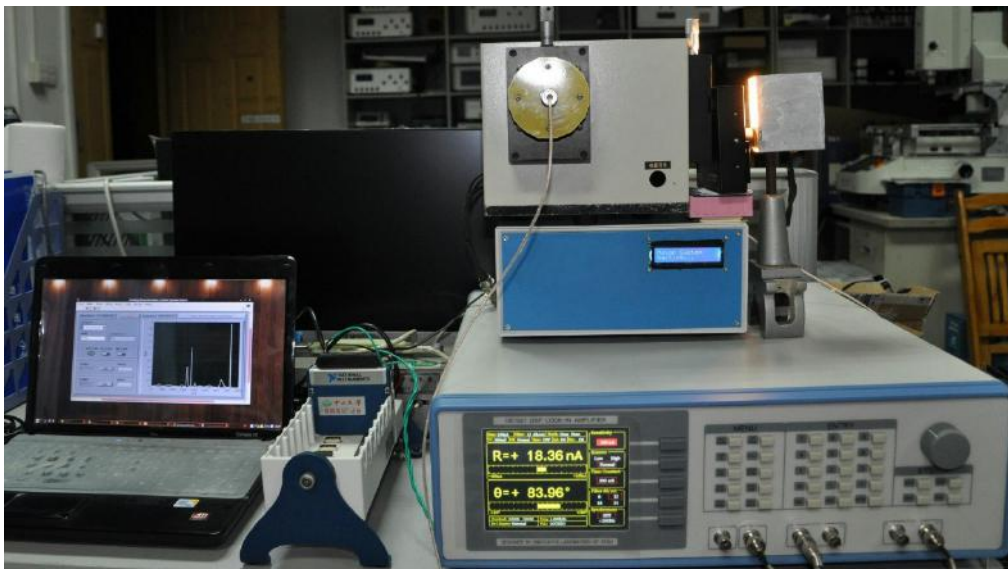


图100. 光谱测量平台实物连接图

- 开始光谱测量实验，同时利用数据采集平台采集光谱数据，可以得到如下光谱曲线图 101（未定标）：

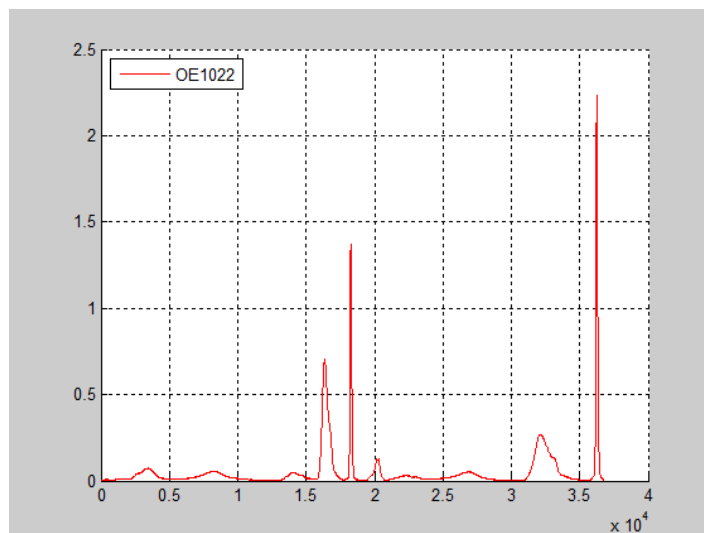


图101. OE2031 测得的光谱曲线图

5. 将 OE2031 替换为 SR830，在相同的参数设置下进行同样的光谱测量实验，得到的光谱曲线对照图 102 如下：

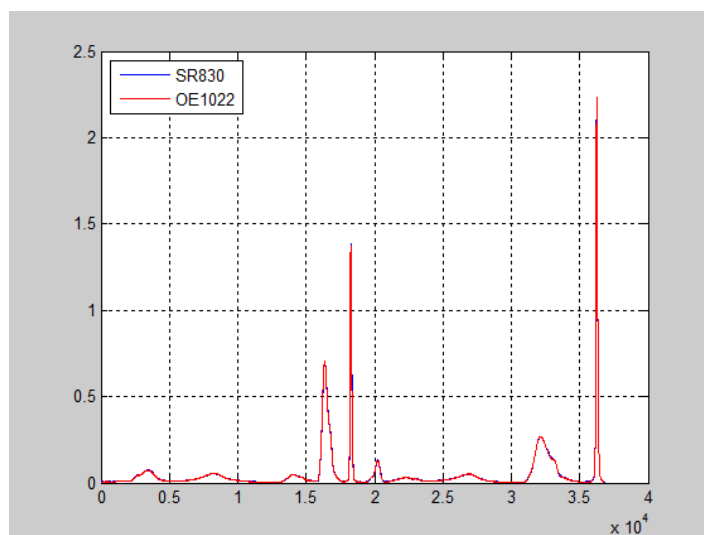


图102. 两台锁放测得的光谱曲线对照图

观察波形图可得，两条曲线基本重合。

## 8.4 串口通讯

本实例将演示 OE2031 远程控制串口/USB2.0 环境搭建以及调试操作，你需要准备一条 USB2.0 TypeB 线，或者 USB 转 RS232 公头连接线，步骤如下：

1. 请用 USB 线连接 OE2031 的 USB 插口跟电脑上的任一 USB 插口。
2. 电脑会自动识别到 USB 设备，然后提示安装驱动程序。如果电脑操作系统为 WIN 7/8/8.1 系统，需要手动去安装 USB 的驱动，安装细节请参考 6.1 章节。
3. 打开光碟中 Uart\_Assistant 文件夹，双击 UartAssist.exe 文件，弹出软件界面如图 103：

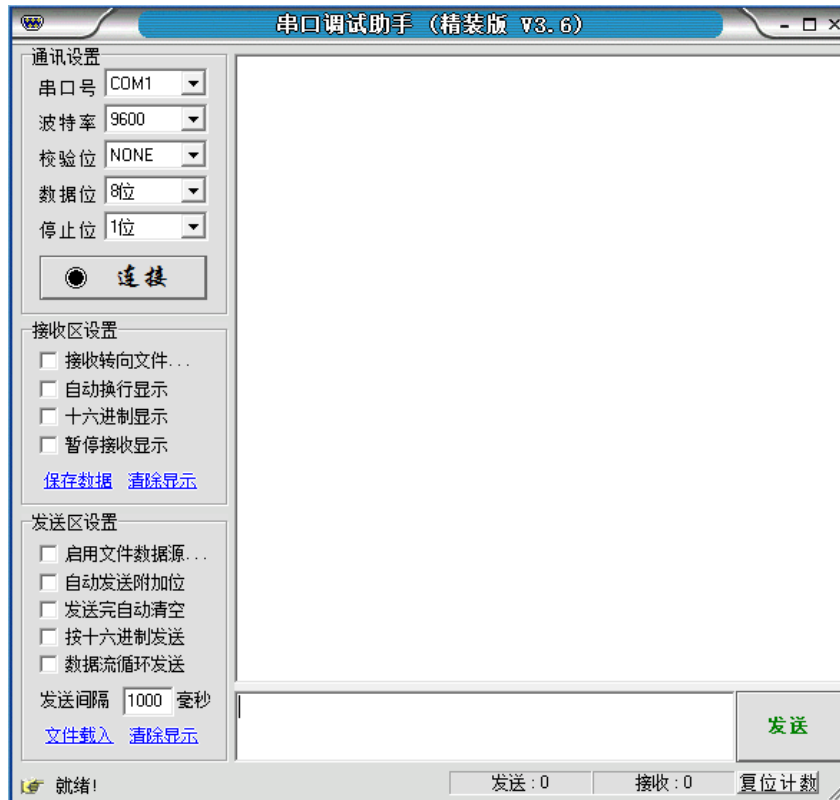


图103. 打开的软件界面

该串口调试软件包含了通讯设置，接收区设置，发送区设置，接收区，以及发送区。

OE2031 串口默认波特率为 921600，校验位无，数据位 8 位，停止位 1 位（OE2031 的波特率及校验位等可通过前面板子菜单上的 RS232 菜单选项来设置）。

由于 USB2.0 驱动是虚拟串口，因此跟 RS232 串口一样，都需要选择电脑为 OE2031 自动分配的 COM 口，COM 端口编号可通过设备管理器中的端口（COM 和 LPT）选项来查看（计算机右键->属性->设备管理器->端口），如图 104 所示：

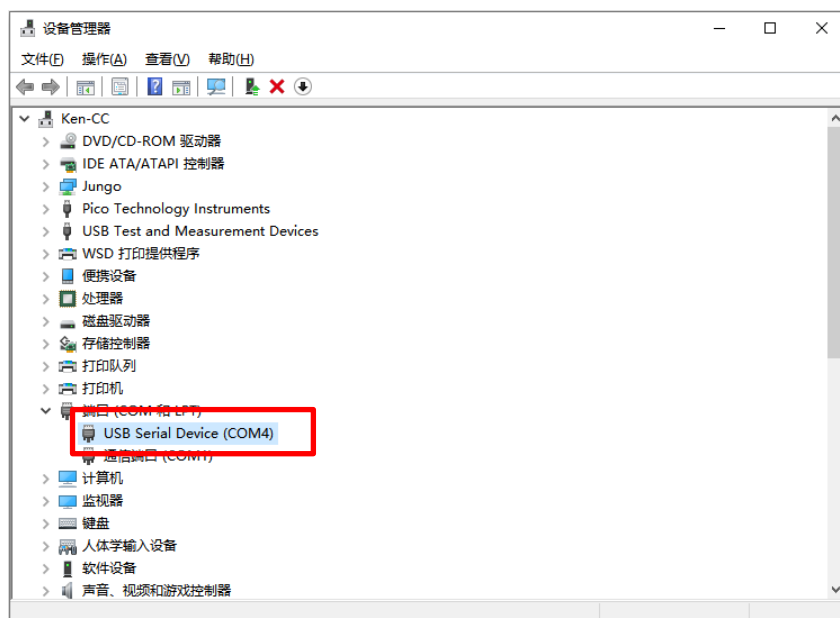


图104. 端口号的查看

当配置好了端口号、波特率、校验位、数据位、停止位之后，如果连接按钮左边小圆圈为黑色熄灭状态（ 连接），需要点击一次改变按钮状态显示为红色点亮状态

（ 断开），如果按钮为红色点亮状态就表明电脑跟当前串口号设备已连接成功，若多次点击连接不成功，请检查端口号是否选择合适，然后再尝试连接。连接成功如图 105 所示：



图105. 连接成功的状态

4. 完成以上操作之后，即可向 OE2031 发送指令来进行通讯：

OE2031 指令要求格式是四个大写字母助记符后加选项参数，例如指令“SENS 25+回车符 (0D)”或“SENS ?+回车符 (0D)”，连续多条的指令可以用“;”号分隔开，指令结尾一定要附上回车符或十六进制数 0D，更多详细指令请查看远程编程章节的介绍。

需要特别注意的是指令结尾一定要附上回车符或十六进制数 0D 才会有效执行当前指令。发送指令时首先在发送区敲入指令，然后紧接着敲一下回车，最后点击发送按钮，指令就会发送出去。如图 106、图 107 所示：

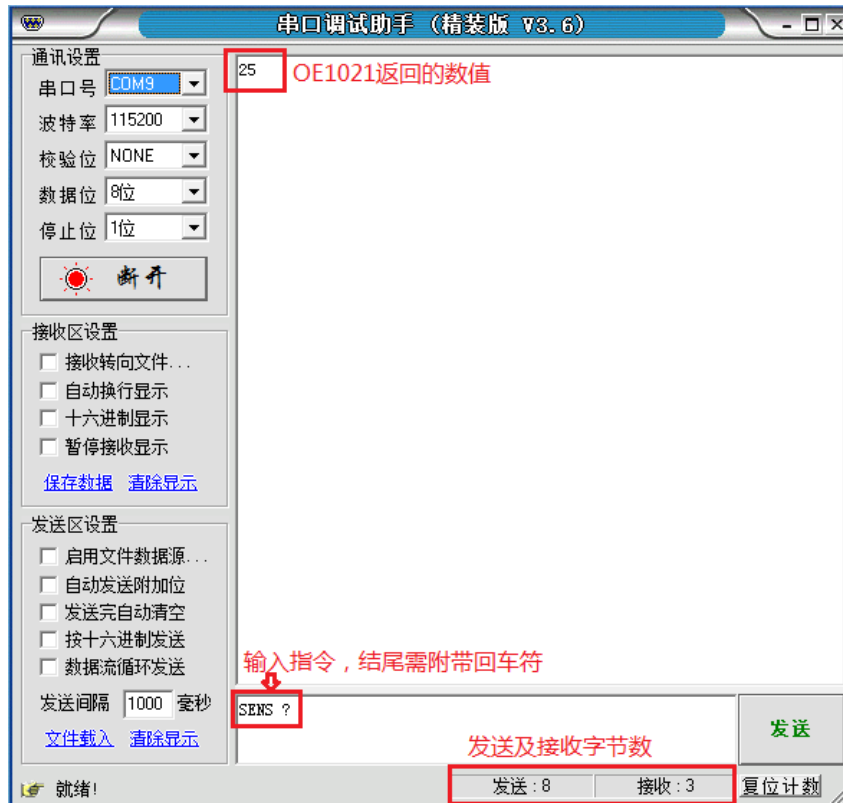


图106. ASCII 码形式发送和接收指令

同时的，串口调试助手可配置自动添加发送回车符 0x0D。勾选发送区设置的“自动发送附加位”选项，在弹出的附加位设置窗口选择“固定值”，附加值设置为十六进制值”0D”即可。配置如图 108 所示：

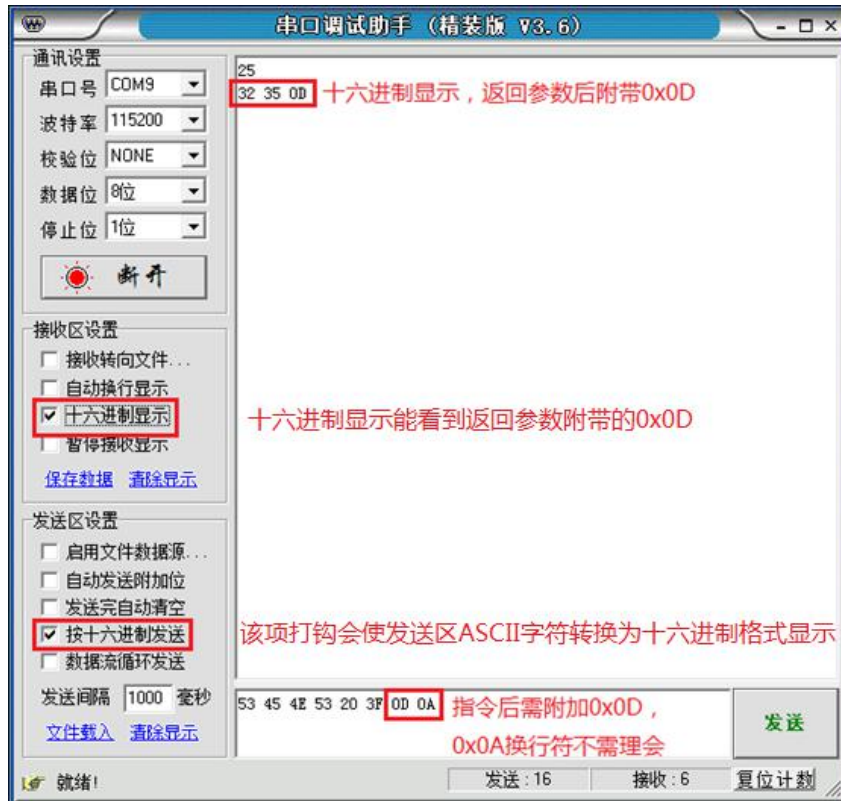


图107. 十六进制格式发送和接收指令

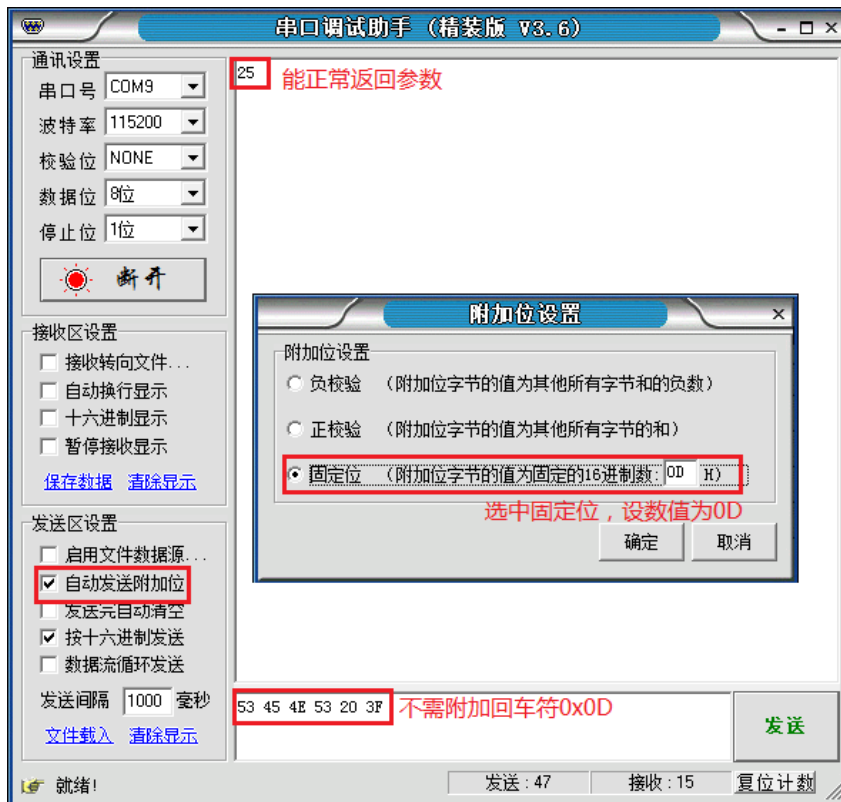


图108. 附加位的设置

多个指令的发送需要添加“;”号来分隔开，例如发送指令“SENS 24;FMOD 1;FREQ 1000;SENS ?;FMOD ?;FREQ ?”效果如图 109 所示：



图109. 多重指令的执行

连续读取 OE2031 的 X、Y、R、 $\theta$  和 Freq 值，可以设置串口调试助手软件的间隔发送，配置如图 110、图 111 所示：

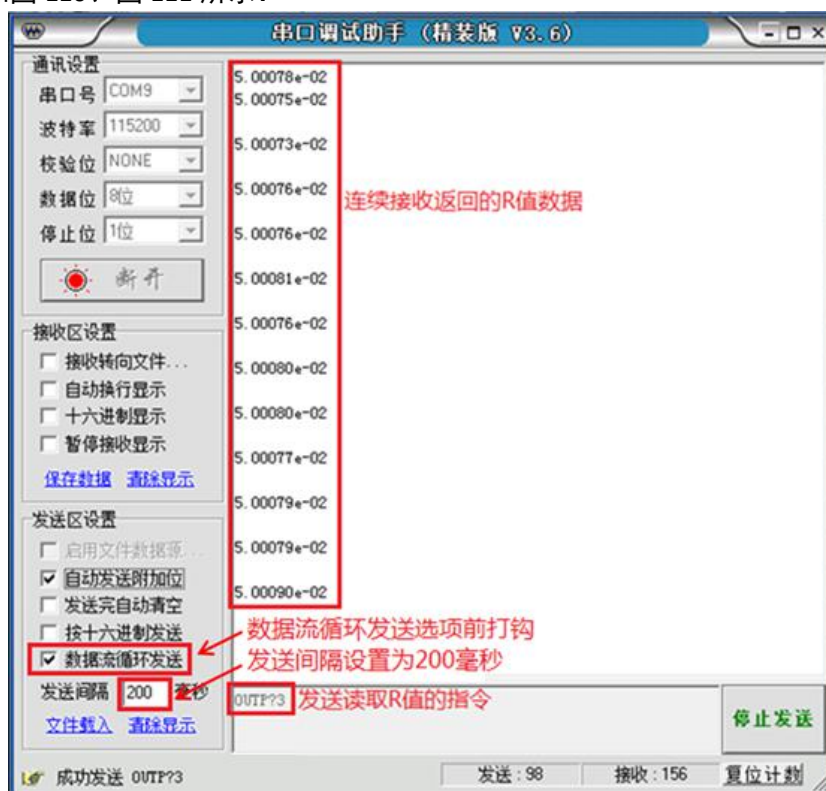


图110. 连续读取单个 R 值

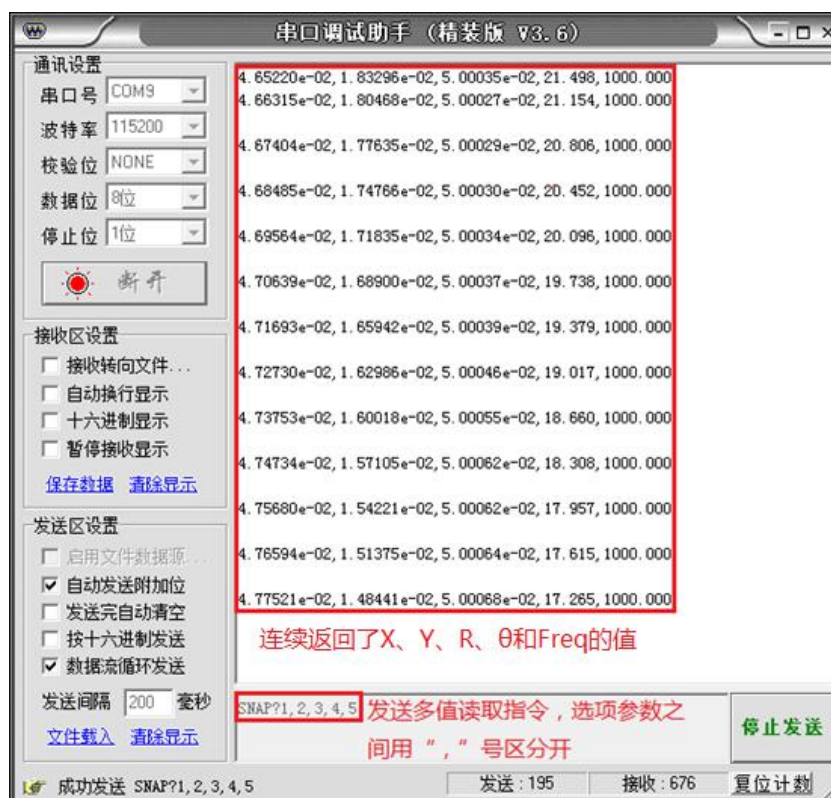


图111. 连续读取 X、Y、R、 $\theta$  及 Freq 值

通过串口调试助手远程控制发送指令设置 OE2031 内部参数时，会同时更新 LCD 显示屏上状态的显示。例如 OE2031 当前状态栏的<sens>值为<100 mV>，对应指令标识号为 25。当发送了指令“SENS 24”之后，OE2031 状态栏<sens>值会改变为指令标识码 24 所对应的值为<50 mV>。

OE2031 不只是单一兼容以上这款串口调试助手（精装版 V3.6）的远程控制，现在网络上许多的串口调试工具都能很好的兼容，操作步骤也基本类似。